

# DJI FPV 조종기 3

## 사용자 매뉴얼

v1.0 2024.04





DJI는 본 문서의 저작권과 함께 모든 권리를 보유합니다. DJI에서 달리 승인하지 않는 한, 귀하는 문서를 복제, 양도 또는 판매하여 문서 또는 문서의 일부를 사용하거나 다른 사람이 사용하도록 허용할 수 없습니다. 사용자는 이 문서와 그 내용을 DJI 제품 작동 지침으로만 참조해야 합니다. 이 문서를 다른 용도로 사용해서는 안 됩니다.

### 키워드 검색

특정 항목을 찾으려면 '배터리' 및 '설치'와 같은 키워드로 검색합니다. Adobe Acrobat Reader로 이 문서를 보는 경우, Windows에서는 Ctrl+F를, Mac에서는 Command+F를 눌러 검색합니다.

### 항목으로 이동

목차에서 전체 항목의 목록을 확인합니다. 항목을 클릭해 해당 섹션으로 이동합니다.

### 이 문서 인쇄

이 문서는 고해상도 인쇄를 지원합니다.

# 매뉴얼 참고 사항

## 범례

⚠ 중요

💡 힌트 및 팁

## 시작하기 전에

DJI™는 사용자에게 튜토리얼 동영상과 다음 문서를 제공합니다.

1. 사용자 가이드
2. 사용자 매뉴얼

처음 사용하기 전에, 튜토리얼 동영상을 시청하고 이 패키지에 포함된 사용자 가이드를 읽을 것을 권장합니다. 자세한 내용은 사용자 매뉴얼을 참조하십시오.

## 튜토리얼 동영상

제품을 안전하게 사용하는 방법을 설명하는 튜토리얼 동영상을 보려면 링크로 이동하거나 아래 QR 코드를 스캔하십시오.



<https://www.dji.com/avata-2/video>

## DJI Fly 앱 다운로드

최신 버전을 다운로드하려면 QR 코드를 스캔하십시오.



- Android 버전의 DJI Fly 앱은 Android v7.0 이상에서 호환됩니다. iOS 버전의 DJI Fly 앱은 iOS v11.0 이상에서 호환됩니다.
- DJI Fly의 인터페이스 및 기능은 소프트웨어 버전이 업데이트됨에 따라 달라질 수 있습니다. 실제 사용 경험은 사용된 소프트웨어 버전을 기반으로 합니다.

## DJI Assistant 2 다운로드

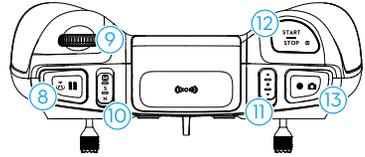
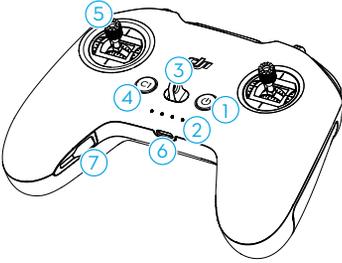
DJI ASSISTANT™ 2(소비자 드론 시리즈용) 다운로드:

<https://www.dji.com/downloads/software/dji-assistant-2-consumer-drones-series>

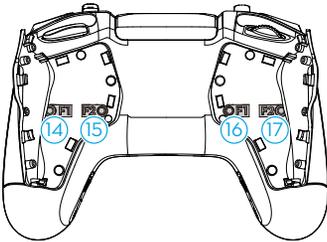
# 목차

<b>매뉴얼 참고 사항</b>	<b>3</b>
범례	3
시작하기 전에	3
튜토리얼 동영상	3
DJI Fly 앱 다운로드	3
DJI Assistant 2 다운로드	3
<b>개요</b>	<b>5</b>
<b>조종기 준비</b>	<b>6</b>
충전	6
전원 켜기 및 끄기	6
설치	7
연동	7
<b>조종기 사용</b>	<b>9</b>
기본 비행 조작	9
수동 모드 사용	14
짐벌 및 카메라 제어	17
맞춤 설정 버튼	17
최적 전송 구역	18
조종기 경고	18
조종기 캘리브레이션	18
<b>펌웨어 업데이트</b>	<b>19</b>
DJI Fly 사용	19
DJI Assistant 2( 소비자 드론 시리즈용 ) 사용	19
<b>부록</b>	<b>20</b>
사양	20
A/S 정보	20

