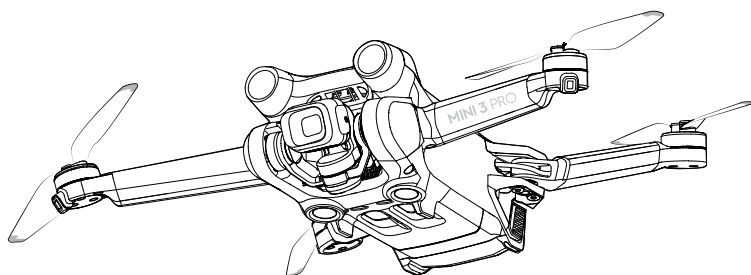


dji MINI 3 PRO

사용자 매뉴얼 v1.6 2023.04



키워드 검색

항목을 찾으려면 '배터리', '설치'와 같은 키워드로 검색하십시오. Adobe Acrobat Reader로 이 문서를 보는 경우, Windows에서는 Ctrl+F를, Mac에서는 Command+F를 눌러 검색합니다.

항목으로 이동

목차에서 전체 항목의 목록을 확인합니다. 항목을 클릭해 해당 섹션으로 이동합니다.

이 문서 인쇄

이 문서는 고해상도 인쇄를 지원합니다.

매뉴얼 참고 사항

범례

⊖ 경고

⚠ 중요

💡 힌트 및 팁

📖 참조

첫 비행 전 읽어야 할 내용

DJI™ Mini 3 Pro를 사용하기 전에 아래 문서를 읽어보시기 바랍니다.

1. 안전 가이드
2. 퀵 스타트 가이드
3. 사용자 매뉴얼

제품을 처음 사용하는 경우, 먼저 공식 DJI 웹사이트에 있는 튜토리얼 동영상을 모두 시청하고 안전 가이드를 읽을 것을 권장합니다. 퀵 스타트 가이드를 검토하여 첫 비행을 준비하고, 자세한 내용은 본 사용자 매뉴얼을 참조하시기 바랍니다.

튜토리얼 동영상

DJI Mini 3 Pro를 안전하게 사용하는 방법을 설명하는 DJI Mini 3 Pro 튜토리얼 동영상을 보려면 아래 주소로 이동하거나 오른쪽의 QR 코드를 스캔하십시오.

<https://s.dji.com/guide11>



DJI Fly 앱 다운로드

비행 중에는 DJI Fly를 사용해야 합니다. 최신 버전을 다운로드하려면 위에 있는 QR 코드를 스캔하십시오.

- ⚠ DJI RC 조종기에는 DJI Fly 앱이 이미 설치되어 있습니다. DJI RC-N1 조종기 사용 시에는 사용자가 DJI Fly를 모바일 기기에 다운로드해야 합니다.
- Android 버전의 DJI Fly는 Android v6.0 이상에서 호환됩니다. iOS 버전의 DJI Fly는 iOS v11.0 이상에서 호환됩니다.

* 안전을 위해 비행 중에 앱에 연결되지 않았거나 앱에 로그인하지 않은 경우에는 비행 고도와 거리가 각각 30m와 50m로 제한됩니다. 이 사항은 DJI Fly 및 DJI 기체와 호환되는 모든 앱에 적용됩니다.

DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용) 다운로드

DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용)는 <http://www.dji.com/mini-3-pro/downloads>에서 다운로드할 수 있습니다.

- ⚠ 이 제품의 작동 온도는 -10°C~40°C입니다. 더 큰 환경적 가변성을 견뎌야 하는 군용 제품의 표준 작동 온도(-55°C~125°C)에 부합하지 않습니다. 제품을 올바르게 사용해야 하며, 해당 등급 요건에 맞는 작동 온도 범위에서 사용해야 합니다.

목차

매뉴얼 참고 사항	2
범례	2
첫 비행 전 읽어야 할 내용	2
튜토리얼 동영상	2
DJI Fly 앱 다운로드	2
DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용) 다운로드	2
제품 개요	6
소개	6
처음 사용	7
도표	9
기체	13
소개	13
비행 모드	13
기체 상태 표시등	14
QuickTransfer	14
리턴 투 홈	15
비전 시스템 및 적외선 감지 시스템	18
인텔리전트 플라이트 모드	20
고급 조종사 지원 시스템 (APAS 4.0)	27
비행 기록계	28
프로펠러	28
인텔리전트 플라이트 배터리	30
짐벌 및 카메라	36
조종기	39
DJI RC	39
DJI RC-N1	47
DJI Fly 앱	53
홈	53
카메라 뷰	54

비행	59
비행 환경 요건	59
비행 제한	59
비행 전 체크리스트	61
자동 이륙/착륙	61
모터 시동/정지	62
비행 테스트	62
부록	65
사양	65
펌웨어 업데이트	71
A/S 정보	72

제품 개요

이 섹션에서는 DJI Mini 3 Pro를 소개하고 기체와 조종기의 구성품을 설명합니다.

제품 개요

소개

DJI Mini 3 Pro는 적외선 감지 시스템과 전방, 후방 및 하향 비전 시스템을 모두 갖추고 있습니다. 이를 통해 실내는 물론 실외에서도 호버링 및 비행이 가능하며 전방, 후방, 아래의 장애물을 회피하면서 자동으로 리턴 투 홈(RTH) 할 수 있습니다. DJI Mini 3 Pro는 또한 컴팩트한 접이식 디자인을 자랑하며 무게는 249g 미만입니다. 기체의 최대 비행 속도는 57.6km/h, 인텔리전트 플라이트 배터리 사용 시 최대 비행시간 34분, 인텔리전트 플라이트 배터리 플러스 사용 시 최대 비행시간 47분입니다.

DJI RC 조종기에는 1920x1080 픽셀 해상도의 5.5인치 스크린이 내장되어 있습니다. 사용자는 Wi-Fi를 통해 인터넷에 연결할 수 있으며, Android 운영 체제에는 Bluetooth 및 GNSS가 포함되어 있습니다. DJI RC 조종기에는 일부 사용자 설정 버튼과 함께 다양한 기체 및 짐벌 컨트롤이 탑재되어 있습니다. 최대 작동 시간은 약 4시간입니다. RC-N1 조종기는 기체에서 모바일 기기의 DJI Fly로 전송된 영상을 보여줍니다. 조종기의 버튼을 사용하여 기체와 카메라를 쉽게 제어할 수 있으며 조종기의 작동 시간은 약 6시간입니다.

주요 특징

짐벌 및 카메라: DJI Mini 3 Pro는 완전히 안정화된 3축 짐벌 및 1/1.3" 센서 카메라로 4K 동영상 및 48MP 사진을 촬영합니다. DJI Fly에서 한 번의 탭으로 가로 모드와 세로 모드 사이의 전환도 지원합니다.

동영상 전송: DJI Mini 3 Pro는 내장된 네 개의 안테나와 DJI의 장거리 전송 O3(OCUSYNC™ 3.0) 기술을 통해 12km의 최대 전송 범위 내에서 기체에서 DJI Fly 앱으로 최대 1080p 30fps의 동영상 화질을 제공합니다. 조종기는 2.4GHz와 5.8GHz에서 작동하며, 최상의 전송 채널을 자동으로 선택할 수 있습니다.

고급 촬영 모드: MasterShot, 하이퍼랩스, QuickShot과 같은 기능으로 복잡한 촬영도 쉽게 담아낼 수 있습니다. 단 몇 번의 탭으로, 기체가 이륙해 미리 설정된 경로를 따라 촬영하고 전문가급 동영상을 자동으로 생성합니다. QuickTransfer 사용 시, 사진 및 동영상의 다운로드와 편집이 더 쉽고 효율적으로 가능합니다.

인텔리전트 플라이트 모드: ActiveTrack 4.0 및 POI 3.0 기능이 포함되어 기체가 경로 내 장애물을 감지하며 피사체를 자동으로 추적하거나 피사체 주변을 비행합니다. 고급 조종사 지원 시스템(APAS) 4.0 기능으로 기체의 장애물 회피가 가능해 사용자는 기체 조작에 집중할 수 있습니다.



- 최대 비행 시간과 속도는 21.6km/h의 일정한 속도로 비행하면서 해수면 근처의 무풍 환경에서 테스트되었습니다.
- 조종기는 전자파 간섭이 없는 확 트인 넓은 야외에서 비행할 때 약 120m 고도에서 최대 전송 거리(FCC 기준)에 도달합니다. 최대 작동 시간은 실험실 환경에서 테스트했습니다. 이 값은 참조용으로만 사용해야 합니다.
- 5.8GHz 주파수는 일부 지역에서 지원되지 않으며 이때 자동으로 비활성화됩니다. 항상 현지 법률 및 규정을 준수하십시오.
- 인텔리전트 플라이트 배터리 플러스는 별도로 구매해야 하며 일부 국가 및 지역에서만 판매됩니다. 공식 DJI 온라인 스토어를 방문하여 자세한 정보를 알아보실 수 있습니다.
- 기체를 인텔리전트 플라이트 배터리 플러스와 함께 사용하는 경우 최대 이륙 무게는 249g을 초과합니다. 이륙 무게에 대한 현지 법률 및 규정을 준수해야 합니다.

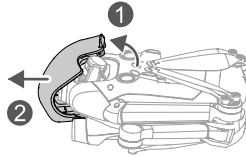
처음 사용

DJI Mini 3 Pro는 접은 상태로 포장됩니다. 기체와 조종기를 펼치는 방법은 아래 단계를 따르십시오.

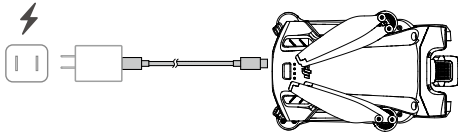
기체 준비

기체는 모든 기체 암이 접힌 상태로 포장됩니다. 기체를 펼칠 때는 아래 단계를 따르십시오.

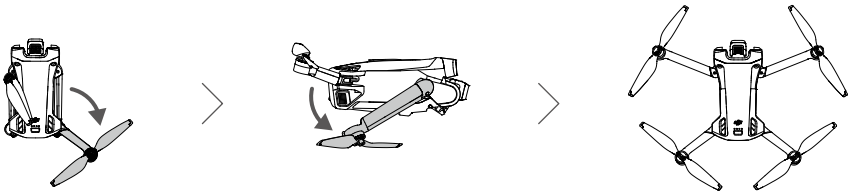
1. 카메라에서 짐벌 보호대를 분리합니다.



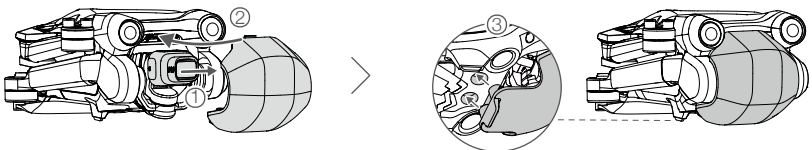
2. 모든 인텔리전트 플라이트 배터리는 안전을 위해 최대 절전 모드 상태로 배송됩니다. 처음 사용할 때는 먼저 USB 충전기를 기체의 USB-C 포트에 연결하여 인텔리전트 플라이트 배터리를 충전하고 활성화하십시오.



3. 후면 암, 전면 암, 모든 프로펠러 블레이드를 차례로 펼칩니다.



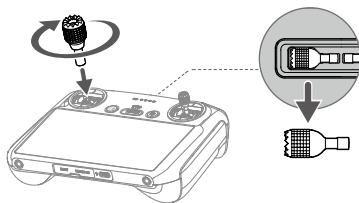
- DJI 30W USB-C 충전기 또는 기타 USB PD 충전기를 사용하는 것이 좋습니다.
- 기체 충전 포트의 최대 충전 전압은 12V입니다.
- 기체에 전원을 공급하기 전에 짐벌 보호대를 분리하고 모든 암을 펼친 상태여야 합니다. 그렇지 않으면 기체 자체 진단에 영향을 줄 수 있습니다.
- 사용하지 않을 때는 짐벌 보호대를 부착하십시오. 짐벌 보호대를 다시 부착하기 전에 모든 암이 접혀 있는지 확인하십시오. 먼저 카메라를 회전하여 ① 수평이 되고 전면을 향하도록 합니다. 짐벌 보호대를 부착할 때 먼저 카메라가 보호대에 맞는지 확인한 다음, 보호대 상단의 걸쇠를 ② 기체의 개구부에 삽입하고, 두 개의 위치 결정 핀을 ③ 기체 하단의 구멍에 삽입합니다.



조종기 준비

DJI RC 조종기를 사용하기 위해 준비하려면 다음 단계를 따르십시오.

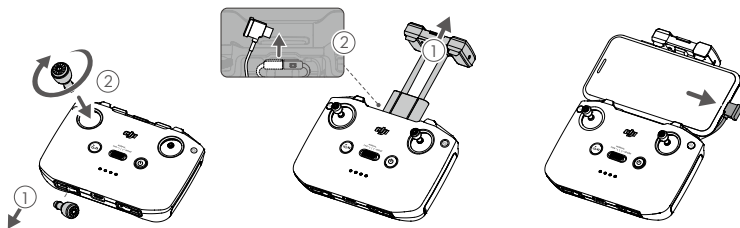
1. 보관 슬롯에서 조종 스틱을 꺼내 조종기에 장착합니다.




2. 조종기는 처음 사용하기 전에 활성화해야 하며 활성화하려면 인터넷 연결이 필요합니다. 조종기 전원 버튼을 한번 누른 다음에 다시 길게 눌러서 조종기의 전원을 켭니다. 화면의 지시에 따라 조종기를 활성화합니다.

DJI RC-N1 조종기를 사용하기 위해 준비하려면 다음 단계를 따르십시오.

1. 보관 슬롯에서 조종 스틱을 꺼내 조종기에 장착합니다.
2. 모바일 기기 홀더를 당겨 뽑니다. 모바일 기기의 포트 유형에 따라 적절한 조종기 케이블을 선택하십시오(패키지에 Lightning 커넥터 케이블, Micro USB 케이블 및 USB-C 케이블 포함). 홀더에 모바일 기기를 놓고, 조종기 로고가 없는 케이블 끝을 모바일 기기에 연결합니다. 모바일 기기가 제자리에 고정되어 있는지 확인하십시오.



-
-  • Android 모바일 기기를 사용하는 경우 USB 연결 안내 메시지가 나타나면, 충전만 하기 옵션을 선택합니다. 다른 옵션을 사용하는 경우 연결이 실패할 수 있습니다.
-

DJI Mini 3 Pro 기체 활성화

DJI Mini 3 Pro는 처음 사용하기 전에 활성화 작업이 필요합니다. 기체 및 조종기의 전원을 켜 후 화면의 알림 메시지에 따라 DJI Fly를 사용하여 DJI Mini 3를 활성화합니다. 활성화하려면 인터넷에 연결해야 합니다.

기체와 조종기 바인딩

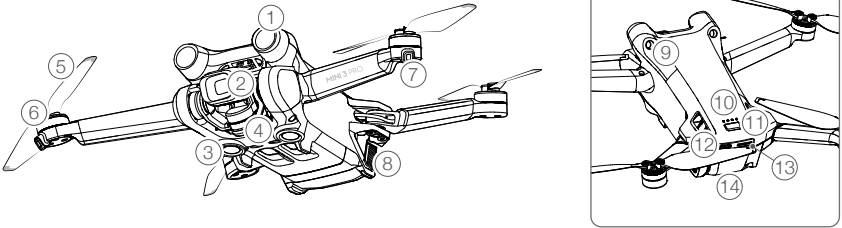
활성화 후 기체는 조종기에 자동으로 바인딩됩니다. 자동 바인딩에 실패하면 최적의 보증 서비스를 위해 DJI Fly의 화면 알림 메시지에 따라 기체와 조종기를 바인딩합니다.

펌웨어 업데이트

새 펌웨어를 사용할 수 있게 되면 알림 메시지가 나타납니다. 최적의 사용자 경험을 보장하기 위해 알림 메시지가 표시될 때마다 펌웨어를 업데이트하십시오.

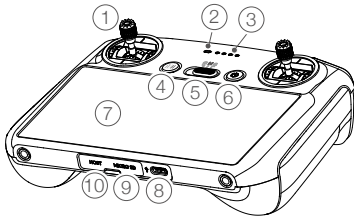
도표

기체

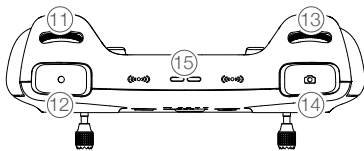


- | | |
|---------------|--------------------|
| 1. 전방 비전 시스템 | 8. 배터리 버클 |
| 2. 짐벌 및 카메라 | 9. 후방 비전 시스템 |
| 3. 하향 비전 시스템 | 10. 배터리 잔량 LED |
| 4. 적외선 감지 시스템 | 11. 전원 버튼 |
| 5. 프로펠러 | 12. USB-C 포트 |
| 6. 모터 | 13. microSD 카드 슬롯 |
| 7. 기체 상태 LED | 14. 인텔리전트 플라이트 배터리 |

DJI RC 조종기

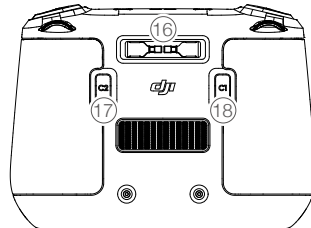


1. 조종 스틱
조종 스틱을 사용하여 기체 이동을 제어합니다. 조종 스틱은 탈착식이며 보관이 쉽습니다. 비행 제어 모드는 DJI Fly에서 설정합니다.
2. 상태 LED
조종기의 상태를 나타냅니다.
3. 배터리 잔량 LED
조종기의 현재 배터리 잔량을 표시합니다.
4. 비행 일시 정지/리턴 투 홈(RTH) 버튼
한 번 누르면 기체에 제동을 걸고 호버링 상태로 전환합니다(GNSS 또는 비전 시스템을 사용할 수 있는 경우에만 가능). 길게 눌러서 RTH를 시작합니다. 다시 눌러서 RTH를 취소합니다.



11. 짐벌 다이얼
카메라의 기울기를 제어합니다.
12. 녹화 버튼
버튼을 한 번 누르면 녹화를 시작하거나 중단합니다.
13. 카메라 제어 다이얼
줌 제어에 사용됩니다.

5. 비행 모드 전환 스위치
Cine, 일반, 스포츠 모드 사이를 전환합니다.
6. 전원 버튼
한 번 누르면 현재 배터리 잔량이 표시됩니다. 한 번 누른 다음 다시 길게 누르면 조종기가 켜지거나 꺼집니다. 조종기의 전원이 켜진 후에 한 번 누르면 터치스크린이 켜지거나 꺼집니다.
7. 터치스크린
화면을 터치하여 조종기를 조작할 수 있습니다. 터치스크린은 방수가 되지 않습니다. 주의하여 사용하십시오.
8. USB-C 포트
조종기를 충전하고 컴퓨터에 연결하기 위해 사용합니다.
9. microSD 카드 슬롯
microSD 카드를 삽입하기 위해 사용합니다.
10. 호스트 포트(USB-C) *
별도로 구매해야 하는 DJI 셀룰러 동글을 연결하기 위해 사용합니다.
* 추후 펌웨어 업데이트를 통해 지원 예정.



14. 포커스/셔터 버튼
버튼을 반 정도 누르면 초점이 자동으로 맞춰지고 끝까지 누르면 사진이 촬영됩니다.
15. 스피커
사운드를 출력합니다.
16. 조종 스틱 보관 슬롯
조종 스틱을 보관합니다.

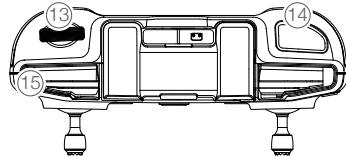
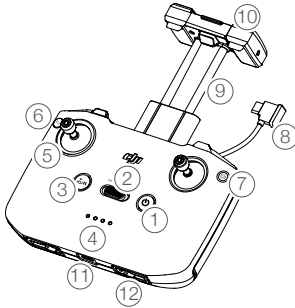
17. 사용자 설정 C2 버튼

짐벌을 중앙으로 복귀시키고 짐벌을 아래쪽으로 향하게 합니다. 이 기능은 DJI Fly에서 설정할 수 있습니다.

18. 사용자 설정 C1 버튼

짐벌을 중앙으로 복귀시키고 짐벌을 아래쪽으로 향하게 합니다. 이 기능은 DJI Fly에서 설정할 수 있습니다.

DJI RC-N1 조종기



1. 전원 버튼

한 번 누르면 현재 배터리 잔량이 표시됩니다. 한 번 누른 다음 다시 길게 누르면 조종기가 켜지거나 꺼집니다.

2. 비행 모드 전환 스위치

스포츠, 일반, Cine 모드 사이를 전환합니다.

3. 비행 일시 정지/리턴 투 홈(RTH) 버튼

한 번 누르면 기체에 제동을 걸고 호버링 상태로 전환합니다(GNSS 또는 비전 시스템을 사용할 수 있는 경우에만 가능). 길게 눌러서 RTH를 시작합니다. 다시 눌러서 RTH를 취소합니다.

4. 배터리 잔량 LED

조종기의 현재 배터리 잔량을 표시합니다.

5. 조종 스틱

조종 스틱은 탈착식이며 보관이 쉽습니다. 비행 제어 모드는 DJI Fly에서 설정합니다.

6. 사용자 설정 버튼

이 버튼의 기능은 DJI Fly에서 설정할 수 있습니다. 이 버튼 누르면 짐벌을 중앙으로 복귀시키거나 짐벌을 아래로 기울입니다(기본 설정).

7. 사진/동영상 전환

한 번 누르면 사진 모드와 동영상 모드 사이를 전환합니다.

8. 조종기 케이블

동영상 연동을 위해 조종기 케이블로 모바일 기기와 연결합니다. 모바일 기기의 포트 유형에 따라 케이블을 선택합니다.

9. 모바일 기기 홀더

모바일 기기를 조종기에 단단히 장착하기 위해 사용합니다.

10. 안테나

기체 제어 신호와 동영상 무선 신호를 전송합니다.

11. USB-C 포트

조종기를 충전하고 컴퓨터에 연결하기 위해 사용합니다.

12. 조종 스틱 보관 슬롯

조종 스틱을 보관합니다.