## 개요



1. 전원 버튼
2. 배터리 잔량 LED
3. 스트랩 연결부
4. C1 버튼(맞춤 설정 가능)
5. 조종 스틱
6. USB-C 포트
7. 스틱 보관 슬롯
8. 비행 일시 정지/리턴 투 홈(RTH) 버튼
9. 짐벌 다이얼
10. 비행 모드 전환 스위치
11. C2 스위치(맞춤 설정 가능)
12. 시작/정지 버튼
13. 셔터/녹화 버튼

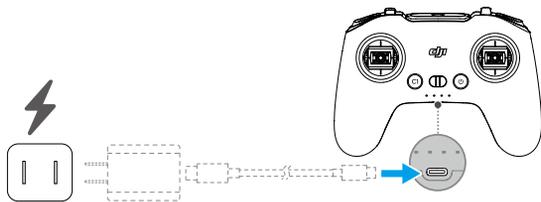


14. F1 오른쪽 스틱 저항 조정 나사(수직)
15. F2 오른쪽 스틱 스프링 조정 나사(수직)
16. F1 왼쪽 스틱 저항 조정 나사(수직)
17. F2 왼쪽 스틱 스프링 조정 나사(수직)

## 조종기 준비

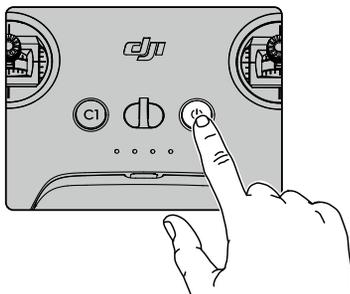
### 충전

충전기를 조종기의 USB-C 포트에 연결하고 3개 이상의 LED에 불이 켜질 때까지 조종기를 충전합니다.



- 5V/2A 이상 출력을 지원하는 USB 충전기를 사용하여 기기를 충전하는 것이 좋습니다.
- 비행 전에는 매번 조종기의 전력이 충분한지 확인하십시오. 조종기는 배터리 잔량이 낮으면 경고음을 울립니다.
- 양호한 배터리의 성능을 유지하려면 적어도 3개월에 한 번은 배터리를 완전히 충전하십시오.

### 전원 켜기 및 끄기



전원 버튼을 한 번 누르면 현재 배터리 잔량을 확인할 수 있습니다. 배터리 잔량이 너무 낮으면 사용 전에 충전하십시오.

한 번 누른 다음 다시 2초 동안 길게 눌러 조종기를 켜거나 끕니다.

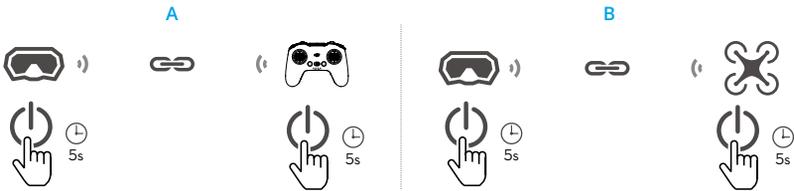
## 설치

보관 슬롯에서 조종 스틱을 꺼내 조종기에 장착합니다.



## 연동

연동하기 전에 모든 DJI 기기가 DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용)를 통해 최신 펌웨어로 업데이트되었는지 확인하십시오.



### 1. 고글과 조종기 연동 (그림 A)

- 기체, 고글 및 조종기의 전원을 켭니다. 신호음이 계속 울리기 시작하고 배터리 잔량 LED가 차례로 깜박일 때까지 조종기의 전원 버튼을 길게 누릅니다.
- 신호음이 계속 울리기 시작하고 배터리 잔량 LED가 차례로 깜박일 때까지 고글의 전원 버튼을 길게 누릅니다.
- 성공적으로 연동되면 고글과 조종기의 신호음이 중단되고 두 배터리 잔량 LED가 모두 켜진 상태를 유지하며 배터리 잔량을 표시합니다.

### 2. 고글과 기체 연동 (그림 B)

- 신호음이 계속 울리기 시작하고 배터리 잔량 LED가 차례로 깜박일 때까지 고글의 전원 버튼을 길게 누릅니다.
- 신호음이 한 번 울리기 시작하고 배터리 잔량 LED가 차례로 깜박일 때까지 기체의 전원 버튼을 길게 누릅니다.