13. 짐벌 다이얼

카메라의 기울기를 제어합니다. 줌 제어를 위해 짐벌 다이얼을 사용하려면 사용자 설정 버튼을 길게 누릅니다.

14. 셔터/녹화 버튼

한 번 누르면 사진을 촬영하거나 녹화를 시작 또는 중단합니다.

15. 모바일 기기 슬롯

모바일 기기를 고정하기 위해 사용합니다.

기체

DJI Mini 3 Pro에는 비행 컨트롤러, 비디오 다
운링크 시스템, 비전 시스템, 적외선 감지 시스
템, 추진 시스템 및 인텔리전트 플라이트 배터리
가 포함되어 있습니다.

기체

소개

DJI Mini 3 Pro에는 비행 컨트롤러, 비디오 다운링크 시스템, 비전 시스템, 추진 시스템 및 인텔리전트 플라이트 배터리가 포함되어 있습니다.

비행 모드

DJI Mini 3 Pro에는 세 가지 비행 모드 외에도 기체가 특정 상황에서 전환되는 네 번째 비행 모드가 있습니다. 비행 모드는 조종기에서 비행 모드 전환 스위치를 사용하여 전환할 수 있습니다.

일반 모드(N 모드): 스포츠 모드에서는 기체가 GNSS와 하향 비전 시스템을 사용하여 위치를 조정합니다. 스포츠 모드에서 기체 반응은 민첩성과 속도에 최적화되어 조종 스틱 이동에 더 민감하게 반응합니다. GNSS 신호가 강할 경우, 기체는 자체 위치를 결정하고 안정화하기 위해 GNSS를 이용합니다. GNSS가 약하지만 조명 및 기타 환경 조건이 충분할 경우, 기체는 비전 시스템을 이용합니다. 전방, 후방 및 하향 비전 시스템이 활성화되고 조명 및 기타 환경 조건이 충분할 때 최대 틸트각은 25°이고, 최대 비행 속도는 10m/s입니다.

스포츠 모드: 스포츠 모드에서 기체는 GNSS를 이용해 위치를 결정하고 기체 반응은 민첩성과 속도에 최적화되어 조종 스틱 이동에 더 민감하게 반응합니다. 장애물 감지 기능은 비활성화되어 있으며 최대 비행 속도는 16m/s입니다.

Cine 모드: Cine 모드는 일반 모드에 기반하고 있으나 비행 속도가 제한되어 촬영 중에 기체가 더욱 안정적입니다.

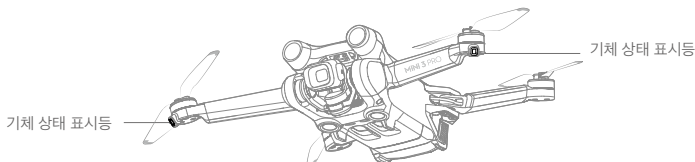
비전 시스템을 이용할 수 없거나 비활성화되어 있고 GNSS 신호가 약하거나 콤파스에 간섭이 발생하는 경우에는 기체가 자동으로 자세(ATTI) 모드로 전환됩니다. 자세 모드에서는 기체가 주변의 영향을 더 쉽게 받을 수 있습니다. 바람 등의 환경적 요소는 수평 이동을 야기하여 위험할 수 있으며 특히 협소한 공간에서 비행할 경우 더욱 그렇습니다. 기체는 자동으로 호버링하거나 정지할 수 없으므로 조종사는 사고를 피하기 위해 가능한 한 빨리 기체를 착륙시켜야 합니다.



- 전방 및 후방 비전 시스템은 스포츠 모드에서 비활성화되며, 기체가 경로상에 장애물을 자동으로 감지할 수 없다는 의미입니다. 사용자는 주변 환경에 주의를 기울이고 장애물을 피하기 위해 기체를 제어해야 합니다.
- 스포츠 모드에서는 기체의 최대 속도와 제동거리가 큰 폭으로 증가합니다. 무풍 환경에서 최소 30m의 제동거리가 필요합니다.
- 기체가 스포츠 모드 또는 일반 모드에서 상승 및 하강하는 동안 무풍 환경에서 최소 정지 거리는 10m가 필요합니다.
- 스포츠 모드에서는 기체의 반응성이 크게 높아져 조종기에서 조종 스틱을 조금만 움직여도 기체가 상당히 먼 거리를 이동합니다. 비행 중 적절한 이동 공간을 유지하십시오.
- 기체가 왼쪽 또는 오른쪽으로 비행할 때 비행 속도와 자세가 모두 제한되어 촬영 안정성을 보장합니다. 짐벌의 틸트가 -90°일 때 제한이 최대에 도달합니다. 바람이 강한 환경에서는 기체의 바람에 대한 저항력을 높이기 위해 그러한 속도 제한이 비활성화됩니다. 따라서 촬영하는 동안 짐벌이 떨릴 수도 있습니다.
- 사용자는 스포츠 모드로 촬영된 동영상에서 약간의 흔들림을 경험할 수 있습니다.

기체 상태 표시등

DJI Mini 3 Pro에는 두 개의 기체 상태 표시등이 있습니다.



기체에 전원이 켜져 있지만 모터가 작동하지 않는 경우, 기체 상태 표시등이 비행 제어 시스템의 현재 상태를 표시합니다. 기체 상태 표시등에 대한 자세한 내용은 아래 표를 참조하십시오.

기체 상태 표시등 설명

정상 상태				
	빨간색, 녹색 및 노란색 교대 깜박임	자체 진단 테스트를 켜서 수행함	
	×4	노란색	네 번 깜박임	예열 중
	녹색	느리게 깜박임	GNSS 활성화
	×2	녹색	주기적으로 두 번 깜박임	비전 시스템 활성화
	노란색	느리게 깜박임	GNSS 또는 비전 시스템 없음
경고 상태				
	노란색	빠르게 깜박임	조종기 신호가 끊김
	빨간색	느리게 깜박임	배터리 부족
	빨간색	빠르게 깜박임	심각한 배터리 부족
	—	빨간색	일정하게 유지	심각한 오류
	빨간색과 노란색 교대	빠르게 깜박임	컴퍼스 캘리브레이션 필요

모터가 시작된 후, 기체 상태 표시등이 녹색으로 깜박입니다.

• 조명 요건은 지역에 따라 다릅니다. 현지 법률 및 규정을 준수하십시오.

QuickTransfer

DJI Mini 3 Pro는 Wi-Fi를 통하여 모바일 기기에 직접 연결될 수 있어, 사용자가 DJI RC-N1 조종기를 사용하지 않고도 DJI Fly를 통하여 기체에서 모바일 기기로 사진과 동영상을 다운로드 받을 수 있습니다. 사용자는 최대 25MB/s의 전송 속도로 더 빠르고 편리하게 다운로드할 수 있습니다.


사용법

방법 1: 모바일 기기가 조종기에 연결되어 있지 않은 경우

1. 기체의 전원을 켜고 기체가 자체 진단 테스트를 완료할 때까지 기다립니다.

2. 모바일 기기에서 Bluetooth 및 Wi-Fi가 활성화되어 있는지 확인하십시오. DJI Fly 앱을 실행하면 기체에 연결하기 위한 알림 메시지가 나타납니다.
3. '연결'을 누릅니다. 성공적으로 연결되면 기체에 있는 파일에 액세스하여 빠른 속도로 다운로드할 수 있습니다.

방법 2: 모바일 기기가 조종기에 연결되어 있는 경우



1. 기체가 조종기를 통하여 모바일 기기에 연결되어 있고 모터가 꺼져 있는지 확인하십시오.
2. 모바일 기기의 Bluetooth 및 Wi-Fi를 활성화합니다.
3. DJI Fly를 실행하여 재생에 들어간 후, 오른쪽 상단 모퉁이에 있는  을 누르면 기체에 있는 파일에 액세스하여 고속으로 다운로드할 수 있습니다.





- DJI RC는 QuickTransfer를 지원하지 않습니다.
- 5.8GHz 주파수 대역 및 Wi-Fi 연결을 지원하고 간섭이나 방해 없는 환경에서 기기를 사용하는 경우, 법률과 규정이 5.8GHz 주파수를 허용하는 국가나 지역에서만 최대 다운로드 속도에 도달할 수 있습니다. 현지 규정이 5.8GHz를 허용하지 않는 경우(일본 등) 또는 사용자의 모바일 기기가 5.8GHz 주파수 대역을 지원하지 못거나 환경으로부터 심한 간섭을 받는 경우, QuickTransfer는 2.4GHz 주파수 대역을 사용하며 최대 다운로드 속도는 6MB/s로 감소합니다.
- QuickTransfer 사용 전, 모바일 기기의 Bluetooth, Wi-Fi 및 위치 서비스가 활성화되어 있는지 확인하시기 바랍니다.
- QuickTransfer 사용 시, 연결하려고 모바일 기기의 설정 페이지에서 Wi-Fi 비밀번호를 입력하지 않아도 됩니다. DJI Fly 앱을 실행하면 기체에 연결하기 위한 알림 메시지가 나타납니다.
- 간섭이나 장애물이 없는 환경에서 QuickTransfer를 사용하고 무선 라우터, 블루투스 스피커나 헤드폰과 같은 간섭을 유발하는 물체와의 거리를 멀리 유지하십시오.

리턴 투 홈

포지셔닝 시스템이 정상적으로 기능하는 경우, 리턴 투 홈(RTH) 기능은 기체를 최종 기록된 홈포인트로 복귀시킵니다. 세 가지 RTH 모드가 있습니다. 스마트 RTH, 배터리 부족 RTH, 페일세이프 RTH. 스마트 RTH가 시작될 때, 기체가 배터리 부족 RTH로 들어갈 때 또는 조종기와 기체 사이의 신호가 끊겼을 때 기체는 다시 홈포인트로 자동 비행하여 착륙합니다. 또한 동영상 전송 신호를 놓치는 경우와 같은 비정상적인 상황에서도 RTH가 시작됩니다.

	GNSS	설명
홈포인트	 10	기체가 강하거나 조금 강한 GNSS 신호(흰색 아이콘으로 표시)를 수신한 첫 번째 위치가 기본 홈포인트로 기록됩니다. 비행 전 성공적으로 홈포인트를 기록할 때까지 기다리는 것을 권장합니다. 홈포인트가 기록된 후, DJI Fly에 알림 메시지가 나타납니다. 홈포인트는 기체가 강하거나 조금 강한 GNSS 신호를 수신하는 한 이륙 전에 업데이트할 수 있습니다. 신호가 약하면 홈포인트가 업데이트되지 않습니다. 비행 중 홈포인트를 업데이트(예: 사용자의 위치를 변경한 경우)해야 한다면, 홈포인트를 DJI Fly에서 '시스템 설정 - 안전'으로 이동해 수동으로 업데이트할 수 있습니다.

스마트 RTH

GNSS 신호가 충분히 강하면 스마트 RTH를 사용하여 기체를 홈포인트로 귀환시킬 수 있습니다. 스마트 RTH는 DJI Fly 앱에서  아이콘을 누르거나 조종기의 RTH 버튼을 빠 소리 가 날 때까지 길게 누르면 시작할 수 있습니다. 스마트 RTH를 종료할 때는 DJI Fly 앱에서  아이콘을 누르거나 조종기의 RTH 버튼을 누르면 됩니다. RTH를 종료한 후, 사용자가 기체 제어를 다시 획득합니다.

직선 RTH

사용자가 스마트 RTH를 시작하면, 기체는 직선 RTH로 들어갑니다.

직선 RTH 절차:

1. 홈포인트가 기록됩니다.
2. 스마트 RTH가 시작됩니다.
3. 기체가 정지하고 제자리에서 호버링합니다.
 - a. RTH가 시작될 때 기체가 홈포인트에서 50m 이상 떨어진 곳에 있으면, 기체는 방향을 조정하고 사전 설정된 RTH 고도로 상승하여 홈포인트로 비행합니다. 만약 현재 고도가 RTH 고도보다 높은 경우에는, 기체가 현재 고도에서 홈포인트로 비행합니다.
 - b. RTH가 시작될 때 기체가 홈포인트로부터 5~50m 거리에 있을 경우, 기체는 방향을 조정하여 현재 고도에서 홈포인트로 비행합니다. RTH가 시작될 때 현재 고도가 2m 미만인 경우에는 기체가 2m까지 상승하여 홈포인트로 다시 비행합니다.
 - c. RTH가 시작될 때 기체가 홈포인트에서 5m 미만인 경우에는 즉시 착륙합니다.
4. 홈포인트에 도달한 후 기체가 착륙하고 모터가 정지합니다.

배터리 부족 RTH

배터리 부족 RTH는 인텔리전트 플라이트 배터리의 잔량이 안전한 기체 복귀에 영향을 줄 수 있는 수준까지 떨어질 때 실행됩니다. 이 메시지가 표시되면 즉시 홈으로 돌아오거나 신속하게 기체를 착륙시키십시오.

불충분한 전력으로 인한 불필요한 위험을 피하기 위해, DJI Mini 3 Pro는 현재 위치에 기반하여 현재 배터리 잔량이 홈으로 복귀하기에 충분한지를 지능적으로 결정합니다. 배터리 잔량이 낮지만 RTH 비행만 완료하기에 충분한 경우 DJI Fly에 경고 메시지가 표시됩니다.

사용자는 조종기에서 RTH 버튼을 눌러 RTH를 취소할 수 있습니다. 배터리 부족 경고 후 RTH를 취소하면, 인텔리전트 플라이트 배터리에 기체를 안전하게 착륙할 수 있는 충분한 전력이 없을 수 있습니다. 결과적으로, 기체가 충돌하거나 기체를 분실할 수 있습니다.

현재 배터리 잔량이 현재 고도에서 기체가 하강할 수 있는 정도만 남은 경우 기체가 자동으로 착륙합니다. 자동 착륙은 취소할 수 없지만 조종기를 사용하여 착륙 과정에서 기체의 수평 이동과 하강 속도를 바꿀 수 있습니다. 충분한 전력이 있으면, 스로틀 스틱을 사용하여 기체를 최대 1m/s의 속도로 하강시킬 수 있습니다.

자동 착륙 중에는 가능한 한 빨리 기체를 착륙시킬 적절한 장소를 찾기 위해 수평으로 이동시킵니다. 사용자가 전원 이 고갈될 때까지 스로틀 스틱을 위쪽으로 계속 밀면 기체가 떨어집니다.

페일세이프 RTH

기체가 조종기 신호를 잃은 후 수행하는 동작은 DJI Fly에서 리턴 투 홈, 착륙 또는 호버링으로 설정할 수 있습니다. 동작이 사전에 리턴 투 홈으로 설정되어 있고 홈 포인트가 기록된 위치에서 GNSS 신호가 약하고 컴퍼스가 정상적으로 작동하는 경우 페일세이프 RTH는 조종기 신호가 3초 이상 끊기면 자동으로 활성화됩니다.

조종기 신호가 끊겼을 때 기체가 홈포인트에서 50m 이하로 떨어져 있는 경우, 현재 고도에서 홈포인트로 비행합니다. 조종기 신호가 끊겼을 때 기체가 홈포인트에서 50m 이상 떨어져 있으면 원래 비행경로를 따라 50m 후방으로 비행한 후 직선 RTH로 진입합니다. RTH 동안에 조종기 신호가 복원되더라도 기체는 직선 RTH에 들어가거나 계속 유지합니다.

원래 경로에서 후방으로 50m 비행한 후:

1. 기체가 홈포인트에서 50m 이하로 떨어져 있는 경우, 현재 고도에서 다시 홈포인트로 비행합니다.
2. 기체가 홈포인트에서 50m 이상 떨어져 있고 현재 고도가 사전 설정된 RTH 고도보다 높은 경우에는 기체가 현재 고도에서 다시 홈포인트로 비행합니다.
3. 기체가 홈포인트에서 50m 이상 떨어져 있고 현재 고도가 사전 설정된 RTH 고도보다 낮을 경우, 기체는 사전 설정된 RTH 고도로 상승한 다음 다시 홈포인트로 비행합니다.

RTH 도중 장애물 회피

기체가 상승 중인 경우:

1. 전방에서 장애물이 감지될 경우 기체가 정지하고, 계속 상승하기 전에 안전한 거리에 도달할 때까지 후방으로 비행합니다.
2. 후방에서 장애물이 감지될 경우 기체가 정지하고, 계속 상승하기 전에 안전한 거리에 도달할 때까지 전방으로 비행합니다.
3. 기체 아래에 장애물이 감지될 경우 동작에 변화가 없습니다.

기체가 전방으로 비행 중인 경우:

1. 전방에서 장애물이 감지될 경우 기체가 정지하고 전방에 더 이상 장애물이 없을 때까지 상승하기 전에 안전한 거리에 도달할 때까지 후방으로 비행합니다. 그런 다음 계속 전방으로 비행하기 전에 2초 동안 상승합니다.
2. 기체 뒤에서 장애물이 감지될 경우 동작에 변화가 없습니다.
3. 장애물이 아래에서 감지될 경우 기체는 정지하고 전방으로 비행하기 전에 장애물이 감지되지 않을 때까지 상승합니다.

RTH 중 기체가 전방으로 비행하고 현 기체 위치가 홈 포인트에서 50m 미만인 경우, 기체가 전방에서 장애물을 감지하면 정지하고 제자리에서 호버링하며 RTH를 자동으로 종료합니다. 조종기 신호가 정상인 경우, 사용자가 기체를 수동으로 제어해 장애물을 피해서 갈 수 있게 한 후 RTH를 시작하거나 홈 포인트까지 기체를 수동으로 비행할 수 있습니다. 조종기 신호 사용이 불가능한 경우, 기체가 제자리에서 호버링하며 배터리 잔량이 적은 경우 착륙합니다.



- RTH 중 기체는 양쪽 측면의 장애물을 감지하거나 피할 수 없습니다.
- GNSS 신호가 약하거나 없는 경우에는 기체가 홈포인트로 돌아올 수 없습니다. 페일세이프 RTH로 들어간 후 GNSS 신호가 약하거나 없는 경우 기체는 ATTI 모드로 들어갈 수 있습니다. 기체는 착륙 전에 잠시 제자리에서 호버링합니다.
- 비행 전에 매년 적합한 RTH 고도를 설정하는 것은 매우 중요합니다. DJI Fly 앱을 실행한 후, RTH 고도를 설정하십시오. RTH에서, 기체의 현재 고도가 RTH 고도보다 낮을 경우, 기체는 먼저 RTH 고도로 자동으로 상승합니다. 기체의 현재 고도가 RTH 고도에 도달하거나 그보다 높은 경우, 기체는 현재 고도에서 홈포인트로 비행합니다.
- RTH 동안 기체의 속도 및 고도는 조종기 신호가 정상일 경우 조종기를 이용해 제어할 수 있습니다. 그러나, 기체는 좌측이나 우측으로 전환할 수 없습니다. 기체가 상승하거나 전방으로 비행하는 경우, 조종 스틱을 완전히 반대 방향으로 밀어 RTH를 종료하면 기체가 정지하고 호버링합니다.
- GEO 구역은 RTH에 영향을 줄 수 있습니다. GEO 구역 근처에서는 비행하지 마십시오.
- 풍속이 너무 높으면 기체가 홈포인트로 돌아올 수 없습니다. 주의해서 비행하십시오.

착륙 보호

스마트 RTH나 자동 착륙은 착륙 보호를 활성화하여 다음과 같이 작동합니다.

1. 착륙 보호 기능이 착륙하기에 적합한 지면이라고 결정하면 기체가 부드럽게 착륙합니다.
2. 지면이 착륙하기에 적합하지 않다고 판단하면 기체는 호버링하며 파일럿의 승인을 기다립니다.
3. 착륙 보호 기능이 작동하지 않는 경우에 기체가 지면에서 0.5m 아래로 하강하면 DJI Fly에 착륙 여부를 묻는 알림 메시지가 표시됩니다. 스로틀 스틱을 1초 동안 아래로 눌러 착륙합니다.

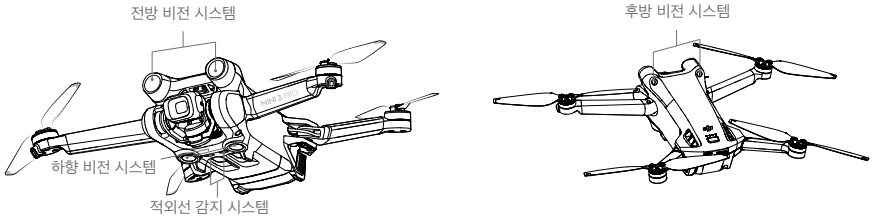
착륙 보호 기능은 페일세이프 RTH 동안 활성화됩니다. 기체가 지면에서 0.5m 상공을 호버링하고 DJI Fly가 착륙 알림 메시지를 표시합니다. 기체를 착륙시키려면 스로틀 스틱을 1초 동안 아래로 누르십시오.

비전 시스템 및 적외선 감지 시스템

DJI Mini 3 Pro에는 적외선 감지 시스템 및 전방, 후방, 하향 비전 시스템이 장착되어 있습니다.

전방, 후방 및 하향 비전 시스템은 각각 두 대의 카메라로 구성됩니다.

적외선 감지 시스템은 두 개의 3D 적외선 모듈로 구성됩니다. 하향 비전 시스템 및 적외선 감지 시스템은 기체가 현재 위치를 유지하고, 제자리에서 더욱 정밀하게 호버링하며, 실내 또는 GNSS를 사용할 수 없는 기타 환경에서도 비행을 할 수 있도록 지원합니다.



감지 범위

전방 비전 시스템

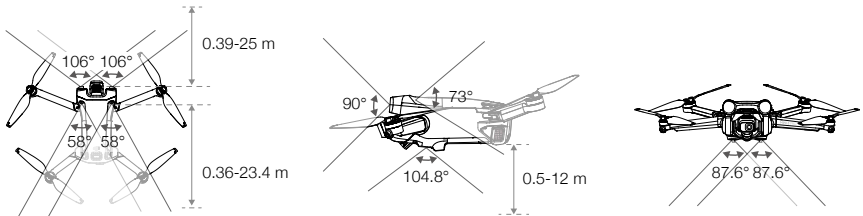
정밀 측정 범위: 0.39~25 m / FOV: 106°(수평), 90°(수직)

후방 비전 시스템

정밀 측정 범위: 0.36~23.4 m / FOV: 58°(수평), 73°(수직)

하향 비전 시스템

정밀 측정 범위: 0.15~9 m / FOV: 104.8°(전후), 87.6°(좌우). 하향 비전 시스템은 기체가 0.5~12m 고도에 있을 때 가장 잘 작동합니다.