- c. 연동이 완료되면, 기체의 배터리 잔량 LED가 계속 켜진 상태로 배터리 잔량을 표시하고, 고글의 신호음이 멈추며, 이미지 전송이 정상적으로 표시될 수 있습니다.



- 비행 중 1개의 원격 제어 기기만으로 기체를 제어할 수 있습니다. 기체가 여러 원격 제어 기기와 연동된 경우, 연동 전에 다른 원격 제어 기기를 끄십시오.
  - 연동 중에는 기기가 서로 0.5m 이내에 있어야 합니다.
-

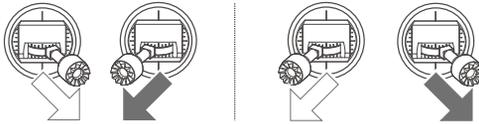
# 조종기 사용

## 기본 비행 조작

### 모터 시동 및 정지

#### 모터 시동

일반 모드나 스포츠 모드에서 스틱 조합 명령(CSC)을 사용해 모터를 시동합니다. 모터가 회전하기 시작하면 양쪽 스틱을 동시에 놓습니다. 스로틀 스틱을 천천히 밀어 올려 이륙합니다.



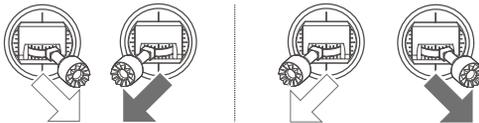
#### 모터 정지

모터는 두 가지 방법으로 정지할 수 있습니다.

방법 1: 기체가 착륙하고 나면 스로틀 스틱을 아래로 누르고 모터가 정지할 때까지 그대로 유지합니다.



방법 2: 기체가 착륙하고 나면 모터를 시동할 때 사용한 것과 동일한 CSC를 모터가 정지할 때까지 수행합니다.

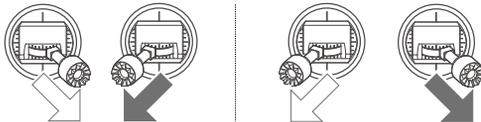


수동 모드에서 모터를 시동하고 정지하는 방법은 수동 모드 사용 섹션을 참조하십시오.

### 비상 프로펠러 정지

일반 모드나 스포츠 모드를 사용할 때 고글에서 비상 프로펠러 정지 설정을 변경할 수 있습니다. 고글의 5D 버튼을 눌러 '설정 > 안전 > 안전 고급 설정'을 선택합니다.

비상 프로펠러 정지는 기본적으로 비활성화되어 있습니다. 비활성화된 경우, 기체 모터가 멈추거나 기체 충돌이 발생하거나 기체가 공중에서 롤링하거나 제어를 벗어나거나 매우 빠르게 상승 또는 하강하는 경우와 같은 비상 상황에서만 비행 중 CSC를 수행해 모터를 정지할 수 있습니다. 활성화하면 CSC를 수행하여 비행 중 언제든지 모터가 정지될 수 있습니다.



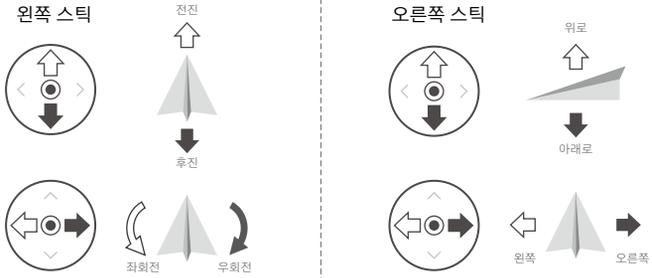
수동 모드를 사용하는 경우 언제든지 조종기에서 시작/정지 버튼을 두 번 눌러 모터를 정지합니다.

- 
-  • 비행 중 모터를 정지하면 기체가 추락하게 됩니다. 주의하여 조작하십시오.
-

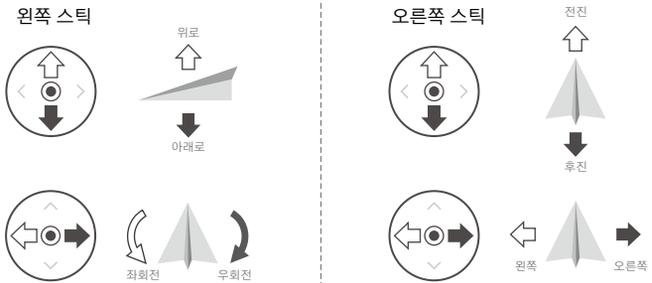
## 기체 작동

조종기의 조종 스틱을 이용해 기체 움직임을 제어할 수 있습니다. 아래 그림과 같이 조종 스틱을 모드 1, 모드 2 또는 모드 3에서 조작할 수 있습니다.

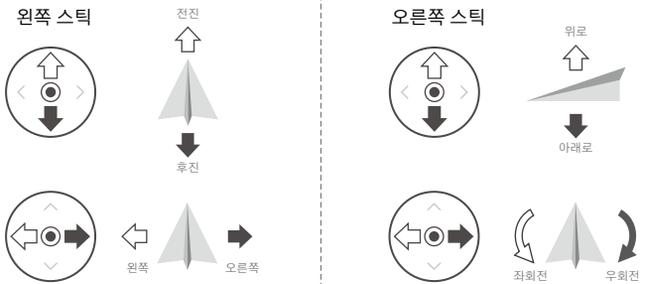
### 모드 1



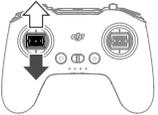
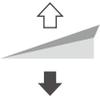
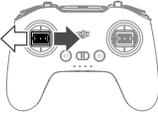
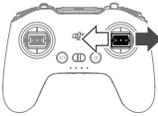
### 모드 2



### 모드 3



조종기의 기본 제어 모드는 모드 2입니다. 이 매뉴얼에서 일반 모드나 스포츠 모드에서 조종 스틱을 사용하는 방법을 보여주기 위한 예시로 모드 2가 사용됩니다.

조종 스틱 (모드 2)	기체	설명
		<p><b>스로틀 스틱</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• 스틱을 위 또는 아래로 밀면 기체가 상승 또는 하강합니다.</li> <li>• 스틱이 중앙에서 멀어질수록 기체의 상승 또는 하강 속도가 더 빨라집니다.</li> <li>• 이륙 중 예상하지 못한 급격한 고도 변화를 피하려면 스틱을 항상 부드럽게 움직이십시오.</li> </ul>
		<p><b>요 스틱:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• 스틱을 왼쪽이나 오른쪽으로 밀어 기체의 방향을 변경합니다.</li> <li>• 스틱이 중앙에서 멀어질수록 기체가 더 빠르게 회전합니다.</li> </ul>
		<p><b>피치 스틱:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• 스틱을 위 또는 아래로 밀면 기체가 전방 또는 후방으로 비행합니다.</li> <li>• 스틱이 중앙에서 멀어질수록 기체의 이동 속도가 더 빨라집니다.</li> </ul>
		<p><b>롤 스틱</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• 스틱을 왼쪽 또는 오른쪽으로 밀면 기체가 왼쪽 또는 오른쪽으로 수평 이동합니다.</li> <li>• 스틱이 중앙에서 멀어질수록 기체의 이동 속도가 더 빨라집니다.</li> </ul>

- 고글에서 조종 스틱 모드를 수정할 수 있습니다.
- 수동 모드에서는 스로틀 스틱에 중앙 위치가 없습니다. 비행하기 전에, 중앙으로 복귀하지 않도록 스로틀 스틱을 조정합니다.

## 비행 일시 정지/리턴 투 홈(RTH) 버튼



한 번 누르면 기체에 제동을 걸고 호버링 상태로 전환합니다(GNSS 또는 비전 시스템을 사용할 수 있는 경우에만 가능). 피치 스틱 및 롤 스틱이 중앙으로 복귀했는지 확인하고 스로틀 스틱을 눌러 비행 제어를 재개합니다.

조종기에 신호음이 울리고 RTH를 시작할 때까지 버튼을 길게 누릅니다. 기체가 마지막으로 기록된 홈포인트로 돌아옵니다.

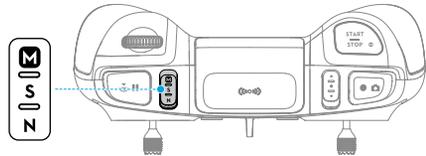
기체가 RTH 또는 자동 착륙을 수행 중일 때 버튼을 한 번 눌러 RTH 또는 착륙을 취소할 수 있습니다.