비전 시스템 카메라 캘리브레이션

자동 캘리브레이션

기체에 설치된 비전 시스템은 공장에서 캘리브레이션된 것입니다. 비전 시스템 카메라에 이상이 감지될 경우, 기체는 자동으로 캘리브레이션을 실행하고 DJI Fly 앱에 메시지가 표시됩니다. 추가 작업은 필요하지 않습니다.

고급 캘리브레이션

자동 캘리브레이션 후에도 이상이 지속될 경우, 앱에 고급 캘리브레이션이 필요하다는 알림 메시지가 표시됩니다. 고급 캘리브레이션은 DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용)로 수행해야 합니다.

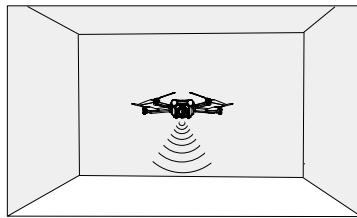


아래의 단계에 따라 전방 비전 시스템 카메라를 캘리브레이션하고, 반복하여 다른 비전 시스템 카메라도 캘리브레이션하십시오.

비전 시스템 사용

하향 비전 시스템의 포지셔닝 기능은 GNSS 신호를 사용할 수 없거나 약한 경우에 적용할 수 있습니다. 일반 또는 Cine 모드에서 자동으로 활성화됩니다.

기체가 일반 모드 또는 Cine 모드에 있고 DJI Fly에서 장애물 회피를 우회 또는 정지로 설정한 경우 전방 및 후방 비전 시스템이 자동으로 활성화됩니다. 전방 및 후방 비전 시스템은 조명이 적당하고 장애물이 분명하게 표시되거나 재질이 확실한 경우에 가장 잘 작동합니다. 사용자는 관성에 주의하여 적절한 거리 내에서 정지하도록 기체를 제어해야 합니다.





- 비행 환경에 주의를 기울이세요. 비전 시스템 및 적외선 감지 시스템은 특정 상황에서만 작동하며 사람의 제어 및 판단을 대체할 수 없습니다. 비행하는 동안에는 주변 환경과 DJI Fly에서 안내하는 경고에 주의를 기울이고 기체의 제어를 유지할 책임을 다하십시오.
- GNSS 신호가 없는 경우, 하향 비전 시스템은 0.5~12m 고도에서 가장 잘 작동합니다. 기체의 고도가 12m를 넘으면 비전 시스템에 영향을 줄 수 있기 때문에 각별한 주의가 필요합니다.
- 하향 비전 시스템은 기체가 물 위로 비행하는 경우 제대로 작동하지 않을 수 있습니다. 따라서 기체가 착륙할 때 아래에 있는 물을 능동적으로 피하지 못할 수도 있습니다. 항상 비행 제어를 유지하면서 주변 환경에 기반하여 합리적 판단을 내리고, 하향 비전 시스템에만 과도하게 의존하지 않는 것이 좋습니다.
- 비전 시스템은 명확한 패턴 변화가 없거나 조명이 너무 낮거나 너무 강한 표면 위에서는 제대로 작동할 수 없습니다. 비전 시스템은 다음 상황에서 제대로 작동할 수 없습니다.
 - a) 단색 표면(예: 완전한 검은색, 흰색, 녹색) 위로 비행하는 경우.
 - b) 반사가 잘 되는 표면 위로 비행하는 경우.
 - c) 물 또는 투명한 표면 위로 비행하는 경우.
 - d) 움직이는 표면 또는 물체 위로 비행하는 경우.
 - e) 조명이 자주 그리고 심하게 변하는 영역에서 비행하는 경우.
 - f) 극도로 어둡거나(<10 럭스) 밝은(>40,000 럭스) 표면 위로 비행하는 경우.
 - g) 적외선을 강하게 반사하거나 흡수하는 표면(예: 거울) 위로 비행하는 경우.
 - h) 명확한 패턴 또는 질감이 없는 표면 위로 비행하는 경우(예: 천붕대).
 - i) 동일한 반복 패턴 또는 질감이 있는 표면(예: 동일한 디자인의 타일) 위로 비행하는 경우.
 - j) 표면적이 작은 물체(예: 나뭇가지) 위로 비행하는 경우.
- 센서는 항상 깨끗하게 유지하십시오. 센서를 막거나 개조하지 마십시오.
- 적외선 감지 시스템을 가리지 마십시오.
- 비전 시스템 카메라를 장기간 보관한 후에는 캘리브레이션이 필요할 수 있습니다. 그러한 경우에 DJI Fly에 알림 메시지가 나타나고 자동으로 캘리브레이션을 시작합니다.
- 우천, 안개 또는 가시 거리가 100m 이내인 경우에는 비행하지 마십시오.
- 이륙 전에는 항상 다음 사항을 확인하십시오.
 - a) 적외선 감지 시스템 및 비전 시스템 위에 스티커나 기타 장애물이 없는지 확인하십시오.
 - b) 적외선 감지 및 비전 시스템의 유리 위에 오물, 먼지 또는 물이 묻은 경우 부드러운 천을 사용하십시오. 알코올이 함유된 클렌저는 사용하지 마십시오.
 - c) 적외선 감지 시스템이나 비전 시스템의 유리가 손상된 경우 DJI 고객센터로 문의하십시오.

인텔리전트 플라이트 모드

FocusTrack

FocusTrack에는 Spotlight 2.0, POI 3.0 및 ActiveTrack 4.0이 포함되어 있습니다.

Spotlight 2.0

카메라를 피사체에 고정시켜 놓고 기체를 수동으로 제어할 수 있습니다. 이 모드는 차량, 보트 및 사람과 같이 정지해 있거나 움직이는 피사체의 촬영을 모두 지원합니다. 롤 스틱을 움직여 피사체 주위로 회전하고, 피치 스틱을 움직여 피사체로부터 거리를 변경하고, 스로틀 스틱을 움직여 고도를 변경하고, 팬 스틱을 움직여 프레임이 조정합니다.

Spotlight 모드에서 기체는 DJI Fly에서 장애물 회피 동작이 우회 또는 정지로 설정되어 있어도 비전 시스템이 정상적으로 작동 시 장애물이 감지되면 제자리에서 호버링합니다. 장애물 회피는 스포츠 모드에서 비활성화됩니다.

Point of Interest 3.0 (POI 3.0)

기체는 설정된 반경과 비행 속도로 피사체 주위를 돌며 추적합니다. 이 모드는 차량, 보트 및 사람과 같이 정지해 있거나 움직이는 피사체의 촬영을 모두 지원합니다. 최대 비행 속도는 일반, 스포츠, Cine 모드 비행에 상관없이 13m/s입니다. 비행 속도는 실제 환경에 따라 동적으로 조정될 수 있습니다. 롤 스틱을 움직여 피사체 주위로 회전하고, 피치 스틱을 움직여 피사체로부터 거리를 변경하고, 스로틀 스틱을 움직여 고도를 변경하고, 팬 스틱을 움직여 프레임 조정합니다. 장애물 회피는 POI 3.0에서 비활성화됩니다.

ActiveTrack 4.0

ActiveTrack 4.0은 Trace(추적)와 Parallel(평행) 모드로 이루어지며, 차량, 보트, 사람과 같이 정지해 있거나 움직이는 피사체의 추적을 모두 지원합니다. 스포츠, 일반 및 Cine 모드에서 최대 비행 속도는 같게 유지됩니다. 롤 스틱을 움직여 피사체 주위로 회전하고, 피치 스틱을 움직여 피사체로부터 거리를 변경하고, 스로틀 스틱을 움직여 고도를 변경하고, 팬 스틱을 움직여 프레임을 조정합니다.

비전 시스템이 정상적으로 작동 시 DJI Fly의 설정에 관계없이 기체는 ActiveTrack 4.0에서 장애물을 우회합니다.

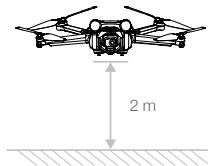
Trace (추적): 기체는 피사체의 방향과 일정한 각도로 일정한 거리와 고도에서 피사체를 추적합니다. 최대 비행 속도는 10m/s입니다. 사용자가 피치 스틱을 움직일 때 기체는 전방 및 후방에서 감지된 장애물을 능동적으로 우회할 수 있습니다. 롤 스틱이나 스로틀 스틱을 사용하면 장애물 회피가 비활성화됩니다.

Parallel (평행): 기체가 피사체로부터 일정한 각도와 거리를 유지하면서 측면에서 추적합니다. 최대 비행 속도는 13m/s입니다. 이 모드에서는 장애물 회피가 비활성화됩니다.

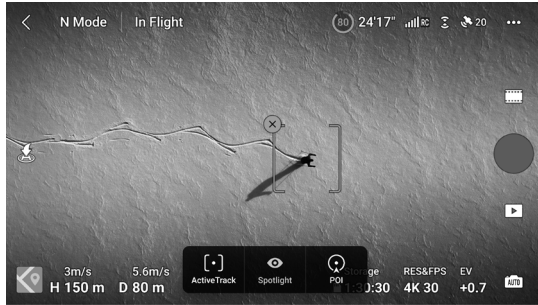
ActiveTrack에서 기체는 2~20m(최적 거리 5~10m 및 고도 2~10m) 고도에 있는 사람을 추적할 경우 4~20m의 거리를 유지하며, 6~100m(최적 거리 20~50m 및 고도 10~50m) 고도에 있는 차량 또는 보트를 추적할 경우 6~100m 거리를 유지합니다. ActiveTrack을 시작할 때 거리와 고도가 범위를 벗어날 경우 기체는 지원되는 거리와 고도 범위로 비행합니다. 최상의 성능을 위해 최적의 거리와 고도에서 기체를 비행하십시오.

FocusTrack 사용

1. 기체를 시작하고 지면의 최소 2m 위에서 호버링하게 만듭니다.



2. 카메라 뷰에서 피사체를 드래그해 선택하거나 DJI Fly 제어 중 '제어' 설정에서 '피사체 스캔'을 활성화하고 인식된 피사체를 한 번 눌러 FocusTrack을 활성화합니다. 기본 모드는 Spotlight입니다. 아이콘을 한 번 눌러 Spotlight, ActiveTrack 및 POI 사이를 전환합니다. 'GO'를 한 번 눌러 FocusTrack을 시작합니다.



3. 셔터/녹화 버튼을 눌러 사진을 찍거나 녹화를 시작합니다. '재생' 메뉴에서 영상을 봅니다.

FocusTrack 종료

DJI Fly 앱에서 정지를 누르거나 조종기에서 비행 일시 정지 버튼을 한 번 눌러 FocusTrack을 종료합니다.



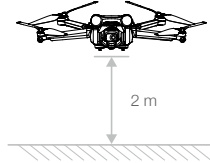
- 사람과 동물이 달리거나 차량이 움직이는 구역에서는 FocusTrack을 사용하지 마십시오.
- 작은 물체나 가느다란 물체(예: 나뭇가지 또는 전선) 또는 투명한 물체(예: 물이나 유리) 또는 단색 표면(예: 흰색 벽)이 있는 구역에서는 FocusTrack을 사용하지 마십시오.
- 기체를 수동으로 작동합니다. 비상 시, '비행 일시 정지' 버튼을 누르거나 DJI Fly 앱에서 '정지'를 누릅니다.
- 다음 상황에서 FocusTrack을 사용할 때는 더욱 주의하십시오.
 - a) 추적 대상 피사체가 움직이는 곳이 평평한 곳이 아닌 경우.
 - b) 추적 대상 피사체가 움직이면서 모양이 심하게 바뀌는 경우.
 - c) 추적 대상 피사체가 장시간 시야에서 벗어나는 경우.
 - d) 추적 대상 피사체가 눈 덮인 표면 위를 움직이는 경우.
 - e) 추적 대상 피사체가 주변 환경과 비슷한 색상이나 패턴인 경우.
 - f) 조명이 극도로 어둡거나(<300 럭스) 밝은(>10,000 럭스) 경우.
- FocusTrack을 사용할 때는 현지 개인정보 보호법과 규정을 준수하도록 하십시오.
- 자동차, 보트 및 사람(어린이가 아닌)만 추적하도록 권고합니다. 다른 피사체를 추적할 때는 주의해서 비행하십시오.
- RC 모델 자동차나 보트를 추적하지 마십시오.
- 추적 중인 피사체와 다른 피사체가 근처를 지날 경우, 두 피사체가 실수로 바뀔 수도 있습니다.
- 광각 렌즈나 ND 필터를 사용할 경우 FocusTrack이 비활성화됩니다.
- 사진 모드에서, 단일 촬영 중에만 FocusTrack을 사용할 수 있습니다.
- FocusTrack은 1080p 48/50/60/120fps, 2.7K 48/50/60fps 또는 4K 48/50/60fps와 같은 고해상도에서 녹화할 경우 비활성화됩니다.
- 조명이 불충분하고 비전 시스템을 이용할 수 없는 경우, 정지한 피사체에 여전히 Spotlight 및 POI를 사용할 수 있지만 장애물 회피는 사용할 수 없습니다. ActiveTrack은 사용할 수 없습니다.
- 기체가 지상에 있을 때는 FocusTrack을 사용할 수 없습니다.
- FocusTrack은 기체가 비행 제한 근처나 GEO 구역을 비행하는 경우 제대로 작동하지 않을 수 있습니다.

MasterShot

MasterShot은 피사체를 프레임 중앙에 유지하며 다른 움직임을 여러 개 연속 촬영해 단편의 시네마틱한 동영상을 생성합니다.

MasterShot 사용

1. 기체를 시작하고 지면의 최소 2m 위에서 호버링하게 만듭니다.



2. DJI Fly에서 촬영 모드 아이콘을 누른 다음 MasterShot을 선택하고 지침을 따릅니다. 사용자는 촬영 모드를 사용하는 방법을 이해하고 주변 지역에 장애물이 없는지 확인해야 합니다.
3. 카메라 뷰에서 대상 피사체를 드래그하고 선택합니다. Start(시작)를 한 번 눌러 녹화를 시작할 수 있습니다. 촬영이 끝나면 기체가 원래 위치로 다시 비행합니다.



4. 동영상에 액세스하고 편집하거나 소셜 미디어에 공유하려면 아이콘을 한 번 누릅니다.

MasterShot 종료하기

비행 일시 정지 버튼을 한 번 누르거나 DJI Fly에서 아이콘을 눌러 MasterShot을 종료합니다. 기체가 정지하고 호버링합니다.



- MasterShot은 건물과 기타 장애물이 없는 장소에서 사용하십시오. 비행경로에 사람, 동물 또는 기타 장애물이 없는지 확인하십시오. 장애물이 전방이나 후방에 감지될 경우 기체는 정지하고 제자리에서 호버링합니다. 기체의 양쪽 측면에서 장애물을 감지할 수 없음을 유의하십시오.
- 기체 주변의 물체에 주의를 기울이고 조종기를 사용하여 기체와 충돌을 피하십시오.
- 다음 상황에서는 MasterShot을 사용하지 마십시오.
 - a) 피사체가 장시간 차단되거나 시야에서 벗어나는 경우.
 - b) 피사체와 주변의 색상 또는 패턴이 비슷한 경우.

- ⚠ c) 피사체가 공중에 있는 경우.
 - d) 피사체가 빠르게 이동하는 경우.
 - e) 조명이 극도로 어둡거나(<300 럭스) 밝은(>10,000 럭스) 경우.
- 건물과 가까운 곳이나 GNSS 신호가 약한 곳에서는 MasterShot을 사용하지 마십시오. 그렇지 않으면 비행경로가 불안정해질 수 있습니다.
 - MasterShot을 사용할 때는 현지 개인정보 보호법과 규정을 준수하도록 하십시오.

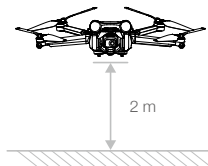
QuickShot

QuickShot 촬영 모드에는 Dronie, Rocket, Circle, Helix, Boomerang 및 Asteroid가 있습니다. DJI Mini 3 Pro는 선택한 촬영 모드에 따라 녹화한 다음 자동으로 짧은 동영상을 생성합니다. 이렇게 생성된 동영상은 재생 메뉴에서 보거나 편집하거나 소셜 미디어에 공유할 수 있습니다.

- ↗ Dronie: 기체가 카메라를 피사체에 고정된 상태로 후방으로 비행하면서 상승합니다.
- ↑ Rocket: 기체가 카메라를 아래로 향한 채로 상승합니다.
- ⦿ Circle: 기체가 피사체 주위를 돕니다.
- 🌀 Helix: 기체가 피사체 주변을 나선형으로 돌면서 상승합니다.
- 🌀 Boomerang: 기체가 타원형 경로를 따라 피사체 주위를 비행하면서, 시작 지점에서 멀어지도록 상승하고 다시 하강합니다. 기체의 시작 지점이 타원형 장축의 한쪽 끝을 형성하고, 다른 쪽 끝은 시작 지점으로부터 피사체의 반대쪽에 위치합니다. Boomerang을 사용할 때는 충분한 공간을 확보해야 합니다. 기체 주위에 최소 30m의 반경을 두고 기체 위로는 최소 10m의 공간을 확보해야 합니다.
- 🌀 Asteroid: 기체가 앞뒤로 비행하며, 여러 장의 사진을 찍고 다시 시작 지점으로 비행합니다. 생성된 동영상은 최고 위치의 파노라마로 시작한 다음 하강하는 기체로부터 뷰를 보여줍니다. Asteroid를 사용할 때는 충분한 공간을 확보해야 합니다. 기체의 뒤로 최소 40m 그리고 위로 최소 50m 공간을 확보해야 합니다.

QuickShot 사용 방법

1. 기체를 시작하고 지면의 최소 2m 위에서 호버링하게 만듭니다.



- DJI Fly에서 촬영 모드 아이콘을 누른 다음 QuickShot을 선택하고 메시지를 따릅니다. 사용자는 촬영 모드를 사용하는 방법을 이해하고 주변 지역에 장애물이 없는지 확인해야 합니다.
- 카메라 뷰에서 대상 피사체를 드래그해 선택합니다. 촬영 모드를 선택하고 Start(시작) 를 눌러 녹화를 시작합니다. 촬영이 끝나면 기체가 원래 위치로 다시 비행합니다.



- 동영상에 액세스하고 편집하거나 소셜 미디어에 공유하려면 ▶ 아이콘을 한 번 누릅니다.

QuickShot 종료

비행 일시 정지 버튼을 한 번 누르거나 DJI Fly에서 ✕ 아이콘을 눌러 QuickShot을 종료합니다. 기체가 정지하고 호버링합니다. 다시 화면을 한 번 누르면 기체가 계속 촬영합니다.

- ⚠ • QuickShot은 건물과 기타 장애물이 없는 장소에서 사용하십시오. 비행경로에 사람, 동물 또는 기타 장애물이 있는지 확인하십시오. 장애물이 전방이나 후방에 감지될 경우 기체는 정지하고 호버링합니다. 기체의 양쪽 측면에서 장애물을 감지할 수 없음을 유의하십시오.
- 기체 주변의 물체에 주의를 기울이고 조종기를 사용하여 기체와 충돌을 피하십시오.
- 다음 상황에서는 QuickShot을 사용하지 마십시오.
 - a) 피사체가 장시간 차단되거나 시야에서 벗어나는 경우.
 - b) 피사체가 기체로부터 50m 이상 떨어진 경우.
 - c) 피사체와 주변의 색상 또는 패턴이 비슷한 경우.
 - d) 피사체가 공중에 있는 경우.
 - e) 피사체가 빠르게 이동하는 경우.
 - f) 조명이 극도로 어둡거나(<300 럭스) 밝은(>10,000 럭스) 경우.
- 건물과 가까운 곳이나 GNSS 신호가 약한 곳에서는 QuickShot을 사용하지 마십시오. 그렇지 않으면 비행경로가 불안정해질 수 있습니다.
- QuickShot을 사용할 때는 현지 개인정보 보호법과 규정을 준수하도록 하십시오.

하이퍼랩스

하이퍼랩스 촬영 모드에는 프리, 서클, 코스 락, 웨이포인트 등이 있습니다.



프리

기체가 자동으로 사진을 찍고 타임랩스 동영상을 생성합니다. 기체가 지상에 있는 동안 프리 모드를 사용할 수 있습니다. 이륙 후에 조정기를 이용해 기체의 이동과 짐벌 각도를 제어합니다.

프리 모드를 사용하는 방법은 다음과 같습니다.

1. 인터벌 시간 및 동영상 길이를 설정합니다. 화면에서는 찍을 사진 장수와 촬영 시간을 표시합니다.
2. 셔터/녹화 버튼을 눌러 촬영을 시작합니다.

크루즈 컨트롤: 사용자 설정 버튼(DJI RC: C1 또는 C2 버튼, DJI RC-N1 조종기: Fn 버튼)의 기능을 크루즈 컨트롤로 설정하고 사용자 설정 버튼과 조종 스틱을 동시에 눌러 크루즈 컨트롤에 들어갑니다. 기체는 동일한 속도로 계속 비행합니다.

서클

선택한 피사체 주변을 비행하며 기체가 자동으로 사진을 찍어 타임랩스 동영상을 생성합니다.

서클 모드를 사용하는 방법은 다음과 같습니다.

1. 인터벌 시간, 동영상 길이 및 최대 속도를 설정합니다. 서클 모드는 시계 방향 또는 반시계 방향으로 이동하도록 선택할 수 있습니다. 화면에서는 찍을 사진 장수와 촬영 시간을 표시합니다.
2. 화면에서 피사체를 드래그하여 선택합니다. 짐벌 다이얼과 팬 스틱을 사용해 프레임을 조정합니다.
3. 셔터/녹화 버튼을 눌러 촬영을 시작합니다. 피치 스틱을 움직여 피사체와의 거리를 조정하고, 롤 스틱을 사용해 원형 이동 속도를 제어하고, 스로틀 스틱으로 수직 비행 속도를 제어합니다.

코스락

코스락을 사용하면 사용자가 비행 방향을 수정할 수 있습니다. 그렇게 하는 동안 사용자는 기체가 주변을 비행할 물체를 선택하거나 기체 방향 및 짐벌을 제어할 수 있는 동안 물체를 선택하지 않을 수 있습니다.

코스락을 사용하는 방법은 다음과 같습니다.

1. 인터벌 시간, 동영상 길이 및 최대 속도를 설정합니다. 화면에서는 찍을 사진 장수와 촬영 시간을 표시합니다.
2. 비행 방향을 설정합니다.
3. 해당되는 경우, 피사체를 드래그하여 선택합니다. 짐벌 다이얼과 팬 스틱을 사용해 프레임을 조정합니다.
4. 셔터/녹화 버튼을 눌러 촬영을 시작합니다. 피치 스틱과 롤 스틱을 움직여 수평 비행 속도를 제어하고 기체 방향을 살짝 조정합니다. 스로틀 스틱을 움직여 수직 기체 속도를 제어합니다.

웨이포인트

기체는 비행경로에 2~5개의 웨이포인트에서 자동으로 사진을 찍고 타임랩스 동영상을 생성합니다. 기체는 1~5 또는 5~1 웨이포인트로 순서대로 비행할 수 있습니다.

아래 단계에 따라 웨이포인트를 사용합니다.

1. 원하는 웨이포인트와 렌즈 방향을 설정합니다.
2. 인터벌 시간 및 동영상 길이를 설정합니다. 화면에서는 찍을 사진 장수와 촬영 시간을 표시합니다.
3. 셔터/녹화 버튼을 눌러 촬영을 시작합니다.

기체는 자동으로 타임랩스 동영상을 생성하고 이 동영상은 재생 메뉴에서 볼 수 있습니다. 카메라 설정에서 사용하는 JPEG 또는 RAW 형식으로 영상을 저장하고, 내부 저장 장치나 microSD 카드에 보관하도록 선택할 수 있습니다. 필요할 경우, microSD 카드에 영상을 보관하는 것이 좋습니다.



- 최적의 성능을 위해, 50m 이상의 고도에서는 하이퍼랩스를 사용하고 인터벌 시간과 셔터 사이에 2초 이상의 차이를 설정하십시오.
- 기체로부터 안전한 거리(15m 이상)에서 정지한 피사체(예: 높은 빌딩, 산악 지형)를 선택하는 것이 좋습니다. 기체에 너무 가까이 있는 피사체를 선택하지 마십시오.
- 조명이 충분하고 비전 시스템을 작동하기에 적합한 환경일 경우, 하이퍼랩스 중에 장애물이 전방, 후방 및 아래에서 감지되면 기체는 정지하고 제자리에서 호버링합니다. 기체의 양쪽 측면에서 장애물을 감지할 수 없음을 유의하십시오. 하이퍼랩스 중 조명이 부족하거나 비전 시스템을 작동하기에 적합하지 않은 환경일 경우 기체는 장애물 회피 없이 계속 촬영합니다. 주의해서 비행하십시오.
- 기체는 최소 25장의 사진을 찍은 후에만 동영상을 생성하며, 이는 동영상 1초를 만드는 데 필요한 분량입니다. 하이퍼랩스가 정상적으로 종료되는지 또는 기체가 모드에서 예기치 않게 종료되는지(예: 배터리 부족 RTH가 트리거된 경우)에 관계없이 기본적으로 동영상이 생성됩니다.

고급 조종사 지원 시스템 (APAS 4.0)

고급 조종사 지원 시스템 4.0(APAS 4.0) 기능은 일반 및 Cine 모드에서 사용할 수 있습니다. APAS가 활성화되면 기체가 사용자 명령에 계속 반응하면서 조종 스틱 입력과 비행 환경 모두에 따라 경로를 계획합니다. APAS를 사용하면 더 쉽게 장애물을 회피하며, 더 매끄러운 영상을 촬영하고, 더 나은 비행을 경험할 수 있습니다.

피치 스틱을 전방 또는 후방으로 움직이면 기체가 장애물 위, 아래 또는 왼쪽이나 오른쪽으로 비행합니다. 기체는 장애물을 회피하는 동안에도 조종 스틱 입력에 반응할 수 있습니다.

APAS가 활성화되어 있을 때 조종기의 비행 일시 정지 버튼을 눌러 기체를 정지할 수 있습니다. 기체는 3초 동안 호버링하면서 조종사의 명령을 기다립니다.

APAS를 활성화하려면, DJI Fly를 열고 '시스템 설정 > 안전'으로 들어가 APAS를 활성화합니다.

착륙 보호

장애물 회피가 '우회' 또는 '정지'로 설정되고 사용자가 스로틀 스틱을 아래로 당겨 기체를 착륙시키는 경우 착륙 보호 기능이 활성화됩니다.

기체가 착륙을 시작하면 착륙 보호 기능이 활성화됩니다.

1. 착륙 보호 중에, 기체는 적절한 지면을 자동으로 감지하고 조심스럽게 착륙합니다.
2. 지면이 착륙하기에 적합하지 않다고 판단되는 경우 기체는 지상 0.8m로 하강할 때 호버링합니다. 스로틀 스틱을 5초 이상 아래로 당기면 기체는 장애물 회피 없이 착륙합니다.



- 인텔리전트 플라이트 모드를 사용하는 경우 APAS가 비활성화됩니다. 기체가 인텔리전트 플라이트 모드를 종료하면 자동으로 활성화됩니다. APAS는 1080p 120fps, 2.7K 48/50/60fps 또는 4K 48/50/60fps와 같은 고해상도에서 녹화할 경우 비활성화됩니다.
- APAS는 전방, 후방 및 하향 비행 시에만 사용할 수 있습니다. APAS는 기체가 왼쪽, 오른쪽 또는 위쪽으로 비행 중일 때 사용할 수 없으며 이러한 경우 우회 또는 장애물 회피가 없습니다.
- 비전 시스템을 사용할 수 있을 경우에는 APAS를 사용하지시오. 원하는 비행경로에 사람, 표면 면적이 작은 물체(예: 나뭇가지) 또는 투명한 물체(예: 유리 또는 물)가 없도록 확인하십시오.
- 비전 시스템을 사용할 수 있거나 GNSS 신호가 강할 경우 APAS를 사용하지시오. 기체가 물 위 또는 눈으로 덮인 지역 위로 비행하는 경우 APAS가 제대로 작동하지 않을 수 있습니다.
- 극도로 어둡거나(<300 럭스) 밝은(>10,000 럭스) 환경에서 비행할 때에는 더 많은 주의를 기울여야 합니다.
- DJI Fly에 주의를 기울여 기체가 APAS 모드에서 정상적으로 작동하는지 확인하십시오.
- APAS는 기체가 비행 제한 근처나 GEO 구역을 비행하는 경우 제대로 작동하지 않을 수 있습니다.

비행 기록계

비행 원격 측정, 기체 상태 정보 및 기타 매개변수를 포함하는 비행 데이터는 기체의 내부 데이터 기록 장치에 자동으로 저장됩니다. 저장된 데이터는 DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용)를 사용하여 액세스할 수 있습니다.

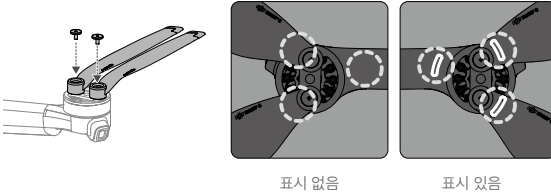
프로펠러

두 유형의 DJI Mini 3 Pro 프로펠러가 있으며 서로 다른 방향으로 회전하도록 설계되었습니다. 표시가 있는 프로펠러는 표시가 있는 모터에 장착하고 표시가 없는 프로펠러는 표시가 없는 모터에 장착해야 합니다. 하나의 모터에 부착되는 두 개의 프로펠러 블레이드는 동일합니다. 지침에 따라 프로펠러와 모터의 짝을 맞추십시오.

프로펠러	표시 있음	표시 없음
그림		
장착 위치	표시가 있는 암의 모터에 부착	표시가 없는 암의 모터에 부착

프로펠러 부착

표시가 있는 프로펠러는 표시가 있는 모터의 암에 부착하고 표시가 없는 프로펠러는 표시가 없는 암의 모터에 부착합니다. 기체 패키지의 스크루드라이버를 사용해 프로펠러를 장착하십시오. 프로펠러가 고정되었는지 확인하십시오.



표시 없음

표시 있음

- ⚠ 프로펠러를 장착할 때는 기체 패키지의 스크루드라이버만 사용해야 합니다. 다른 스크루드라이버는 나사에 손상을 줄 수 있습니다.
- 나사를 조일 때 수직으로 유지해야 합니다. 나사는 장착 표면에 대해 기울어진 각도가 아니어야 합니다. 설치 완료 후 나사가 같은 높이인지 확인하고 프로펠러를 돌려 비정상적인 저항이 없는지 확인합니다.

프로펠러 분리

기체 패키지의 스크루드라이버를 사용하여 나사를 풀고 모터에서 프로펠러를 분리합니다.

- ⚠ 프로펠러 블레이드는 날카롭습니다. 주의를 기울여 다루십시오.
- 스크루드라이버는 프로펠러를 장착하는 데만 사용합니다. 기체를 분해하는 데는 드라이버를 사용하지 마십시오.
- 프로펠러가 파손된 경우 해당 모터에서 두 개의 프로펠러와 나사를 제거하여 폐기하십시오. 동일한 패키지의 프로펠러를 두 개 사용해야 합니다. 다른 패키지의 프로펠러와 함께 사용하지 마십시오.
- 정품 DJI 프로펠러만 사용하십시오. 프로펠러 유형을 혼합하지 마십시오.
- 필요할 경우 추가 프로펠러를 구매하십시오.
- 비행을 시작하기 전에 항상 프로펠러와 모터가 단단히 설치되었는지 확인합니다. 프로펠러의 나사를 비행 시간 30시간(약 60회 비행)마다 조여줍니다.
- 항시 비행 전에 모든 프로펠러의 상태가 양호한지 확인하십시오. 오래되고 금이 가거나 파손된 프로펠러는 사용하지 마십시오.
- 부상 방지를 위해 프로펠러나 모터가 회전 중일 때에는 멀리 떨어져 있어야 하며 절대로 만지지 마십시오.

- ⚠ • 운송 또는 보관 시 프로펠러를 꼭 쥐거나 구부리지 마십시오.
- 모터가 단단히 장착되어 있고 부드럽게 회전하는지 확인하십시오. 모터가 원활하게 회전하지 않을 경우 기체를 즉시 착륙시키십시오.
- 모터 구조를 변경하려고 시도하지 마십시오.
- 비행 후에는 모터가 뜨거울 수 있으므로 모터를 만지거나 손이나 신체 부위가 모터에 닿지 않도록 하십시오.
- 모터 또는 기체 본체의 통풍구를 막지 마십시오.
- 전원이 켜질 때 ESC 소리가 정상인지 확인하십시오.

인텔리전트 플라이트 배터리

DJI Mini 3 Pro 인텔리전트 플라이트 배터리는 7.38V, 2453mAh 배터리입니다. DJI Mini 3 Pro 인텔리전트 플라이트 배터리 플러스는 7.38V, 3850mAh 배터리입니다. 두 배터리는 구조와 크기가 같지만 무게와 용량이 다릅니다. 두 배터리 모두 스마트 충전 및 방전 기능을 갖추고 있습니다.

배터리 기능

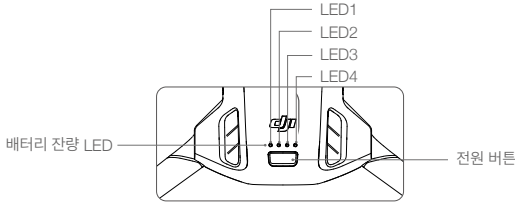
1. 균형 충전: 충전 중에 배터리 셀 전압의 균형을 자동으로 잡습니다.
2. 자동 방전 기능: 팽창을 방지하기 위해, 배터리는 하루 동안 유휴 상태일 때 배터리 잔량의 약 96%, 9일 동안 유휴 상태일 때 약 60%까지 자동으로 방전됩니다. 방전 중에 배터리에서 약간의 열이 발생하는 것은 정상입니다.
3. 과충전 보호: 배터리가 완전히 충전되면 충전이 자동으로 멈춥니다.
4. 온도 감지: 손상 방지를 위해 배터리는 5~40°C 사이의 온도에서만 충전됩니다. 충전 과정에서 배터리 셀의 온도가 55°C를 초과할 경우 충전이 자동으로 중지됩니다.
5. 과전류 보호: 과도한 전류가 감지되면 배터리 충전이 중지됩니다.
6. 과방전 보호: 배터리가 사용되지 않을 때는 과도한 방전을 방지하기 위해 자동으로 방전을 중단합니다. 배터리 사용 중에는 과방전 보호가 활성화되지 않습니다.
7. 합선 보호: 합선이 감지되면 전력 공급을 자동으로 차단합니다.
8. 배터리 셀 손상 보호: 배터리 셀에서 손상이 감지되면 DJI Fly에 경고 메시지가 표시됩니다.
9. 최대 절전 모드: 배터리 셀 전압이 3.0V 미만이거나 배터리 잔량이 10% 미만이면 배터리가 최대 절전 모드로 전환되어 과도한 방전을 방지합니다. 절전 모드에서 나오려면 배터리를 충전하십시오.
10. 통신: 배터리의 전압, 용량, 전류에 대한 정보가 기체로 전송됩니다.

- ⚠ • 사용하기 전에 DJI Mini 3 Pro 안전 가이드와 배터리의 스티커를 참조하십시오. 라벨에 명시된 안전 요구 사항의 위반에 대한 전적인 책임은 사용자에게 있습니다.

배터리 사용

배터리 잔량 확인

전원 버튼을 한 번 눌러 배터리 잔량을 확인합니다.



배터리 잔량 LED는 충전이나 방전되는 동안 배터리 전력량을 표시합니다. LED의 상태는 아래 정의되어 있습니다.

배터리 잔량 LED					
○ : LED 켜짐		☀ : LED 깜박임		○ : LED 꺼짐	
LED1	LED2	LED3	LED4	배터리 잔량	
○	○	○	○	배터리 잔량 ≥ 88%	
○	○	○	☀	75% ≤ 배터리 잔량 < 88%	
○	○	○	○	63% ≤ 배터리 잔량 < 75%	
○	○	☀	○	50% ≤ 배터리 잔량 < 63%	
○	○	○	○	38% ≤ 배터리 잔량 < 50%	
○	☀	○	○	25% ≤ 배터리 잔량 < 38%	
○	○	○	○	13% ≤ 배터리 잔량 < 25%	
☀	○	○	○	0% ≤ 배터리 잔량 < 13%	

전원 켜기/끄기


전원 버튼을 한 번 누른 다음 2초 동안 다시 길게 누르면 기체가 켜지거나 꺼집니다. 배터리 잔량 LED는 기체가 켜져 있을 때 배터리 잔량을 표시합니다. 기체의 전원이 꺼지면 배터리 잔량 LED가 꺼집니다.

기체가 켜진 경우, 전원 버튼을 한 번 누르면 4개의 배터리 잔량 LED가 3초 동안 깜박입니다. 전원 버튼을 누르지 않은 상태에서 LED 3 및 4가 동시에 깜박이면 배터리가 비정상임을 나타냅니다. 기체에서 배터리를 분리하고, 배터리를 다시 삽입한 다음 단단하게 장착되었는지 확인합니다.

저온 주의사항

- 10°C~5°C의 저온에서 비행하면 배터리 용량이 현저히 줄어듭니다. 배터리의 온도를 높이기 위해 기체를 제자리에 서 호버링하는 것이 좋습니다. 배터리는 사용할 때마다 항상 완전히 충전되어 있는지 확인하십시오.
- 10°C 미만으로 온도가 극도로 낮은 환경에서는 배터리를 사용할 수 없습니다.

3. 최적의 성능을 위해 배터리 온도를 20°C 이상으로 유지하십시오.
4. 저온 환경에서 배터리 용량이 줄어들면 기체의 풍속 저항 성능이 저하됩니다. 주의해서 비행하십시오.
5. 높은 해발 고도에서는 각별히 주의해서 비행하십시오.

 • 추운 지역에서는 배터리를 배터리함에 넣고 이륙하기 전에 기체를 예열하십시오.

배터리 충전

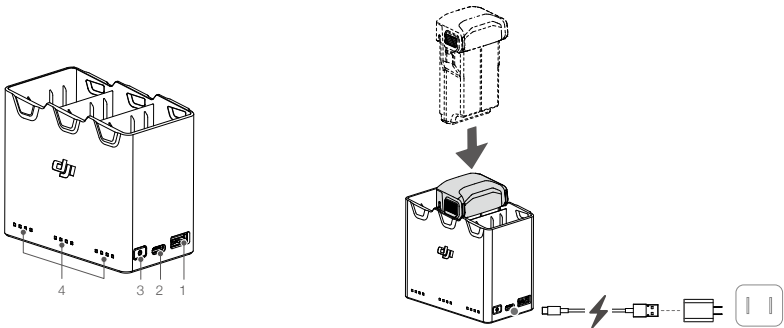
배터리는 사용하기 전에 항상 완전히 충전하십시오. DJI Mini 3 Pro 양방향 충전 허브, DJI 30W USB-C 충전기 또는 기타 USB PD 충전기와 같이 DJI에서 제공하는 충전 기기를 사용하는 것이 좋습니다. DJI Mini 3 Pro 양방향 충전 허브와 DJI 30W USB-C 충전기는 모두 추가 액세서리입니다. 공식 DJI 온라인 스토어를 방문하여 자세한 정보를 알아보실 수 있습니다.

* 기체 또는 DJI Mini 3 Pro 양방향 충전 허브에 삽입해 배터리를 충전할 경우, 지원되는 최대 충전 전력은 30W입니다.

충전 허브 사용

USB 충전기와 함께 사용할 때, DJI Mini 3 Pro 양방향 충전 허브는 인텔리전트 플라이트 배터리 또는 인텔리전트 플라이트 배터리 플러스를 최대 3개까지 충전할 수 있으며 순서는 배터리 잔량이 높은 순서부터 차례로 충전됩니다. DJI 30W USB-C 충전기와 함께 사용할 경우, 충전 허브는 약 56분 안에 인텔리전트 플라이트 배터리 1개를 그리고 약 78분 안에 인텔리전트 플라이트 배터리 플러스 1개를 완전히 충전할 수 있습니다.

충전 허브가 USB 충전기를 통해 AC 전원에 연결되면 사용자는 인텔리전트 플라이트 배터리와 외장 기기(조종기 또는 스마트폰 등)를 충전 허브에 연결하여 충전할 수 있습니다. 기본적으로 외장 기기보다 배터리를 먼저 충전합니다. 충전 허브가 AC 전원에 연결되어 있지 않은 경우, 인텔리전트 플라이트 배터리를 허브에 삽입하고 외장 기기를 USB 포트에 연결하여 인텔리전트 플라이트 배터리를 보조 배터리로 사용하여 기기를 충전합니다. 자세한 내용은 DJI Mini 3 Pro 양방향 충전 허브 사용자 가이드를 참조하십시오.



1. USB 포트
2. 전원 포트 (USB-C)
3. 기능 버튼
4. 상태 LED

충전 방법

1. 딸깍 소리가 날 때까지 배터리를 충전 허브에 삽입합니다.
2. USB-C 케이블과 DJI 30W USB-C 충전기 또는 기타 USB PD 충전기를 사용하여 충전 허브를 전원 콘센트(100~240V, 50/60Hz)에 연결합니다.
3. 배터리 잔량이 높은 배터리를 먼저 충전합니다. 나머지는 배터리 잔량에 따라 순서대로 충전합니다. 해당 상태 LED는 충전 상태를 표시합니다(아래 표 참조). 해당 배터리가 완전히 충전되면 상태 LED가 녹색으로 유지됩니다.

상태 LED 설명

충전 상태

깜박임 패턴	설명
어레이의 상태 LED가 연속적으로 깜박임 (빠르게)	해당 배터리 포트의 배터리가 고속 충전기를 사용하여 충전됩니다.
어레이의 상태 LED가 연속적으로 깜박임 (천천히)	해당 배터리 포트의 배터리가 일반 충전기를 사용하여 충전됩니다.
어레이의 상태 LED가 계속 켜져 있음	해당 배터리 포트의 배터리가 완전히 충전되었습니다.
모든 상태 LED가 순서대로 깜박임	배터리가 삽입되지 않았습니다.

배터리 잔량

충전 허브의 각 배터리 포트에는 LED1에서 LED4(왼쪽에서 오른쪽으로)까지 해당하는 상태 LED 어레이가 있습니다. 기능 버튼을 한 번 눌러 배터리 잔량을 확인합니다. 배터리 잔량 LED 상태는 기체의 상태와 동일합니다. 자세한 내용은 기체 배터리 잔량 LED 상태 및 설명을 참조하십시오.

상태 비정상

배터리 비정상에 대한 LED 상태는 기체와 동일합니다. 자세한 내용은 배터리 보호 메커니즘 섹션을 참조하십시오.

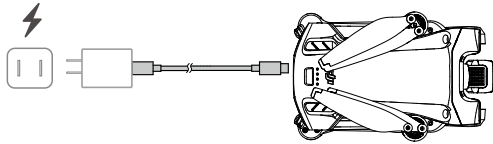


- DJI 30W USB-C 충전기 또는 기타 USB PD 충전기를 사용하는 것이 좋습니다.
- 주변 온도는 충전 속도에 영향을 미칩니다. 25°C의 환기가 잘 되는 환경에서 더 빨리 충전됩니다.
- 충전 허브는 BWX162-2453-7.38 인텔리전트 플라이트 배터리 및 BWX162-3850-7.38 인텔리전트 플라이트 배터리 플러스와만 호환됩니다. 다른 배터리 모델과 함께 충전 허브를 사용하지 마십시오.
- 충전 허브를 사용할 때는 평평하고 안정된 바닥에 놓으십시오. 화재가 발생하지 않도록 기기가 올바르게 절연되어 있는지 확인하십시오.
- 충전 허브의 금속 단자를 만지지 마십시오.
- 눈에 띄는 이물질이 있으면 깨끗하고 마른 천으로 금속 단자를 닦으십시오.