일반 또는 스포츠 모드에서 고글에 알람 메시지가 나타날 경우, 시작/정지 버튼을 한 번 눌러서 배터리 부족 RTH 카운트다운을 취소하면 기체가 배터리 부족 RTH를 실행하지 않습니다.

## 비행 모드 전환

비행 모드 전환 스위치를 이용해 일반 모드, 스포츠 모드, 수동 모드로 전환합니다.

그림	비행 모드
M	수동 모드
S	스포츠 모드
N	일반 모드



- 비행 작동은 비행 모드에 따라 달라질 수 있습니다. DJI Avata 2 사용자 매뉴얼을 주의 깊게 읽고 각 비행 모드에 대해 확인하십시오. 각 비행 모드에서의 기체 동작을 충분히 숙지한 후에만 일반 모드에서 스포츠 모드나 수동 모드로 전환하십시오.
- 안전을 위해 수동 모드는 기본적으로 비활성화되어 있습니다. 자세한 내용은 수동 모드 사용 섹션을 참조하십시오.

## 수동 모드 사용

### 안전성 주의 사항

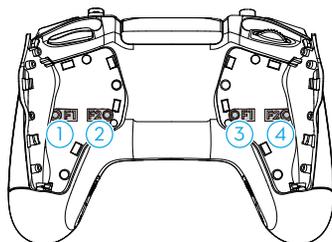
- 수동 모드는 최고의 기동성을 갖춘 클래식한 FPV 기체 제어 모드입니다. 수동 모드를 사용하는 경우, 원격 조종 스틱을 이용해 기체의 스로틀과 자세를 직접 제어할 수 있습니다. 기체에는 자동 안정화와 같은 비행 지원 기능이 없으며 어떤 자세에도 도달할 수 있습니다. 숙련된 조종사만 수동 모드를 사용해야 합니다. 이 모드에서 올바르게 작동하지 않으면 안전 위험이 있으며 기체 충돌로 이어질 수도 있습니다.
- 수동 모드는 기본적으로 비활성화되어 있습니다. 고글에서 맞춤 모드가 수동 모드로 설정되지 않은 경우 기체는 일반 또는 스포츠 모드로 유지됩니다. 수동 모드로 전환하기 전에, 스로틀 스틱이 중앙으로 자동 복귀하지 않도록 스틱 뒤의 나사를 조이고 고글에서 맞춤 모드를 수동으로 설정합니다. 자세한 내용은 수동 모드 활성화 섹션을 참조하십시오.
- 수동 모드를 사용하기 전에 안전하게 비행할 수 있도록 비행 시뮬레이터를 사용하여 비행하는 연습을 충분히 하십시오.
- 배터리 잔량이 낮을 때 수동 모드를 사용하면 기체의 전력 출력이 제한됩니다. 주의해서 비행하시기 바랍니다.
- 수동 모드를 사용하는 경우 안전한 비행을 보장하기 위해 넓게 확 트이고 사람이 거의 없는 곳에서 비행합니다.
- 고글에서 최대 비행 거리를 30m 미만으로 설정한 경우 수동 모드를 활성화할 수 없습니다.

### 수동 모드 활성화

#### 스로틀 스틱 조정

수동 모드를 활성화하기 전에, 스로틀 스틱이 중앙으로 자동 복귀하지 않도록 스틱 뒤의 F1 및 F2 나사를 조이고 원하는 대로 스틱 저항을 설정합니다.

#### 스로틀 스틱 조정 나사



## 1. F1 오른쪽 스틱 저항 조정 나사(수직)

나사를 시계 방향으로 조이면 해당 스틱의 수직 저항이 증가합니다. 나사를 풀면 수직 저항이 감소합니다.

## 2. F2 오른쪽 스틱 스프링 조정 나사(수직)

나사를 시계 방향으로 조이면 해당 스틱의 수직 스프링이 감소하여 스틱이 느슨해집니다.

## 3. F1 왼쪽 스틱 저항 조정 나사(수직)

나사를 시계 방향으로 조이면 해당 스틱의 수직 저항이 증가합니다. 나사를 풀면 수직 저항이 감소합니다.