충전기 사용

1. 배터리가 기체에 올바르게 설치되었는지 확인합니다.

2. USB 충전기를 AC 콘센트(100~240V, 50/60Hz)에 연결합니다. 필요한 경우 전원 어댑터를 사용하십시오.
3. USB-C 케이블을 사용하여 USB 충전기를 기체의 충전 포트에 연결합니다.
4. 배터리 잔량 LED는 충전 중인 현재 배터리 잔량을 표시합니다.
5. 모든 배터리 잔량 LED가 계속 밝게 켜지면 배터리가 완전히 충전된 것입니다. 충전이 완료된 후 충전기를 제거합니다.



- ⚠**
- 기체의 전원이 켜지면 배터리를 충전할 수 없습니다.
 - 기체 충전 포트의 최대 충전 전압은 12V입니다.
 - 비행 직후에는 배터리 온도가 너무 높을 수 있으므로 인텔리전트 플라이트 배터리를 바로 충전하지 마십시오. 충전하기 전에 배터리가 실온으로 냉각될 때까지 기다립니다.
 - 배터리 셀의 온도가 5~40°C 내에 있지 않으면 충전기가 배터리 충전을 멈춥니다. 이상적인 충전 온도 범위는 22~28°C입니다.
 - 배터리 상태를 유지하려면 적어도 3개월에 한 번은 배터리를 완전히 충전하십시오. DJI 30W USB-C 충전기 또는 기타 USB PD 충전기를 사용하는 것이 좋습니다.

- ☀**
- DJI 30W USB-C 충전기 사용 시 Mini 3 Pro 인텔리전트 플라이트 배터리의 충전 시간은 약 1시간 4분이며, Mini 3 Pro 인텔리전트 플라이트 배터리 플러스의 충전 시간은 약 1시간 41분입니다.
 - 안전을 위해 운송 중에는 배터리를 낮은 전력 수준으로 유지하십시오. 운송하기 전에는 배터리를 30% 이하로 방전하는 것이 좋습니다.

아래 표는 충전 중 배터리 잔량 LED 상태를 보여줍니다.

LED1	LED2	LED3	LED4	배터리 잔량
☀	☀	○	○	0% < 배터리 잔량 ≤ 50%
☀	☀	☀	○	50% < 배터리 잔량 ≤ 75%
☀	☀	☀	☀	75% < 배터리 잔량 < 100%
○	○	○	○	완전히 충전됨

- ☀**
- 배터리 잔량 LED의 깜박임 빈도는 사용된 USB 충전기에 따라 달라집니다. 충전 속도가 빠르면 배터리 잔량 LED가 빠르게 깜박입니다.
 - 배터리가 기체에 올바르게 삽입되지 않은 경우, LED 3과 4가 동시에 깜박입니다. 배터리를 다시 삽입하고 안전하게 장착되었는지 확인하십시오.
 - 4개의 LED가 동시에 깜박이면 배터리가 손상되었음을 나타냅니다.

배터리 보호 장치

배터리 LED는 비정상적인 충전 상태에 의해 트리거되는 배터리 보호 알림을 표시할 수 있습니다.

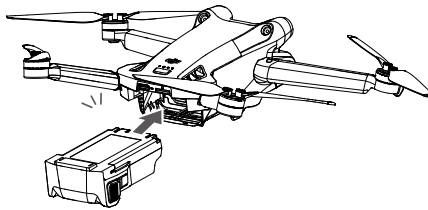
배터리 보호 장치

LED1	LED2	LED3	LED4	깜박임 패턴	상태
○	☀	○	○	LED2가 초당 두 번 깜박임	과전류 감지됨
○	☀	○	○	LED2가 초당 세 번 깜박임	합선 감지됨
○	○	☀	○	LED3이 초당 두 번 깜박임	과충전 감지됨
○	○	☀	○	LED3이 초당 세 번 깜박임	충전기 과전압 감지됨
○	○	○	☀	LED4가 초당 두 번 깜박임	충전 온도가 너무 낮음
○	○	○	☀	LED4가 초당 세 번 깜박임	충전 온도 너무 높음

배터리 보호 메커니즘이 활성화된 경우, 충전기를 분리하고 다시 연결해 충전을 재개해야 합니다. 충전 온도가 비정상인 경우, 온도가 정상으로 돌아갈 때까지 기다리면 충전기의 플러그를 뽑았다가 다시 꽂지 않아도 배터리가 자동으로 다시 충전되기 시작합니다.

인텔리전트 플라이트 배터리 삽입

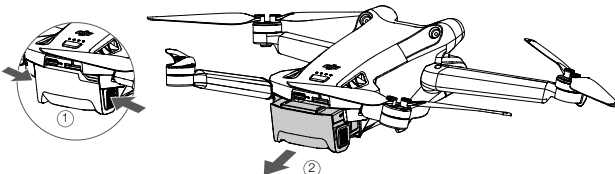
인텔리전트 플라이트 배터리 또는 인텔리전트 플라이트 배터리 플러스를 기체의 배터리 함에 삽입합니다. 배터리 버클이 단단히 단단히 고정되었음을 나타내는 딸깍 소리를 통해 배터리가 완전히 삽입되었는지 확인합니다.



- 딸깍 소리를 통해 배터리가 삽입되었는지 확인합니다. 배터리가 단단히 장착되지 않은 경우 기체를 실행하지 마십시오. 배터리와 기체 사이의 접촉 불량에 의해 위험할 수 있습니다.

인텔리전트 플라이트 배터리 분리

배터리의 측면에 있는 배터리 버클의 질감이 만져지는 부분을 눌러 배터리 함에서 분리합니다.

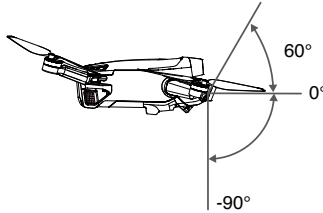


- 기체의 전원이 켜져 있을 때 배터리를 삽입하거나 분리하지 마십시오.
- 배터리가 단단히 장착되었는지 확인하십시오.

짐벌 및 카메라

짐벌 개요

DJI Mini 3 Pro의 3축 짐벌을 사용하면 높은 비행 속도에서 카메라를 안정시켜 선명하고 안정적인 이미지와 동영상을 촬영할 수 있습니다. 짐벌은 -90° ~ $+60^{\circ}$ 의 제어 틸트 범위와 -90° (세로) 및 0° (가로)의 두 가지 제어 롤 각도가 있습니다.



조종기의 짐벌 다이얼을 사용하면 카메라의 틸트를 제어할 수 있습니다. 또는 DJI Fly에서 카메라 뷰를 통해 그렇게 하십시오. 그리고 조정 바가 나타날 때까지 화면을 누르고 위아래로 끌어서 카메라의 틸트를 제어하십시오. DJI Fly에서 가로/세로 모드 스위치를 눌러 두 짐벌 롤 각도 사이를 전환합니다. 세로 모드가 활성화되면 롤 축이 -90° 로 회전하고 가로 모드에서 다시 0° 로 회전합니다.

짐벌 모드

짐벌의 작동 모드는 두 가지가 있습니다. DJI Fly에서 작동 모드를 전환할 수 있습니다.

팔로우 모드: 짐벌 방향과 기체 전면 사이의 각도가 항상 일정하게 유지됩니다. 사용자는 짐벌 틸트를 조정할 수 있습니다. 이 모드는 스틸 사진 촬영에 적합합니다.

FPV 모드: 기체가 전방으로 비행할 때, 짐벌이 기체의 움직임과 동기화되어 1인치 비행 경험을 제공합니다.



- 이륙하기 전에 짐벌 위에 스티커나 이물질이 없는지 확인하십시오. 기체에 전원이 켜져 있을 때는 짐벌을 건드리거나 두드리지 마십시오. 짐벌 보호를 위해 개방된 공간과 평평한 지면에서 이륙하십시오.
- 짐벌의 정밀 요소들은 충돌 또는 충격에 의해 손상될 수 있으며 이로 인해 짐벌이 비정상적으로 작동할 수 있습니다.
- 짐벌, 특히 짐벌 모터에 먼지나 모래가 들어가지 않도록 주의하십시오.
- 짐벌 모터는 다음 상황에서 보호 모드로 들어갈 수 있습니다.
 - a. 기체가 고르지 못한 지면에 있거나 짐벌이 충격을 받는 경우.
 - b. 짐벌에 충돌과 같은 과도한 외부적인 힘이 가해지는 경우.
- 짐벌이 켜진 후에는 짐벌에 외부적인 힘을 가하지 마십시오. 짐벌에 추가적인 하중을 가하지 마십시오. 짐벌이 비정상적으로 작동하거나 모터가 영구적으로 손상될 수 있습니다.
- 기체를 켜기 전에 짐벌 보호대를 제거했는지 확인하십시오. 또한 기체를 사용하지 않을 때는 짐벌 보호대를 장착하도록 하십시오.
- 안개나 구름이 많이 낀 상태에서 비행하면 짐벌이 젖어서 일시적인 장애가 발생할 수 있습니다. 짐벌을 충분히 말려주면 기능이 완전히 복구됩니다.

카메라

DJI Mini 3 Pro는 4K 동영상과 48MP 사진을 촬영할 수 있는 1/1.3인치 CMOS 센서를 사용합니다. 등가 초점 거리는 약 24mm입니다. 카메라의 조리개는 F1.7이며 1m~∞에서 촬영할 수 있습니다.

DJI Mini 3 Pro 카메라는 48MP 스틸을 촬영할 수 있으며 단일 촬영, 연사, AEB, 타이머 촬영 및 파노라마와 같은 촬영 모드를 지원합니다. 또한 H.264/H.265 동영상 녹화, 디지털 줌 및 슬로 모션 녹화를 지원합니다.



- 사용 및 보관 중에 카메라의 온도와 습도가 적합한지 확인하십시오.
- 렌즈는 손상이나 이미지 품질 불량을 방지하기 위해 렌즈 클렌저를 사용하여 세척하십시오.
- 발생한 열로 인해 사용자가 부상을 입거나 기기가 손상될 수 있으므로 카메라의 통풍구를 막지 마십시오.

사진 및 동영상 저장

DJI Mini 3 Pro는 microSD 카드를 사용하여 사진 및 동영상을 저장합니다. 고해상도 동영상 데이터에 필요한 빠른 읽기/쓰기 속도를 갖춘 UHS-I 속도 등급 3 이상의 microSD 카드가 필요합니다. 권장 microSD 카드에 대한 자세한 내용은 사양을 참조하십시오.

microSD 카드를 사용할 수 없을 때 사진과 동영상을 기체의 내부 저장 장치에 저장할 수도 있습니다. 대용량 데이터 저장을 위해서는 microSD 카드를 사용하는 것이 좋습니다.



- 기체의 전원이 켜진 상태에서는 기체에서 microSD 카드를 빼지 마십시오. microSD 카드가 손상될 수 있습니다.
- 카메라 시스템의 안정성을 위해 단일 동영상 녹화는 최대 30분으로 제한됩니다.
- 카메라를 사용할 때는 먼저 설정을 점검하여 올바르게 구성되었는지 확인하십시오.
- 중요한 사진이나 동영상을 촬영할 때는 이미지 몇 개를 먼저 촬영하여 카메라가 올바르게 작동하는지 테스트하십시오.
- 기체의 전원이 꺼져 있는 경우, DJI Fly를 사용하여 기체에 있는 microSD 카드의 사진이나 동영상을 전송할 수 없습니다.
- 기체의 전원을 올바르게 끄십시오. 그렇지 않으면 카메라 매개변수가 저장되지 않으며 녹화된 동영상에 영향을 줄 수 있습니다. DJI는 기계에서 읽을 수 없는 형식으로 녹화된 이미지 또는 동영상에 의해 발생한 손해에 대해 책임을 지지 않습니다.

조종기

이 섹션에서는 조종기의 기능에 대해 설명하고 기체와 카메라를 제어하는 지침을 제공합니다.

조종기

DJI RC

DJI Mini 3 Pro와 함께 사용할 때 DJI RC 조종기는 2.4GHz 및 5.8GHz 주파수 대역 모두에서 작동하는 OcuSync O3 동영상 전송 기능을 갖추고 있습니다. 최적의 전송 채널을 자동으로 선택하여 1080p 30fps HD 라이브 뷰를 기체에서 조종기까지 최대 12km 거리에서 전송할 수 있습니다(FCC 표준 준수, 넓은 개방 영역에서 간섭 없이 측정). DJI RC는 또한 5.5인치 터치스크린(1920×1080픽셀 해상도)과 다양한 컨트롤 및 사용자 설정 버튼을 갖추고 있어 사용자가 기체를 쉽게 제어하고 기체 설정을 원격으로 변경할 수 있습니다. 18.72Wh 전력의 내장 5200mAh 배터리는 조종기에 최대 4시간의 작동 시간을 제공합니다. DJI RC에는 Wi-Fi 연결, 내장 GNSS(GPS+Beidou+Galileo), Bluetooth, 내장 스피커, 탈착식 조종 스틱 및 microSD 저장 장치와 같은 다양한 기능이 있습니다.

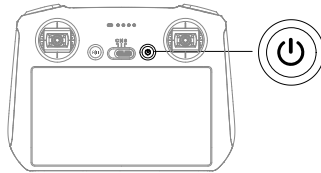
- 적합성 버전: 조종기는 현지 규정을 준수합니다.
- 조종 스틱 모드: 조종 스틱 모드는 조종 스틱을 움직일 때마다 수행되는 기능을 결정합니다. 사진 프로그래밍된 모드 3개(모드 1, 모드 2, 모드 3)를 이용할 수 있으며 사용자 정의 모드는 DJI Fly에서 구성할 수 있습니다. 기본 모드는 모드 2입니다.

조종기 사용

전원 켜기/끄기

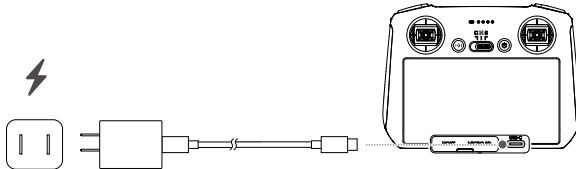
전원 버튼을 한 번 눌러 현재 배터리 잔량을 확인합니다.

한 번 누른 다음 다시 길게 누르면 조종기가 켜지거나 꺼집니다.



배터리 충전

USB-C 케이블을 사용하여 USB 충전기를 조종기의 USB-C 포트에 연결합니다. 배터리는 최대 충전 전력 15W(5V/3A)로 약 1시간 30분이면 완전히 충전할 수 있습니다.



- USB PD 충전기를 사용하는 것이 좋습니다.

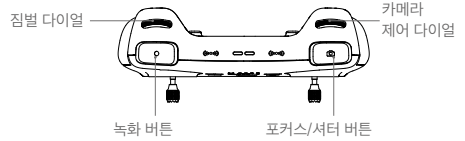
짐벌 및 카메라 제어

포커스/셔터 버튼: 반 정도 누르면 초점이 자동으로 맞춰지고 끝까지 누르면 사진이 촬영됩니다.

녹화 버튼: 버튼을 한 번 누르면 녹화를 시작하거나 중단합니다.

카메라 제어 다이얼: 줌을 조정합니다.

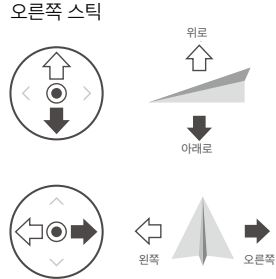
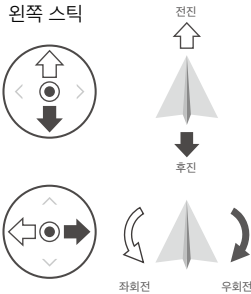
짐벌 다이얼: 짐벌의 틸트를 제어합니다.



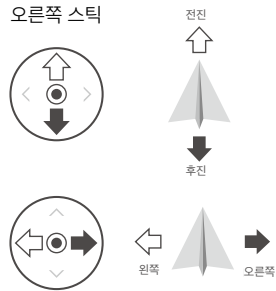
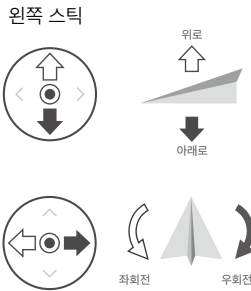
기체 제어

조종 스틱을 사용하여 기체의 방향(편), 전방/후방 이동(피치), 고도(스로틀) 및 좌측/우측 이동(롤)을 제어할 수 있습니다. 조종 스틱 모드는 조종 스틱을 움직일 때마다 수행되는 기능을 결정합니다. 사전 프로그래밍된 모드 3개(모드 1, 모드 2, 모드 3)를 이용할 수 있으며 사용자 정의 모드는 DJI Fly에서 구성할 수 있습니다.

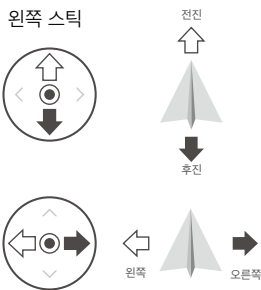
모드 1



모드 2

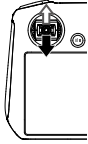
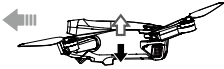
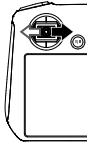
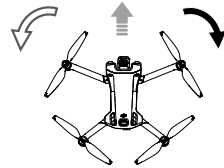
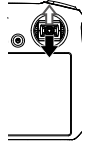
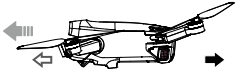
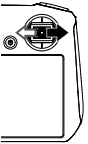



모드 3



조종기의 기본 제어 모드는 모드 2입니다. 이 매뉴얼에서 모드 2는 조종 스틱을 사용하는 방법을 보여주기 위한 예로 사용됩니다.

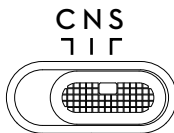
- 스틱 중립/중앙: 조종 스틱이 중앙에 있습니다.
- 조종 스틱 이동: 조종 스틱을 중앙에서 바깥 쪽으로 밀니다.

조종기 (모드 2)	기체 (← 표시는 기체 앞부분을 나타냄)	설명
		<p>스로틀 스틱: 스로틀 스틱: 왼쪽 스틱을 위 또는 아래로 움직이면 기체의 고도가 변경됩니다. 상승하려면 스틱을 밀어 올리고 하강하려면 아래로 내립니다. 스틱이 가운데에서 멀어질수록 기체의 고도가 더 빠르게 변화합니다. 예상하지 못한 급격한 고도 변화를 피하려면 스틱을 항상 부드럽게 움직이십시오.</p>
		<p>요 스틱: 왼쪽 스틱을 왼쪽이나 오른쪽으로 움직이면 기체의 방향을 제어할 수 있습니다. 기체를 반시계 방향으로 회전시키려면 스틱을 왼쪽으로 밀고 시계 방향으로 회전시키려면 오른쪽으로 밀니다. 스틱이 가운데 위치에서 멀어질수록 기체가 더 빠르게 회전합니다.</p>
		<p>피치 스틱: 피치 스틱: 오른쪽 스틱을 위아래로 움직이면 기체의 피치가 변경됩니다. 전진 비행을 하려면 스틱을 밀어 올리고 후진 비행을 하려면 아래로 내립니다. 스틱이 가운데에서 멀어질수록 기체가 더 빠르게 움직입니다.</p>
		<p>롤 스틱: 오른쪽 스틱을 좌우로 움직이면 기체의 롤이 변경됩니다. 좌측으로 비행하려면 스틱을 왼쪽으로 밀고 우측으로 비행하려면 오른쪽으로 밀니다. 스틱이 가운데에서 멀어질수록 기체가 더 빠르게 움직입니다.</p>

비행 모드 전환 스위치

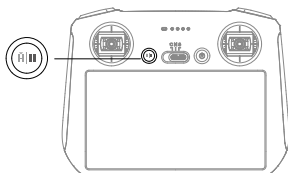
스위치를 전환하여 원하는 비행 모드를 선택합니다.

위치	비행 모드
S	스포츠 모드
N	일반 모드
C	Cine 모드



비행 일시 정지/RTH 버튼

한 번 누르면 기체가 정지하고 제자리에서 호버링합니다. 조종기가 신호음으로 RTH 시작을 알릴 때까지 버튼을 길게 누르면 기체가 마지막으로 기록된 홈포인트로 돌아갑니다. 이 버튼을 다시 누르면 RTH가 취소되고 기체를 다시 제어할 수 있게 됩니다.



사용자 설정 버튼

사용자 설정 C1 및 C2 버튼의 기능을 설정하려면, DJI Fly에서 시스템 설정으로 이동하여 제어를 선택합니다.

상태 LED 및 배터리 잔량 LED 설명

상태 LED

깜박임 패턴	설명
● —	빨간색 유지 기체에서 연결 끊김
● ●	빨간색으로 깜박임 기체의 배터리 잔량이 낮음
● —	녹색 유지 기체와 연결됨
● ●	파란색으로 깜박임 조종기가 기체와 연동 중
● —	노란색 유지 펌웨어 업데이트 실패
● —	파란색 유지 펌웨어 업데이트 성공
● ●	노란색으로 깜박임 조종기의 배터리 잔량이 낮음
● ●	청록색으로 깜박임 조종 스틱이 중앙에 있지 않음

배터리 잔량 LED

깜박임 패턴				배터리 잔량
●	●	●	●	75%~100%
●	●	●	○	50%~75%
●	●	○	○	25%~50%
●	○	○	○	0%~25%

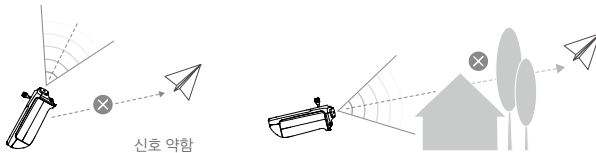
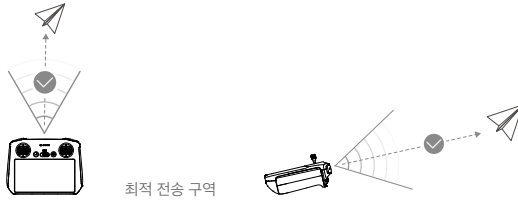
조종기 경고

오류 또는 경고가 발생하면 조종기에서 삐 소리가 납니다. 터치스크린이나 DJI Fly에 알림 메시지가 나타날 때 주의를 기울이십시오. 위에서 아래로 밀고 음소거를 선택하여 모든 경고를 비활성화하거나 볼륨 바를 0으로 밀어 일부 경고를 비활성화합니다.

RTH를 수행하는 동안 조종기는 경고음을 울립니다. RTH 경고음은 취소할 수 없습니다. 조종기는 배터리 잔량이 낮 으면(6%~10%) 경고음을 울립니다. 전원 버튼을 누르면 배터리 잔량 부족 경고음을 취소할 수 있습니다. 배터리 잔 량이 5% 미만이면 트리거되는 중대한 배터리 잔량 부족 경고는 취소할 수 없습니다.

최적 전송 구역

기체와 조종기 간의 신호는 조종기가 기체를 향해 아래 그림과 같이 위치했을 때 가장 안정적입니다.



- 조종기와 동일한 주파수에서 작동하는 다른 무선 기기는 사용하지 마십시오. 조종기에 간섭이 발생합니다.
- 비행 중 전송 신호가 약하면 DJI Fly에 알림 메시지가 표시됩니다. 조종기 방향을 조정하여 기체가 최적의 전송 범위 내에 있는지 확인하십시오.

조종기 연동

콤보로 함께 구매한 경우, 조종기가 기체에 이미 연동되어 있습니다. 그렇지 않으면, 활성화 후에 아래 단계에 따라 조종기와 기체를 연동하십시오.

1. 기체 및 조종기의 전원을 켭니다.
2. DJI Fly를 시작합니다.
3. 카메라 뷰에서 ●●● 아이콘을 누르고 제어 및 기체에 연결을 선택합니다.
4. 기체의 전원 버튼을 4초 이상 길게 누릅니다. 기체에서 신호음이 나면 연동 준비가 되었음을 나타냅니다. 연동에 성공하면 기체에서 신호음이 두 번 울리고 조종기의 배터리 잔량 LED가 켜지고 계속 켜져 있게 됩니다.



- 연동 중에는 조종기가 기체에서 0.5m 이내에 있어야 합니다.
- 새 조종기를 같은 기체에 연동하면 기체와 조종기 연동이 자동으로 끊어집니다.
- 최적의 동영상 전송을 위해 조종기의 Bluetooth 및 Wi-Fi를 끄십시오.



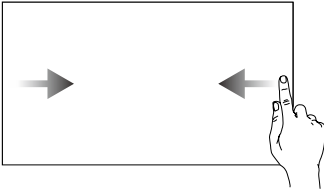
- 항상 비행 전에 조종기를 완전히 충전하십시오. 조종기는 배터리 잔량이 낮으면 경고음을 울립니다.
- 조종기를 켜진 상태에서 5분 동안 사용하지 않으면 경고음이 울립니다. 6분이 지나면 조종기의 전원이 자동으로 꺼집니다. 조종 스틱을 이동하거나 아무 버튼이나 눌러 경보를 취소합니다.
- 배터리의 성능을 유지하려면 적어도 3개월에 한 번은 배터리를 완전히 충전하십시오.

터치스크린 조작

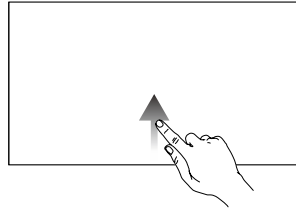
흡



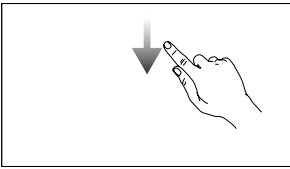
조작



왼쪽 또는 오른쪽에서 화면 중앙으로 밀면 이전 화면으로 돌아갑니다.

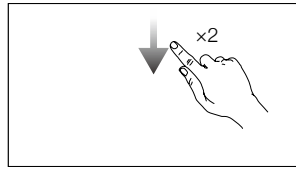


화면 하단에서 위로 밀면 DJI Fly로 돌아옵니다.



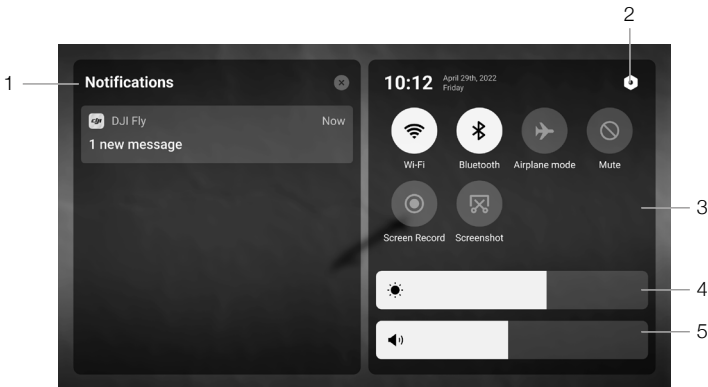
DJI Fly에 있을 때 화면 상단에서 아래로 밀면 상태 표시줄이 열립니다.

상태 표시줄에는 시간, Wi-Fi 신호 및 조종기의 배터리 잔량이 표시됩니다.



DJI Fly에 있을 때 화면 상단에서 아래로 두 번 밀면 빠른 설정이 열립니다.

빠른 설정



1. 알림

시스템 알림을 확인하려면 누릅니다.

2. 시스템 설정

시스템 설정에 액세스하고 Bluetooth, 볼륨, 네트워크 등을 구성하려면 누릅니다. 컨트롤 및 상태 LED에 대한 자세한 내용은 '가이드'를 참조할 수 있습니다.

3. 바로 가기

◇ : Wi-Fi를 활성화 또는 비활성화하려면 누릅니다. 계속 누르고 있으면 설정으로 들어가서 Wi-Fi 네트워크를 연결하거나 추가할 수 있습니다.

✧ : Bluetooth를 활성화 또는 비활성화하려면 누릅니다. 계속 누르고 있으면 설정으로 들어가서 가까운 Bluetooth 장치와 연결할 수 있습니다.

➤ : '비행기' 모드를 활성화하려면 누릅니다. Wi-Fi 및 Bluetooth가 비활성화됩니다.

⊙ : 시스템 알림을 끄고 모든 경고를 비활성화하려면 누릅니다.

⊙ : 화면 녹화를 시작하려면 누릅니다.

☒ : 화면을 캡처하려면 누릅니다. 조종기의 microSD 슬롯에 microSD 카드를 삽입해야만 이 기능을 사용할 수 있습니다.

4. 밝기 조정

바를 밀면 화면 밝기를 조정할 수 있습니다.


5. 볼륨 조정

바를 밀면 볼륨을 조정할 수 있습니다.

고급 기능


컴пас 캘리브레이션

전자파 간섭이 있는 장소에서 조종기를 사용한 후에는 컴пас 캘리브레이션이 필요할 수 있습니다. 조종기의 컴파스를 캘리브레이션해야 할 경우, 경고 메시지가 표시됩니다. 경고 메시지를 누르면 캘리브레이션이 시작됩니다. 그 외의 경우, 아래 단계를 따라 조종기를 캘리브레이션하십시오.

1. 조종기의 전원을 켜고 빠른 설정으로 들어갑니다.
2.  아이콘을 눌러 시스템 설정으로 들어가고 아래로 스크롤하여 컴파스를 한 번 누릅니다.
3. 화면의 지침에 따라 컴파스를 보정합니다.
4. 캘리브레이션이 성공하면 알림 메시지가 표시됩니다.

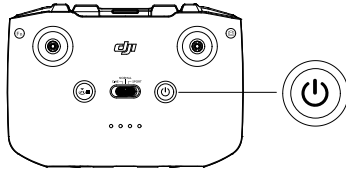
DJI RC-N1

DJI Mini 3 Pro와 함께 사용할 경우, DJI RC-N1 조종기는 OcuSync O3 동영상 전송 시스템을 사용하며, 2.4GHz 및 5.8GHz 주파수 대역 모두에서 작동하여 최적의 전송 채널을 자동으로 선택합니다. 최대 12km 전송 범위 내 (FCC 기준, 간섭이 없는 개방된 지역에서 측정된 값)에서 1080p 30fps HD 라이브 뷰를 기체에서 모바일 기기 (모바일 기기 사양에 따라 상이)의 DJI Fly 앱으로 전송합니다. 사용자는 기체를 제어하고 이 범위 내에서 설정을 쉽게 변경할 수 있습니다. 내장 배터리의 용량은 5200mAh이고 전력량은 18.72 Wh이며 6시간의 최대 작동 시간을 지원합니다. 조종기는 500mA@5V의 충전 속도로 Android 모바일 기기를 자동으로 충전합니다. iOS 기기의 충전은 기본적으로 비활성화되어 있습니다. iOS 기기를 충전하려면 조종기의 전원을 켤 때마다 DJI Fly에서 충전 기능이 활성화되어 있는지 확인하십시오.

-  • 적합성 버전: 조종기는 현지 규정을 준수합니다.
- 조종 스틱 모드: 조종 스틱 모드는 조종 스틱을 움직일 때마다 수행되는 기능을 결정합니다. 사전 프로그래밍된 모드 3개(모드 1, 모드 2, 모드 3)를 이용할 수 있으며 사용자 정의 모드는 DJI Fly에서 구성할 수 있습니다. 기본 모드는 모드 2입니다.

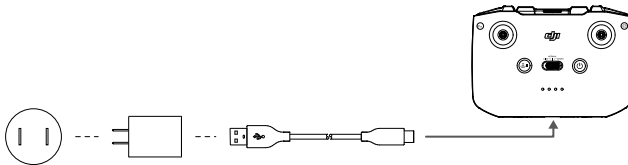
전원 켜기/끄기

전원 버튼을 한 번 눌러 현재 배터리 잔량을 확인합니다. 배터리 잔량이 너무 낮으면 사용 전에 충전하십시오. 한 번 누른 다음 다시 2초 동안 길게 눌러 조종기를 켜거나 끕니다.



배터리 충전

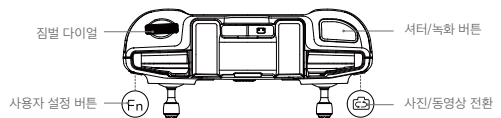
USB-C 케이블을 사용하여 USB 충전기를 조종기의 USB-C 포트에 연결합니다.



짐벌 및 카메라 제어

셔터/녹화 버튼: 한 번 누르면 사진을 촬영하거나 녹화를 시작 또는 중단합니다.

사진/동영상 전환: 한 번 누르면 사진 모드와 동영상 모드 사이를 전환합니다.



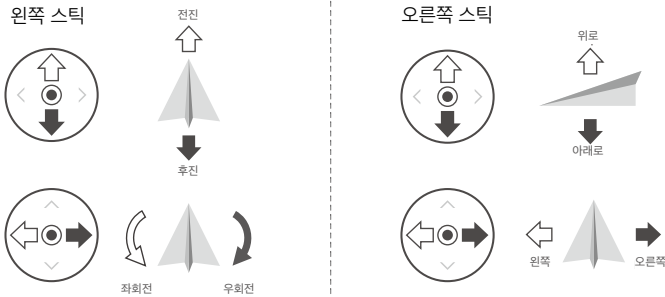
짐벌 다이얼: 짐벌의 틸트를 제어하는 데 사용됩니다.

사용자 설정 버튼을 길게 누른 다음 짐벌 다이얼을 사용하여 확대 또는 축소합니다.

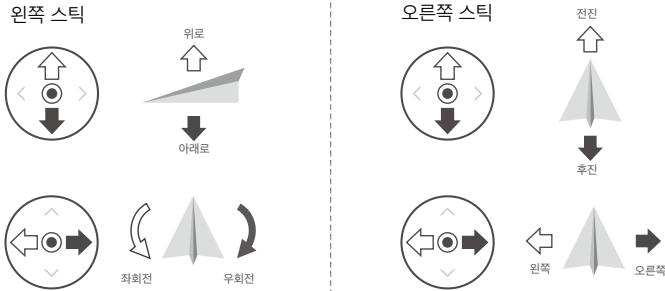
기체 제어

조종 스틱을 사용하여 기체의 방향(편), 전방/후방 이동(피치), 고도(스로트) 및 좌측/우측 이동(롤)을 제어할 수 있습니다. 조종 스틱 모드는 조종 스틱을 움직일 때마다 수행되는 기능을 결정합니다. 사전 프로그래밍된 모드 3(모드 1, 모드 2, 모드 3)를 이용할 수 있으며 사용자 정의 모드는 DJI Fly에서 구성할 수 있습니다.

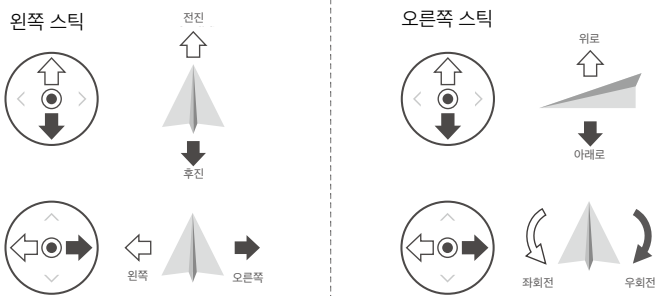
모드 1




모드 2


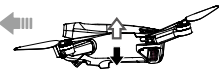
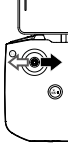
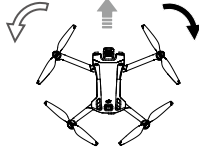
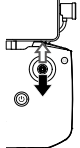
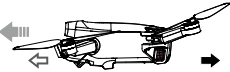
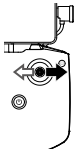



모드 3



조종기의 기본 제어 모드는 모드 2입니다. 이 매뉴얼에서 모드 2는 조종 스틱을 사용하는 방법을 보여주기 위한 예로 사용됩니다.

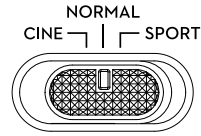
-  스틱 중립/중앙 지점: 조종 스틱이 중앙에 있습니다.
- 조종 스틱 이동: 조종 스틱을 중앙에서 바깥 쪽으로 밀니다.

조종기 (모드 2)	기체 (← 표시는 기체 앞부분을 나타냄)	설명
		<p>스로틀 스틱: 왼쪽 스틱을 위 또는 아래로 움직이면 기체의 고도가 변경됩니다. 상승하려면 스틱을 밀어 올리고 하강하려면 아래로 내립니다. 스틱이 가운데에서 멀어질수록 기체의 고도가 더 빠르게 변화합니다. 예상하지 못한 급격한 고도 변화를 피하려면 스틱을 항상 부드럽게 움직이십시오.</p>
		<p>요 스틱: 왼쪽 스틱을 왼쪽이나 오른쪽으로 움직이면 기체의 방향을 제어할 수 있습니다. 기체를 반시계 방향으로 회전시키려면 스틱을 왼쪽으로 밀고 시계 방향으로 회전시키려면 오른쪽으로 밀니다. 스틱이 가운데 위치에서 멀어질수록 기체가 더 빠르게 회전합니다.</p>
		<p>피치 스틱: 오른쪽 스틱을 위아래로 움직이면 기체의 피치가 변경됩니다. 전진 비행을 하려면 스틱을 밀어 올리고 후진 비행을 하려면 아래로 내립니다. 스틱이 가운데에서 멀어질수록 기체가 더 빠르게 움직입니다.</p>
		<p>롤 스틱: 오른쪽 스틱을 좌우로 움직이면 기체의 롤이 변경됩니다. 좌측으로 비행하려면 스틱을 왼쪽으로 밀고 우측으로 비행하려면 오른쪽으로 밀니다. 스틱이 가운데에서 멀어질수록 기체가 더 빠르게 움직입니다.</p>

비행 모드 전환 스위치

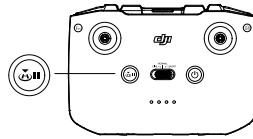
스위치를 전환하여 원하는 비행 모드를 선택합니다.

위치	비행 모드
스포츠	스포츠 모드
일반	일반 모드
영화	Cine 모드



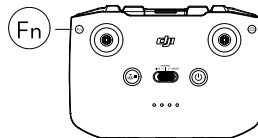
비행 일시 정지/RTH 버튼

한 번 누르면 기체가 정지하고 제자리에서 호버링합니다. 조종기가 RTH를 시작하도록 신호음이 날 때까지 버튼을 계속 누릅니다. 기체가 마지막으로 기록된 홈포인트로 돌아옵니다. 이 버튼을 다시 누르면 RTH가 취소되고 기체를 다시 제어할 수 있게 됩니다.



사용자 설정 버튼

이 버튼의 기능을 사용자가 설정하려면, DJI Fly에서 '시스템 설정'으로 이동하여 '제어'를 선택합니다. 사용자 설정 버튼의 기능에는 짐벌 중앙 복귀 및 지도 보기와 라이브 뷰 사이 전환하기가 포함됩니다.

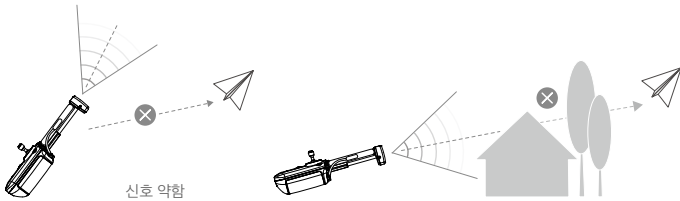
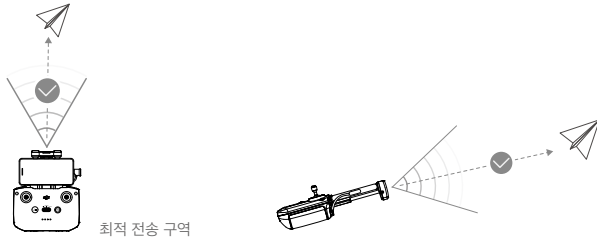


조종기 경고

RTH를 수행하는 동안 조종기는 경고음을 울립니다. RTH 경고음을 취소할 수 없습니다. 조종기는 배터리 잔량이 낮 으면(6%~10%) 경고음을 울립니다. 전원 버튼을 누르면 배터리 잔량 부족 경고음을 취소할 수 있습니다. 배터리 잔 량이 5% 미만이면 트리거되는 중대한 배터리 잔량 부족 경고는 취소할 수 없습니다.

최적 전송 구역

기체와 조종기 간의 신호는 조종기가 기체를 향해 아래 그림과 같이 위치했을 때 가장 안정적입니다.



조종기 연동

콤보로 함께 구매한 경우, 조종기가 기체에 이미 연동되어 있습니다. 그렇지 않으면, 활성화 후에 아래 단계에 따라 조종기와 기체를 연동하십시오.

1. 기체 및 조종기의 전원을 켭니다.
2. DJI Fly를 시작합니다.
3. 카메라 뷰에서 ●●● 아이콘을 누르고 제어 및 기체에 연결을 선택합니다.
4. 기체의 전원 버튼을 4초 이상 길게 누릅니다. 기체에서 신호음이 나면 연동 준비가 되었음을 나타냅니다. 연동에 성공하면 기체에서 신호음이 두 번 울리고 조종기의 배터리 잔량 LED가 켜지고 계속 켜져 있게 됩니다.



- 연동 중에는 조종기가 기체에서 0.5m 이내에 있어야 합니다.
- 새 조종기를 같은 기체에 연동하면 기체와 조종기 연동이 자동으로 끊어집니다.
- 최적의 동영상 전송을 위해 모바일 기기의 Bluetooth 및 Wi-Fi를 끄십시오.



- 항상 비행 전에 조종기를 완전히 충전하십시오. 조종기는 배터리 잔량이 낮으면 경고음을 울립니다.
- 조종기를 켜진 상태에서 5분 동안 사용하지 않으면 경고음이 울립니다. 6분이 지나면 조종기의 전원이 자동으로 꺼집니다. 조종 스틱을 이동하거나 아무 버튼이나 눌러 경보를 취소하십시오.
- 모바일 기기가 고정되도록 모바일 기기 홀더를 조정하십시오.
- 배터리의 성능을 유지하려면 적어도 3개월에 한 번은 배터리를 완전히 충전하십시오.

DJI Fly 앱

이 섹션에서는 DJI Fly 앱의 주요 기능을 소개합니다.

DJI Fly 앱

홈

DJI Fly를 시작하고 홈 화면으로 들어갑니다.



비행 인기 지역

인근의 적합한 비행 및 촬영 장소를 보거나 공유하고, GEO 구역에 관해 자세히 알아보고, 다른 사용자가 찍은 여러 장소의 항공 사진을 찾아볼 수 있습니다.

아카데미

상단 우측 코너에 있는 아이콘을 눌러 아카데미에 들어가면 제품 튜토리얼, 비행 팁, 비행 안전 고지, 매뉴얼 문서를 읽을 수 있습니다.

앨범

DJI Fly 및 사용자의 모바일 기기에서 사진과 동영상을 볼 수 있습니다. 사용자의 모바일 기기에 다운로드하여 렌더링한 후 MasterShot 및 QuickShot 동영상상을 볼 수 있습니다. '제작'을 한 번 누르고 '템플릿' 또는 '프로'를 선택합니다. 템플릿은 가져온 영상에 대한 자동 편집 기능을 제공합니다. 고급은 사용자가 수동으로 영상을 편집할 수 있도록 합니다.