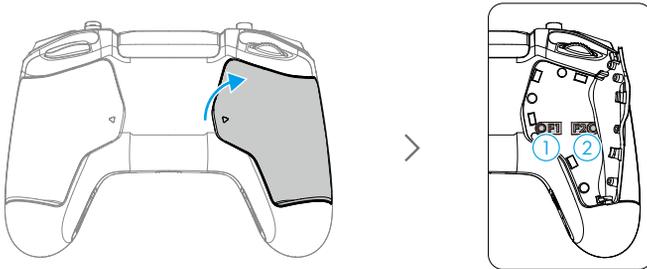
## 4. F2 왼쪽 스틱 스프링 조정 나사(수직)

나사를 시계 방향으로 조이면 해당 스틱의 수직 스프링이 감소하여 스틱이 느슨해집니다.

☞ • 조정해야 하는 나사는 조종 스틱 모드에 따라 다릅니다. 모드 2의 경우 ③ 및 ④번 나사를 조정합니다. 모드 1과 모드 3의 경우 ① 및 ②번 나사를 조정합니다.

## 나사 조정

모드 2의 경우 다음 단계에 따라 F1 및 F2 나사를 조정합니다.



1. 조종기를 뒤집고 스로틀 스틱 뒤에 있는 조종기 뒷면의 고무 커버를 엽니다.
2. 스로틀 스틱이 중앙으로 자동 복귀하지 않도록 조종기 패키지에 포함된 1.5mm 육각 렌치를 이용해 F1 및 F2 나사(① 및 ②)를 조입니다.
  - a. 스프링을 줄이고 스로틀 스틱을 느슨하게 하려면 F2 나사(②)를 시계 방향으로 조입니다.
  - b. 스틱 저항을 높으려면 F1 나사(①)를 시계 방향으로 조입니다. 원하는 대로 스틱 저항을 설정할 것을 권장합니다.
3. 조정이 완료되면 고무 그림을 다시 부착합니다.

⚠ • 기체가 이륙하기 전에만 스로틀 스틱을 조정하십시오. 비행 중에는 조정하지 마십시오.

## 맞춤 모드를 수동 모드로 설정

스로틀 스틱을 조정한 후 고글에서 수동 모드를 활성화할 수 있습니다.

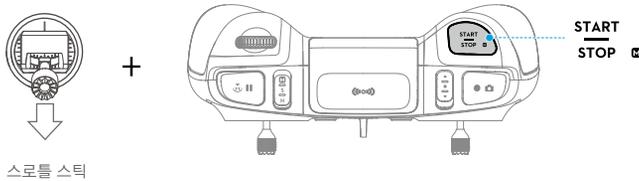
1. 기체, 고글 및 조종기의 전원을 켭니다. 모든 기기가 연동되어 있는지 확인하십시오.
2. 5D 버튼을 눌러 메뉴를 엽니다. '설정 > 제어 > 조종기 > 버튼 맞춤 설정 > 맞춤 모드'로 이동하여 '수동 모드'로 설정합니다.

- ☀️ • 처음으로 수동 모드를 사용하는 경우 기체의 최대 자세가 제한됩니다. 수동 모드 비행에 익숙해지면 고글에서 자세 제한을 비활성화하고 게인 및 Expo를 필요에 따라 조정할 수 있습니다.

## 수동 모드 비행

### 모터 시동

스로틀 스틱을 최하단 위치에 유지하고 시작/정지 버튼을 두 번 눌러 모터를 시작합니다.



스로틀 스틱을 천천히 밀어 올려 이륙합니다.

### 모터 정지

기체가 착륙하면 모터를 정지하기 위해 시작/정지 버튼을 두 번 누릅니다.

- ⚠️ • 기체가 수동 모드에 있을 때 비행 일시 정지/RTH 버튼을 한 번 누르면 기체가 정지하고 제자리에서 호버링합니다. 기체 자세가 수평으로 돌아가고 비행 모드가 자동으로 일반 모드로 전환됩니다.
- 착륙하는 동안 기체 롤링을 방지하기 위해 평평한 지면에 착륙하십시오.

- ☀️ • 비행 안전을 위해 착륙 전에 일반 모드로 전환하는 것이 좋습니다.

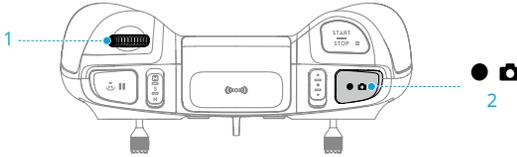
## 비행 시뮬레이터 훈련

수동 모드를 사용하는 경우, 조종 스틱을 이용해 기체의 스로틀과 자세를 직접 제어할 수 있습니다. 기체에는 자동 안정화와 같은 비행 지원 기능이 없으며 어떤 자세에도 도달할 수 있습니다.