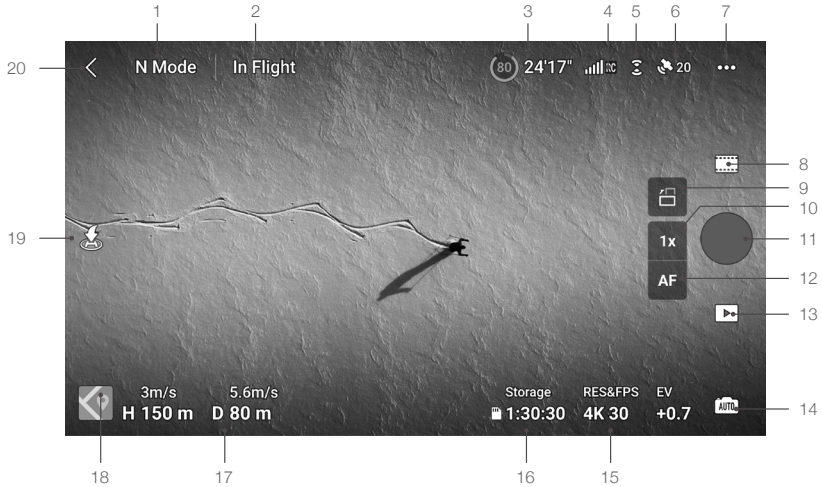
SkyPixel

사용자가 공유하는 동영상과 사진을 보려면 SkyPixel로 이동하십시오.

프로필

계정 정보, 비행 기록을 보고, DJI 포럼, 온라인 스토어를 방문하십시오. 내 드론 찾기 기능 및 펌웨어 업데이트, 카메라 뷰, 캐시된 데이터, 계정 개인 정보, 언어와 같은 기타 설정에 액세스합니다.

카메라 뷰



1. 비행 모드

N: 현재 비행 모드를 표시합니다.

2. 시스템 상태 표시줄

비행 중: 기체 비행 상태를 나타내며 다양한 경고 메시지를 표시합니다. 경고 메시지가 나타나면 눌러서 더 자세한 정보를 보십시오.

3. 배터리 정보

(80) 24'17": 현재 배터리 잔량 및 남은 비행시간을 표시합니다.

4. 동영상 다운로드 신호 강도

RC: 기체와 조종기 사이의 동영상 다운로드 신호 강도를 표시합니다.

5. 비전 시스템 상태

아이콘: 아이콘의 위쪽은 전방 비전 시스템의 상태를 표시하며, 아래쪽은 후방 비전 시스템의 상태를 나타냅니다. 아이콘은 비전 시스템이 정상 작동 중일 경우 흰색이며 비전 시스템을 이용할 수 없는 경우 빨간색으로 바뀝니다.

6. GNSS 상태

20: 현재 GNSS 신호 강도를 표시합니다. GNSS 신호 상태를 점검하려면 누릅니다. 홈포인트는 아이콘이 GNSS 신호가 강함을 나타내는 흰색일 때 업데이트할 수 있습니다.

7. 시스템 설정

시스템 설정은 안전성, 컨트롤, 카메라 및 전송에 대한 정보를 제공합니다.

• 안전

비행 보조: 전방 및 후방 비전 시스템은 장애물 회피를 우회 또는 정지로 설정한 후에 활성화됩니다. 장애물 회피가 비활성화되면 기체는 장애물을 회피할 수 없습니다. 옆으로 비행이 비활성화되면 기체를 왼쪽 또는 오른쪽으로 비행할 수 없습니다.

레이더 지도 표시: 활성화되면 실시간 장애물 감지 레이더 지도가 표시됩니다.

항공 안전: 비행을 위한 최대 고도 및 최대 거리를 설정하려면 누릅니다.

RTH: 리턴 투 홈(RTH) 고도를 설정하고 홈포인트를 업데이트하려면 누릅니다.

센서: IMU와 콤파스 상태를 보려면 누르고 필요한 경우 캘리브레이션을 시작하십시오.

배터리: 배터리 셀 상태, 일련번호, 충전 횟수와 같은 배터리 정보를 보려면 누릅니다.

GEO 구역 잠금 해제: GEO 구역 잠금 해제에 대한 정보를 보려면 누릅니다.

'내 드론 찾기' 기능은 지도를 사용하여 지상에 있는 기체의 위치를 찾습니다.

'안전 고급 설정'에는 조종기 신호가 끊길 때와 프로펠러가 비행 중 비상 상황에 정지할 수 있는 경우에 대한 기체의 동작 설정을 포함합니다.

조종기 신호가 끊겼을 때 기체의 동작은 리턴 투 홈, 하강 또는 호버링으로 설정할 수 있습니다.

'비상 시에만'은 비행 중 충돌이 발생하거나, 모터 시동이 멈추거나, 기체가 공중에서 롤링하거나 또는 제어를 벗어나 매우 빠르게 상승/하강하는 경우와 같은 비상 상황에서만 모터가 정지될 수 있음을 나타냅니다. '항상'은 사용자가 스틱 조합 명령(CSC)을 수행하면 언제든지 모터가 중간에 정지될 수 있음을 나타냅니다.



• 비행 중 모터를 정지하면 기체가 추락하게 됩니다.

• 컨트롤

기체 설정: 측정 단위를 설정합니다.

피사체 스캔: 기체는 피사체 스캔이 활성화될 경우 피사체를 자동으로 감지합니다.

짐벌 설정: 짐벌 모드를 설정하고, 고급 설정으로 들어가고, 짐벌 캘리브레이션을 수행하고 짐벌을 중앙으로 복귀하고 아래로 틸트하려면 누릅니다.

조종기 설정: 사용자 설정 버튼의 기능을 설정하거나, 조종기를 캘리브레이션하거나, 조종 스틱 모드(모드 1, 모드 2, 모드 3 또는 맞춤 설정 모드)를 전환하거나, 조종기의 고급 설정을 지정하려면 누릅니다.

초보자 비행 튜토리얼: 비행 튜토리얼을 볼 수 있습니다.

기체에 연결: 기체가 조종기에 연동되어 있지 않으면 눌러서 연동을 시작합니다.

• 카메라

카메라 매개변수 설정: 촬영 모드에 따라 서로 다른 설정을 표시합니다.

일반 설정: 눌러서 히스토그램, 과다 노출 경고, 피킹 레벨, 격자선 및 화이트 밸런스를 보고 설정합니다.

저장 위치: 영상을 기체의 내부 저장 장치 또는 microSD 카드에 저장할 수 있습니다. 내부 저장 장치 및 microSD 카드는 포맷할 수 있습니다. 기체의 내부 저장 장치나 microSD 카드에 다운로드한 영상은 사용자의 모바일 기기와 동기화할 수 있으며 최대 동영상 캐시 용량 설정도 조정할 수 있습니다.

카메라 설정 재설정: 카메라 매개변수를 기본 설정으로 복원하려면 누릅니다.

USB 모드: 기체를 컴퓨터에 연결해 영상을 복사할 때, USB 모드가 활성화된 경우에 기체가 저전력 상태로 들어가 영상을 복사하는 시간이 더 길어질 수 있습니다. 기체 전원을 켜고 USB 모드를 활성화한 후 컴퓨터에 연결하여 USB 모드를 사용합니다. USB 모드를 비활성화하려면, DJI Fly에서 USB 모드를 비활성화할 수 있습니다.



• USB 모드에서 기체와 조종기의 연결은 끊깁니다.

• 전송

라이브 플랫폼을 선택하여 카메라 뷰를 실시간으로 방송할 수 있습니다.

주파수 대역 및 채널 모드도 전송 설정에서 설정할 수 있습니다.

• 정보

기기 정보, 펌웨어 정보, 앱 버전, 배터리 버전 등을 볼 수 있습니다.

8. 촬영 모드

사진: 단일 촬영, 연사 촬영, AEB, 48MP 또는 타이머 촬영.

동영상: 일반, 슬로 모션. 디지털 줌은 일반 동영상 모드에서 지원됩니다.

MasterShot: 피사체를 선택합니다. 기체는 순서대로 다른 조작을 실행하고 피사체를 프레임 중앙에 유지하면서

녹화합니다. 나중에 짧은 영화 동영상도 생성됩니다.

하이퍼랩스: 프리, 서클, 코스락 및 웨이포인트에서 선택합니다.

파노라마: Sphere, 180°, 와이드 및 수직 중에서 선택합니다.

QuickShot: Dronie, Circle, Helix, Rocket, Boomerang 및 Asteroid 중에 선택합니다.

9. 가로/세로 모드 전환

☐: 가로 모드와 세로 모드 사이를 전환하려면 누릅니다. 세로 동영상 및 사진 촬영을 위해 세로 모드로 전환하면 카메라가 90도 회전합니다. 파노라마 또는 Asteroid(QuickShot)로 촬영할 경우, 세로 모드를 지원하지 않습니다.

10. 줌

1x: 아이콘은 줌 비율을 보여줍니다. 누르면 줌 비율을 조정할 수 있습니다. 아이콘을 길게 눌러 줌 막대를 확장하고 막대를 밀어 줌 비율을 조정합니다.

11. 셔터/녹화 버튼

●: 사진을 촬영하거나 동영상 녹화를 시작/정지하려면 누릅니다.

12. 포커스 버튼

AF / MF: 아이콘을 누르면 포커스 모드로 전환됩니다. 아이콘을 길게 눌러 포커스 막대를 확장하고 막대를 밀어 카메라 포커스를 맞춥니다.

13. 재생

▶: 재생으로 이동하여 촬영과 동시에 사진과 동영상을 미리 보려면 누릅니다.

14. 카메라 모드 전환

AUTO: 사진 모드에 있을 때 자동 및 프로 모드 사이에서 선택합니다. 각 모드마다 매개변수가 다릅니다.

15. 촬영 매개변수

RES&FPS EV: 현재 촬영 매개변수를 표시합니다. 매개변수 설정에 액세스하려면 누릅니다.

16. microSD 카드 정보

보관
1:30:30: 현재 microSD 카드에 저장할 수 있는 여분의 사진 수 또는 동영상 녹화 시간을 보여줍니다. 누르면 microSD 카드의 잔여 용량을 볼 수 있습니다.

17. 비행 원격 측정

H 150m: 기체와 홈포인트 사이의 수직 거리입니다.

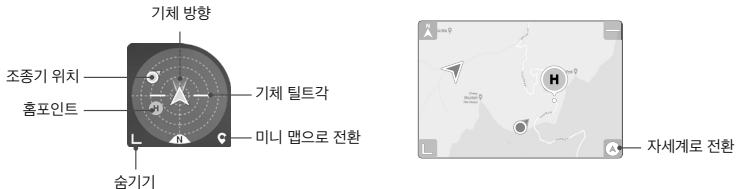
D 80m: 기체와 홈포인트 사이의 수평 거리입니다.

3m/s: 기체의 수직 속도입니다.

5.6m/s: 기체의 수평 속도입니다.

18. 지도

☑: 자세계로 전환하려면 눌러서 기체 방향 및 틸트각, 조종기 위치, 홈포인트 위치와 같은 정보를 표시합니다.



19. 자동 이륙/착륙/RTH

↑/↓: 아이콘을 누릅니다. 알림 메시지가 표시되면 버튼을 길게 눌러 자동 이륙 또는 착륙을 시작합니다.

🔄: 탭하면 스마트 RTH를 시작하고 마지막으로 기록된 홈포인트로 기체를 돌려보냅니다.

20. 뒤로

< : 누르면 홈 화면으로 돌아갑니다.

집별 조정 막대가 나타날 때까지 카메라 뷰의 화면 아무 곳이나 길게 누릅니다. 막대를 밀어 집별 각도를 조정합니다.

FocusTrack을 시작하려면 카메라 뷰에서 화면의 아무 곳이나 드래그하여 선택합니다.

화면을 한 번 눌러 포커스 또는 스팟 측광을 활성화합니다. 포커스 또는 스팟 측광은 포커스 모드, 노출 모드 및 스팟 측광 모드에 따라 다르게 표시됩니다. 스팟 측광을 사용한 후 화면을 길게 눌러 노출을 고정합니다. 노출을 잠금 해제하려면 화면을 다시 길게 누릅니다.



- DJI Fly를 실행하기 전에 기기를 완전히 충전하십시오.
- DJI Fly를 사용하려면 모바일 셀룰러 데이터가 필요합니다. 데이터 요금에 대해서는 이동통신사에 문의하십시오.
- 휴대폰을 디스플레이 기기로 사용하는 경우에는 비행 중에 전화를 받거나 문자 혹은 다른 모바일 기능을 사용하지 마십시오.
- 모든 안전 알림 메시지, 경고 메시지, 고지 사항을 모두 주의 깊게 읽으십시오. 해당 지역의 관련 규정을 숙지하십시오. 모든 관련 규정을 인지하고 준수하는 방식으로 비행해야 하는 책임은 전적으로 사용자에게 있습니다.
 - a) 자동 이륙 및 자동 착륙 기능을 사용하기 전에 경고 메시지를 읽고 이해하십시오.
 - b) 기본 제한을 초과하여 고도를 설정하려면 먼저 경고 메시지와 고지 사항을 읽고 이해하십시오.
 - c) 비행 모드 간을 전환하기 전에 경고 메시지와 고지 사항을 읽고 이해하십시오.
 - d) GEO 구역 안이나 근처에서는 경고 메시지와 고지 사항을 읽고 이해하십시오.
 - e) 인텔리전트 플라이트 모드를 사용하기 전에 경고 메시지와 고지 사항을 읽고 이해하십시오.
- 앱에서 착륙하라는 메시지가 나타나면 안전한 장소에 기체를 즉시 착륙시키십시오.
- 비행 전에는 항상 앱에 표시된 체크리스트의 모든 경고 메시지를 검토하십시오.
- 기체를 작동시킨 경험이 전혀 없거나 자신 있게 비행할 만큼 충분한 경험이 없는 경우에는 앱에 내장된 튜토리얼을 사용하여 비행 기술을 습득하십시오.
- 비행 전에는 항상 인터넷에 연결하여 비행하려는 영역의 지도 데이터를 캐시에 저장하십시오.
- 앱은 사용자의 작동을 지원하기 위해 설계되었습니다. 앱에 의존하여 기체를 제어하지 말고 사용자의 적절한 판단에 의존하십시오. 앱 사용에는 DJI Fly 이용 약관과 DJI 개인정보 처리방침이 적용됩니다. 앱에 있는 이용 약관과 개인정보 처리방침을 주의 깊게 읽으십시오.

비행

이 섹션에서는 안전한 비행 연습과 비행 제한 사항에 대해 설명합니다.

비행

비행 전 준비가 완료되면 비행 기술을 연마하고 안전한 비행을 연습하는 것이 좋습니다. 항상 시야가 확보된 넓은 공간에서 비행하십시오. 비행 고도는 500m로 제한됩니다. 이 고도를 초과하지 마십시오. 비행할 때는 현지 법률 및 규정을 엄격히 준수하십시오. 제품을 안전하게 사용하려면 비행 전에 '안전 가이드'를 읽어 주십시오.

비행 환경 요건

1. 10.7m/s 이상의 강풍, 눈, 비 및 안개와 같은 악천후에서는 기체를 작동하지 마십시오.
2. 시야가 확보된 넓은 지역에서만 비행하십시오. 고층 건물과 대형 철골 구조물은 내장 콤팩스와 GNSS 시스템의 정확성에 영향을 줄 수 있습니다. 기체를 구조물에서 최소 5m 떨어지게 유지하는 게 좋습니다.
3. 장애물, 군중, 고압 전선, 나무 및 수역을 피하십시오(권장 높이는 물 위 최소 3m).
4. 전선 가까운 곳, 기지국, 변전소 및 방송 송신탑처럼 전자기기가 높은 수준으로 발생하는 지역을 피하여 간섭을 최소화하십시오.
5. 높은 고도에서 비행할 때는 기체와 배터리의 성능이 제한됩니다. 주의해서 비행하십시오. 인텔리전트 플라이트 배터리로 비행할 때 기체의 해발 최대 실용 상승 한도는 4,000m입니다. 인텔리전트 플라이트 배터리 플러스를 사용하면 해발 최대 실용 상승 한도가 3,000m로 낮아집니다. 인텔리전트 플라이트 배터리가 장착된 기체에 프로펠러 가드가 설치된 경우 해발 최대 실용 상승 한도는 1,500m입니다.
6. 기체는 극지방에서 GNSS를 사용할 수 없습니다. 대신에 비전 시스템을 사용하십시오.
7. 자동차 및 선박과 같은 움직이는 물체에서는 이륙시키지 마십시오.

비행 제한

GEO(Geospatial Environment Online) 시스템

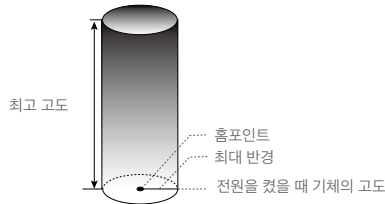
DJI의 GEO(Geospatial Environment Online) 시스템은 비행 안전 및 제한 업데이트에 대한 실시간 정보를 제공하고 UAV가 제한된 공역을 비행하는 것을 방지하는 글로벌 정보 시스템입니다. 예외적인 상황에서 비행이 허용되도록 제한 지역을 잠금 해제할 수 있습니다. 그 전에 사용자는 의도한 비행 지역의 현재 제한 수준에 따라 잠금 해제 요청을 제출해야 합니다. GEO 시스템은 현지 법률 및 규정을 완전히 준수하지 않을 수 있습니다. 사용자는 자신의 비행 안전에 대한 책임이 있으며 제한 지역에서 비행 잠금 해제를 요청하기 전에 관련 법률 및 규제 요건에 대해 현지 당국에 문의해야 합니다. GEO 시스템에 대한 자세한 내용은 <https://www.dji.com/flysafe>를 방문하십시오.

비행 제한

안전상의 이유로 사용자가 기체를 안전하게 작동할 수 있도록 비행 제한이 기본으로 활성화되어 있습니다. 사용자는 고도와 거리에 대한 비행 제한을 설정할 수 있습니다. GNSS를 사용할 수 있을 때는 비행 안전을 관리하기 위해 고도 제한, 거리 제한 및 GEO 구역이 함께 적용됩니다. GNSS를 사용할 수 없는 경우에만 고도를 제한할 수 있습니다.

비행 고도 및 거리 제한

최고 비행 고도는 기체의 비행 고도를 제한하는 반면 최대 비행 거리는 홈포인트 주변의 기체 비행 반경을 제한합니다. 이러한 제한은 비행 안전 향상을 위해 DJI Fly 앱을 사용하여 설정할 수 있습니다.



홈포인트가 비행 중 수동으로 업데이트되지 않았음

강한 GNSS 신호

	제한	DJI Fly의 알림 메시지
최고 고도	기체의 고도는 DJI Fly에 설정된 값을 초과할 수 없습니다.	최고 비행 고도 도달함.
최대 반경	기체에서 홈포인트까지의 직선 거리는 DJI Fly에서 설정한 최대 비행 거리를 초과할 수 없습니다.	최대 비행 거리 도달함.

약한 GNSS 신호

	제한	DJI Fly의 알림 메시지
최고 고도	조명이 충분하면 높이가 이륙 지점에서 30m로 제한됩니다. 조명이 충분하지 않고 적외선 감지 시스템이 작동하는 경우 높이는 지면에서 5m로 제한됩니다. 조명이 충분하지 않고 적외선 감지 시스템이 작동하지 않는 경우 높이는 이륙 지점에서 30m로 제한됩니다.	최고 비행 고도 도달함.
최대 반경	제한 없음	해당 사항 없음



- 기체의 전원을 켜를 때 GNSS 신호가 강했던 경우(GNSS 신호 강도 ≥ 2)에는 GNSS가 약해지더라도 고도가 제한되지 않습니다.
- 기체가 제한에 도달한 경우 기체를 계속 제어할 수 있지만 더 멀리 비행할 수는 없습니다. 기체가 최대 반경을 벗어나는 경우 GNSS 신호가 강하면 자동으로 범위 내로 되돌아옵니다.
- 안전을 위해 공항, 고속도로, 철도역, 철로, 시내 중심가 또는 기타 민감한 지역 근처에서는 비행하지 마십시오. 시야가 확보된 장소에서만 기체를 비행하십시오.

GEO 구역

DJI의 GEO 시스템은 안전한 비행 위치를 지정하고 개별 비행에 대한 위험 수준 및 안전성 알림을 제공하며 제한된 공역에 대한 정보를 제공합니다. 모든 제한된 비행 지역은 GEO 구역이라고 하며, 제한 구역, 허가 구역, 경고 구역, 경고 강화 구역 및 고도 제한 구역으로 세분됩니다. 사용자는 이러한 정보를 DJI Fly에서 실시간으로 확인할 수 있습니다. GEO 구역은 공항, 대형 행사장, 비상 사태가 발생한 지역(예: 산불), 원자력 발전소, 교도소, 정부 시설 및 군사 지역이 포함되지만 이에 국한되지 않은 특정 비행 지역입니다. 기본적으로, GEO 시스템은 안전이나 보안 우려가 생길 수 있는 구역으로의 비행이나 이륙을 제한합니다. GEO 구역 지도에는 전 세계 GEO 구역에 대한 종합적인 정보를 포함하고 있으며, DJI 공식 웹 사이트: <https://www.dji.com/flysafe/geo-map>에서 제공됩니다.


비행 전 체크리스트

1. 조종기, 모바일 기기 및 인텔리전트 플라이트 배터리가 완전히 충전되었는지 확인하십시오.
2. 인텔리전트 플라이트 배터리와 프로펠러가 단단히 장착되었는지 확인하십시오.
3. 기체 암이 접하지 않도록 하십시오.
4. 짐벌 및 카메라가 정상적으로 작동하는지 확인하십시오.
5. 모터에 방해가 되는 것이 없는지 그리고 모터가 정상으로 작동하는지 확인하십시오.
6. DJI Fly가 기체에 성공적으로 연동되어 있는지 확인하십시오.
7. 모든 카메라 렌즈와 센서가 깨끗한지 확인하십시오.
8. DJI 순정 부품 또는 DJI에서 인증한 부품만 사용하십시오. 인증되지 않은 부품 또는 DJI 비공인 제조업체의 부품을 사용하면 시스템 오작동 및 안전성 저하의 원인이 될 수 있습니다.

자동 이륙/착륙



자동 이륙

자동 이륙 기능 사용:

1. DJI Fly 앱을 시작하고 카메라 뷰로 들어갑니다.
2. 비행 전 체크리스트에 있는 모든 단계를 완료합니다.
3.  아이콘을 누릅니다. 이륙 시 조건이 안전할 경우, 버튼을 길게 눌러 확인합니다.
4. 기체가 이륙하여 지상으로부터 1.2m 높이에서 호버링합니다.

자동 착륙

자동 착륙 기능 사용:

1.  아이콘을 누릅니다. 착륙 시 조건이 안전할 경우, 버튼을 길게 눌러 확인합니다.
2. 자동 착륙은  표시를 눌러 취소할 수 있습니다.
3. 하향 비전 시스템이 정상적으로 작동하는 경우, 착륙 보호가 활성화됩니다.
4. 착륙 후에는 모터가 자동으로 정지됩니다.



- 착륙할 때는 적절한 장소를 선택해야 합니다.

모터 시동/정지

모터 시동

아래와 같이 스틱 조합 명령(CSC)을 실행하여 모터를 시동합니다. 모터가 회전하기 시작하면 양쪽 스틱을 동시에 놓습니다.

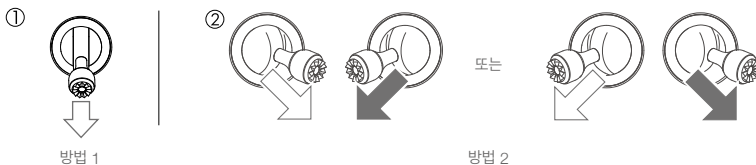


모터 정지

모터는 두 가지 방법으로 정지할 수 있습니다.

방법 1: 기체가 착륙하면 스스로 스틱을 아래로 누르고 그대로 유지합니다. 모터가 3초 후에 정지합니다.

방법 2: 기체가 착륙하고 나면 스스로 스틱을 아래로 누르고 모터를 시작할 때 사용한 것과 같은 CSC를 수행합니다. 모터가 정지하면 두 개의 스틱에서 손을 뗍니다.



비행 중 모터 정지

비행 중 모터를 정지하면 기체가 추락하게 됩니다. 충돌이 발생하거나, 기체가 제어를 벗어나 매우 빠르게 상승/하강하거나, 기체가 공중에서 롤링하는 경우처럼 비상 상황에서만 비행 중에 모터를 정지시켜야 합니다. 비행 중 모터를 정지시키는 방법은 모터 시동 때와 같은 CSC를 사용하면 됩니다. 기본 설정은 DJI Fly에서 변경할 수 있습니다.

비행 테스트

이륙/착륙 절차

1. 기체 후방이 사용자를 향하게 하여 기체를 시야가 확보된 평평한 지역에 놓습니다.
2. 조종기 및 기체의 전원을 켭니다.
3. DJI Fly 앱을 시작하고 카메라 뷰로 들어갑니다.
4. 기체 자가 진단이 완료될 때까지 기다리십시오. DJI Fly에 불규칙한 경고가 표시되지 않으면 모터를 시동할 수 있습니다.
5. 스스로 스틱을 천천히 밀어 올려 이륙합니다.
6. 착륙하려면 지표면 위의 일정 높이에서 호버링한 다음 스스로 스틱을 아래로 당겨 하강합니다.

7. 착륙 후, 스로틀 스틱을 아래로 누른 채로 기다립니다. 모터가 3초 후에 정지합니다.
8. 먼저 인텔리전트 플라이트 배터리를 끈 다음 조종기를 끕니다.

동영상 제안 및 팁

1. 비행 전 체크리스트는 안전한 비행에 도움을 주고 비행 중에 동영상을 촬영할 수 있도록 고안되었습니다. 비행을 시작하기 전에 항상 비행 전 체크리스트를 모두 확인하십시오.
2. DJI Fly에서 원하는 짐벌 작동 모드를 선택합니다.
3. 일반 또는 Cine 모드로 비행할 때만 사진을 찍거나 동영상을 녹화하는 것이 좋습니다.
4. 우천 또는 강풍이 부는 날과 같은 악천후에는 비행하지 마십시오.
5. 필요에 가장 맞는 카메라 설정을 선택합니다.
6. 비행 테스트를 수행하여 비행 경로와 미리 보기 장면을 설정합니다.
7. 조종 스틱을 부드럽게 밀어 기체의 움직임을 원활하고 안정적으로 유지합니다.



- 이륙하기 전에 기체를 평평하고 안정된 표면에 놓으십시오. 손바닥에서 이륙하거나 손으로 기체를 잡고 이륙하지 마십시오.
-

부록

부록

사양

기체	
이륙 무게	<249 g (DJI Mini 3 Pro 인텔리전트 플라이트 배터리, 프로펠러, microSD 카드 포함)
크기 (L×W×H)	접었을 때: 145×90×62 mm 펼쳤을 때 (프로펠러 제외): 171×245×62 mm 펼쳤을 때 (프로펠러 포함): 251×362×70 mm
대각선 길이	247 mm
최대 상승 속도	S 모드: 5 m/s N 모드: 3 m/s C 모드: 2 m/s
최대 하강 속도	S 모드: 5 m/s N 모드: 3 m/s C 모드: 1.5 m/s
최대 수평 속도 (해수면 근접, 무풍)	S 모드: 16 m/s N 모드: 10 m/s C 모드: 6 m/s
최대 실용 상승 한계 고도(해발)	인텔리전트 플라이트 배터리 사용 시: 4,000 m 인텔리전트 플라이트 배터리 플러스 사용 시: 3,000 m 인텔리전트 플라이트 배터리 및 프로펠러 가드 사용 시: 1,500 m
최대 비행시간	34분 (인텔리전트 플라이트 배터리, 무풍 환경에서 비행 속도 21.6 km/h) 47분 (인텔리전트 플라이트 배터리 플러스, 무풍 환경에서 비행 속도 21.6 km/h)
최대 호버링 시간	30분 (인텔리전트 플라이트 배터리, 무풍 환경에서) 40분 (인텔리전트 플라이트 배터리 플러스, 무풍 환경에서)
최대 비행 거리	18 km (인텔리전트 플라이트 배터리, 무풍 환경에서 43.2 km/h로 비행할 때 측정) 25 km (인텔리전트 플라이트 배터리 플러스, 무풍 환경에서 43.2 km/h로 비행할 때 측정)
내풍 가능 최대 풍속	10.7 m/s
최대 틸트각	S 모드: 40° (전방 비행), 35° (후방 비행) N 모드: 25° C 모드: 25°
최대 각속도	S 모드: 130 °/s (기본 설정. DJI Fly에서 조정 가능한 범위: 20~250 °/s) N 모드: 75 °/s (기본 설정. DJI Fly에서 조정 가능한 범위: 20~120 °/s) C 모드: 30 °/s (기본 설정. DJI Fly에서 조정 가능한 범위: 20~60 °/s)
작동 온도	-10~40 °C
GNSS	GPS + BEIDOU + GALILEO

호버링 정확도 범위	수직: 비전 포지셔닝: ±0.1 m GNSS 포지셔닝: ±0.5 m 수평: 비전 포지셔닝: ±0.3 m 고정밀 시스템 포지셔닝: ±0.5 m
전송	
동영상 전송 시스템	O3
작동 주파수	2.400~2.4835 GHz, 5.725~5.850 GHz
송신기 출력 (EIRP)	2.4 GHz: <26 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.8 GHz: <26 dBm (FCC/SRRC), <14 dBm (CE)
Wi-Fi	
프로토콜	802.11 a/b/g/n/ac
작동 주파수	2.400~2.4835 GHz, 5.725~5.850 GHz
송신기 출력 (EIRP)	2.4 GHz: <19 dBm (FCC/CE/SRRC/MIC) 5.8 GHz: <20 dBm (FCC/SRRC), <14 dBm (CE)
Bluetooth	
프로토콜	Bluetooth 5.2
작동 주파수	2.400~2.4835 GHz
송신기 출력 (EIRP)	<8 dBm
짐벌	
기계적 범위	틸트: -135° ~ +80° 롤: -135° ~ +45° 팬: -30° ~ +30°
제어 가능 범위	틸트: -90° ~ +60° 롤: 0° 또는 -90° (가로 또는 세로)
안정화 시스템	3축 (틸트, 롤, 팬)
최대 제어 속도 (틸트)	100 °/s
비틀림 진동 범위	±0.01°
감지 시스템	
전방 비전 시스템	정밀 측정 범위: 0.39~25 m 유효 감지 속도: 비행속도 <10.5 m/s FOV: 106° (수평), 90° (수직)
후방 비전 시스템	정밀 측정 범위: 0.36~23.4 m 유효 감지 속도: 비행속도 <8 m/s FOV: 58° (수평), 73° (수직)
하향 비전 시스템	정밀 측정 범위: 0.15~9 m 정밀 호버링 범위: 0.5~12 m 유효 감지 속도: 비행속도 <3 m/s FOV: FOV: 104.8° (전후), 87.6° (좌우)
작동 환경	무반사, 반사율 (>20 %)의 식별 가능한 표면, 충분한 조명 (>15 럭스)
카메라	
이미지 센서	1/1.3" CMOS, 유효 픽셀: 48 MP

렌즈	FOV: 82.1° 35mm 환산: 24 mm 조리개: f/1.7 촬영 범위: 1 m ~ ∞
ISO	동영상: 100 ~ 6400 사진: 100 ~ 6400
전자 셔터 속도	1/8000~2 초
최대 이미지 크기	4:3: 8064×6048 (48 MP), 4032×3024 (12 MP) 16:9 4032×2268 (12 MP)
스틸 사진 모드	단일 인터벌: 2/3/5/7/10/15/20/30/60 초 (JPEG) 2/3/5/7/10/15/20/30/60 초 (JPEG+RAW) 자동 노출 브래킷팅 (AEB): 3/5 브래킷 프레임@0.7 EV Bias 파노라마: Sphere, 180°, 와이드, 수직
동영상 해상도	4K (3840×2160): 24/25/30/48/50/60 fps 2.7K (2720×1530): 24/25/30/48/50/60 fps FHD (1920×1080): 24/25/30/48/50/60 fps 슬로 모션: 1920×1080@120fps
최대 동영상 비트전송률	150 Mbps
지원 파일 시스템	FAT32 (≤32 GB) exFAT (>32 GB)
사진 파일 형식	JPEG, DNG
동영상 파일 형식	MP4/MOV (H.264/H.265)
DJI RC-N1 조종기	
전송	
동영상 전송 시스템	다른 기체 하드웨어 구성을 사용할 경우, DJI RC-N1 조종기가 업데이트를 위한 해당 펌웨어 버전을 자동으로 선택하고 연동된 기체 모델에 따라 다음 전송 기술을 지원합니다. a. DJI Mini 2/DJI 매빅 Air 2: O2 b. DJI Air 2S: O3 c. DJI Mavic 3: O3+ d. DJI Mini 3 Pro: O3
작동 주파수	2.400~2.4835 GHz, 5.725~5.850 GHz
송신기 출력 (EIRP)	2.4 GHz: <26 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.8 GHz: <26 dBm (FCC), <23 dBm (SRRC), <14 dBm (CE)
최대 전송 거리 (장애물과 간섭이 없을 시)	12 km (FCC), 8 km (CE/SRRC/MIC)
전송 거리 (일반적 환경에서)	강한 간섭 (예: 도심): 1.5~3 km 보통 간섭 (예: 교외, 소도시): 3~7 km 간섭 없음 (예: 시골, 해변): 7~12 km

일반	
작동 온도	-10~40 °C
배터리 용량	5,200 mAh
배터리 유형	Li-ion
화학 시스템	LiNiMnCoO2
작동 전류/전압	1200 mA @ 3.6 V (Android 기기 이용) 700 mA @ 3.6 V (iOS 기기 이용)
지원 모바일 기기 크기	180×86×10 mm (세로×가로×두께)
지원 USB 포트 유형	Lightning, Micro USB (Type-B), USB Type-C
DJI RC 조종기	
전송	
동영상 전송 시스템	다른 기체 하드웨어 구성을 사용할 경우, DJI RC 조종기가 업데이트를 위해 해당 펌웨어 버전을 자동으로 선택합니다. DJI Mini 3 Pro와 연동될 때 O3 전송 기술을 지원합니다.
작동 주파수	2.400~2.4835 GHz, 5.725~5.850 GHz
송신기 출력 (EIRP)	2.4 GHz: <26 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.8 GHz: <26 dBm (FCC), <23 dBm (SRRC), <14 dBm (CE)
최대 전송 거리 (장애물과 간섭이 없을 시)	12 km (FCC), 8 km (CE/SRRC/MIC)
전송 거리 (일반적 환경에서)	강한 간섭 (예: 도심): 약 1.5~3 km 보통 간섭 (예: 교외, 소도시): 약 3~7 km 간섭 없음 (예: 시골, 해변): 약 7~12 km
Wi-Fi	
프로토콜	802.11a/b/g/n
작동 주파수	2.400~2.4835 GHz, 5.150~5.250 GHz, 5.725~5.850 GHz
송신기 출력 (EIRP)	2.4 GHz: <23 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.1 GHz: <23 dBm (FCC/CE/SRRC/MIC) 5.8 GHz: <23 dBm (FCC/SRRC), <14 dBm (CE)
Bluetooth	
프로토콜	Bluetooth 4.2
작동 주파수	2.400~2.4835 GHz
송신기 출력 (EIRP)	<10 dBm
일반	
작동 온도	-10~40 °C
GNSS	GPS + BEIDOU + GALILEO
배터리 용량	5,200 mAh
배터리 유형	Li-ion
화학 시스템	LiNiMnCoO2
작동 전류/전압	1250 mA@3.6 V
저장 장치 용량	microSD 카드 지원됨

지원 microSD 카드 (DJI RC 조종기)	UHS-I 속도 등급 3의 정격 microSD 카드
권장 microSD 카드 (DJI RC 조종기)	SanDisk Extreme 64GB V30 A1 microSDXC SanDisk Extreme 128GB V30 A2 microSDXC SanDisk Extreme 256GB V30 A2 microSDXC SanDisk Extreme 512GB V30 A2 microSDXC SanDisk Extreme Pro 64GB V30 A2 microSDXC SanDisk Extreme Pro 256GB V30 A2 microSDXC SanDisk Extreme Pro 400GB V30 A2 microSDXC SanDisk High Endurance 64GB V30 microSDXC SanDisk High Endurance 256GB V30 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 64GB V30 A2 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 256GB V30 A2 microSDXC Lexar High Endurance 64GB V30 microSDXC Lexar High Endurance 128GB V30 microSDXC Lexar 633x 256GB V30 A1 microSDXC Lexar 1066x 64GB V30 A2 microSDXC Samsung EVO Plus 512GB microSDXC
인텔리전트 플라이트 배터리	
배터리 용량	2453 mAh
표준 전압	7.38 V
최대 충전 전압	8.5 V
배터리 유형	Li-ion
화학 시스템	LiNiMnCoO ₂
에너지	18.10 Wh
무게	약 80.5 g
충전 온도 범위	5~40 °C
인텔리전트 플라이트 배터리 플러스	
배터리 용량	3850 mAh
표준 전압	7.38 V
최대 충전 전압	8.5 V
배터리 유형	Li-ion
화학 시스템	LiNiMnCoO ₂
에너지	28.4 Wh
무게	약 121 g
충전 온도 범위	5~40 °C
양방향 충전 허브	
입력	USB-C: 5 V = 3 A, 9 V = 3 A, 12 V = 3 A
출력	USB: 5 V = 2 A
정격 출력	30 W
충전 유형	3개 배터리를 순차적으로 충전
충전 온도 범위	5~40 °C

지원되는 배터리	DJI Mini 3 Pro 인텔리전트 플라이트 배터리 (BWX162-2453-7.38) DJI Mini 3 Pro 인텔리전트 플라이트 배터리 플러스 (BWX162-3850-7.38)
앱	
제품명	DJI Fly
필수 운영 체제	iOS v11.0 이상, Android v6.0 이상
보관	
지원 microSD 카드 (기체)	UHS-I 속도 등급 3의 정격 microSD 카드
권장 microSD 카드 (기체)	SanDisk Extreme 64GB V30 A1 microSDXC SanDisk Extreme 128GB V30 A2 microSDXC SanDisk Extreme 256GB V30 A2 microSDXC SanDisk Extreme 512GB V30 A2 microSDXC SanDisk Extreme Pro 64GB V30 A2 microSDXC SanDisk Extreme Pro 256GB V30 A2 microSDXC SanDisk Extreme Pro 400GB V30 A2 microSDXC SanDisk High Endurance 64GB V30 microSDXC SanDisk High Endurance 256GB V30 microSDXC SanDisk Max Endurance 32GB V30 microSDHC SanDisk Max Endurance 128GB V30 microSDXC SanDisk Max Endurance 256GB V30 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 64GB V30 A2 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 256GB V30 A2 microSDXC Lexar High Endurance 64GB V30 microSDXC Lexar High Endurance 128GB V30 microSDXC Lexar 667x 64GB V30 A1 microSDXC Lexar 633x 256GB V30 A1 microSDXC Lexar 1066x 64GB V30 A2 microSDXC Lexar 1066x 128GB V30 A2 microSDXC Lexar 1066x 256GB V30 A2 microSDXC Samsung Pro Plus 128GB V30 A2 microSDXC Samsung EVO Plus 512GB microSDXC



- 촬영 모드마다 다른 ISO 범위를 지원할 수 있습니다. DJI Fly에서 서로 다른 촬영 모드에 실제 조정 가능한 ISO 범위를 참조하십시오.
- 단일 촬영 모드에서 촬영한 사진은 다음 상황에서 HDR 효과를 사용할 수 없습니다.
 - a) 기체가 흔들리거나 강풍으로 인해 안정성에 영향을 받은 경우
 - b) FocusTrack 사용 시
 - c) 화이트 밸런스가 수동일 경우
 - d) 카메라는 자동 모드이지만, EV 설정은 수동으로 조정된 경우
 - e) 카메라는 자동 모드이지만, AE 잠금 설정이 켜진 경우
 - f) 카메라를 '프로' 모드로 사용할 경우
- DJI Mini 3 Pro는 내장 팬을 미포함해 드론의 소비 전력을 효율적으로 줄여주고 배터리 사용 시간을 늘려줍니다. 한편, 비행 중 프로펠러에서 발생하는 바람을 사용해 열을 발산하여 열을 효과적으로 분산해 과열을 방지하죠. DJI Mini 3 Pro를 대기 모드에 오래 둘 경우, 기체 온도가 점진적으로 상승할 수 있습니다. 내장 온도 제어 시스템으로, 대기 모드에서 드론이 현재 온도를 감지하고 과열 방지를 위해 전원을 자동으로 끌지 결정합니다. DJI Mini 3 Pro 정지 상태에서 일반적인 대기 시간은 다음과 같습니다. 시간을 초과할 경우, 드론이 과열 방지를 위해 자동으로 전원을 끌 수 있습니다(주변 온도 25°C의 실내 환경에서 측정된 값).

- ⚠ a) 지상에서 대기 모드 실행 시: 약 22분
- b) 펌웨어 업데이트 시: 약 19분 (약 3회 업데이트 가능)
- c) 전원 켜자마자 QuickTransfer 사용 시: 약 35분
- d) 착륙 후 QuickTransfer 사용 시: 약 35분

펌웨어 업데이트

DJI Fly 또는 DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용)를 사용하여 기체 및 조종기 펌웨어를 업데이트합니다.

DJI Fly 사용

기체 또는 조종기를 DJI Fly에 연결하면 새 펌웨어 업데이트를 이용할 수 있는지 여부에 관한 통보를 받게 됩니다. 업데이트를 시작하려면 조종기나 모바일 기기를 인터넷에 연결하고 화면에 표시되는 지침을 따르십시오. 조종기가 기체에 연결되지 않으면 펌웨어를 업데이트할 수 없습니다. 인터넷 연결이 필요합니다.

DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용) 사용

DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용)를 사용하여 기체와 조종기 펌웨어를 별도로 업데이트하십시오.

아래 지침에 따라 기체 펌웨어를 업데이트합니다.

1. 컴퓨터에서 DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용)를 실행하고 DJI 계정으로 로그인합니다.
2. 기체의 전원을 켜 다음 20초 내에 USB-C 포트를 사용하여 기체를 컴퓨터에 연결합니다.
3. DJI Mini 3 Pro를 선택하고 펌웨어 업데이트를 클릭합니다.
4. 펌웨어 버전을 선택합니다.
5. 펌웨어가 다운로드될 때까지 기다립니다. 펌웨어 업데이트는 자동으로 시작됩니다.
6. 펌웨어 업데이트가 완료될 때까지 기다립니다.

아래 지침에 따라 조종기 펌웨어를 업데이트합니다.

1. 컴퓨터에서 DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용)를 실행하고 DJI 계정으로 로그인합니다.
2. 조종기의 전원을 켜 다음 USB-C 포트를 통해 컴퓨터에 연결합니다.
3. 해당 조종기를 선택하고 펌웨어 업데이트를 클릭합니다.
4. 펌웨어 버전을 선택합니다.
5. 펌웨어가 다운로드될 때까지 기다립니다. 펌웨어 업데이트는 자동으로 시작됩니다.
6. 펌웨어 업데이트가 완료될 때까지 기다립니다.

- ⚠ • 펌웨어를 업데이트하는 모든 단계를 따르십시오. 그렇지 않으면 업데이트가 실패할 수 있습니다.
- 펌웨어 업데이트는 10분 정도 소요됩니다. 짐벌이 펴지고 기체 상태 표시등이 깜박거리다 재부팅되는 것은 정상적인 현상입니다. 업데이트가 완료될 때까지 기다리십시오.
- 업데이트 중에 컴퓨터가 인터넷에 연결되어 있는지 확인하십시오.
- 업데이트를 수행하기 전에 인텔리전트 플라이트 배터리 전력이 40% 이상이며 조종기 전력이 30% 이상인지 확인하십시오.
- 업데이트 중에는 USB-C 케이블을 분리하지 마십시오.

A/S 정보

A/S 서비스 정책, 수리 서비스 및 지원에 대한 자세한 내용은 <https://www.dji.com/support>를 참조하십시오.

DJI 고객센터
<http://www.dji.com/support>

이 문서의 내용은 언제든지 변경될 수 있습니다.
최신 버전은 다음 웹사이트에서 다운로드하십시오.
<http://www.dji.com/mini-3-pro>

이 문서에 관한 질문은 DocSupport@dji.com으로 메시지를 보내
DJI에 문의하십시오.

DJI는 DJI의 상표입니다.

Copyright © 2023 DJI All Rights Reserved.