수동 모드에서 기체를 비행하기 전에 비행 시뮬레이터를 이용해 수동 모드에서의 비행 기술을 익히고 연습하십시오.

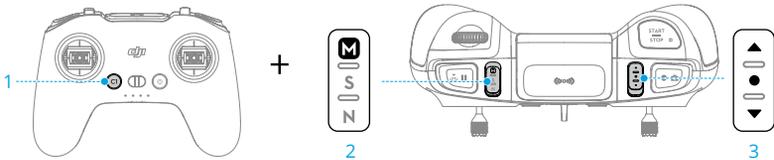
- ☀️ • DJI FPV 조종기 3는 Liftoff, Uncrashed, Drone Racing League(DRL), Drone Champions League(DCL) 같은 비행 시뮬레이터를 지원합니다.

## 짐벌 및 카메라 제어



- 1. 짐벌 다이얼:** 짐벌의 틸트를 조정하는 데 사용합니다.
- 2. 셔터/녹화 버튼:** 한 번 누르면 사진을 촬영하거나 녹화를 시작 또는 중단합니다. 길게 누르면 사진 모드와 동영상 모드 사이를 전환합니다.

## 맞춤 설정 버튼

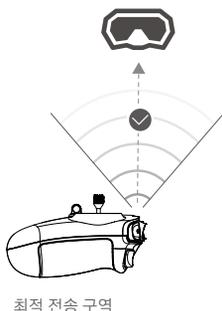


C1 버튼 및 C2 스위치의 기능과 비행 모드 전환 스위치의 맞춤 모드를 맞춤 설정할 수 있습니다. 고글의 5D 버튼을 눌러 메뉴를 엽니다. '설정 > 제어 > 조종기'로 이동하여 맞춤 설정 버튼의 설정을 수정합니다.

- 1. C1 버튼(맞춤 설정 가능):** ESC 신호음이나 거북 모드를 활성화하도록 C1 버튼을 설정할 수 있습니다.
- 2. 맞춤 모드:** 맞춤 모드는 수동 모드 또는 스포츠 모드로 설정할 수 있습니다.
- 3. C2 스위치(맞춤 설정 가능):** C2 스위치는 기본적으로 짐벌을 위나 아래로 움직이거나 다시 중심에 위치하도록 제어하는 데 설정됩니다.

## 최적 전송 구역

고글과 조종기 간의 신호는 고글에 대해 조종기의 위치가 아래 그림과 같을 때 가장 안정적입니다.



- ⚠️ • 간섭을 피하기 위해 조종기와 동일한 주파수 대역에서 다른 무선 기기를 사용하지 마십시오.

## 조종기 경고

RTH를 수행하는 동안 조종기는 경고음을 울리고 일시 정지/RTH 버튼을 누르면 경고음이 취소됩니다. 조종기는 조종기의 배터리 잔량이 낮으면(6%~10%) 경고음을 울립니다. 전원 버튼을 누르면 배터리 잔량 부족 경고음을 취소할 수 있습니다. 배터리 잔량이 5% 미만일 때 트리거되는 심각한 배터리 잔량 부족 경고는 취소할 수 없습니다.

## 조종기 캘리브레이션

조종기는 조이스틱 캘리브레이션을 지원합니다. 캘리브레이션하라는 알림 메시지가 표시될 때 조종 스틱을 캘리브레이션합니다.

1. 고글의 5D 버튼을 눌러 고글 메뉴를 엽니다.
2. '설정 > 제어 > 조종기 > 조종기 캘리브레이션'을 선택합니다.
3. 지시에 따라 조종 스틱을 캘리브레이션합니다.

- ⚠️ • 자석 근처, 주차장 또는 지하 철근 콘크리트 구조물이 있는 건설 현장과 같이 강한 자기 간섭이 있는 장소에서 기기를 캘리브레이션하지 마십시오.
- 캘리브레이션 중에는 휴대폰과 같은 자성이 강한 물체를 소지하지 마십시오.

## 펌웨어 업데이트

펌웨어를 업데이트하려면 다음 방법 중 하나를 이용하십시오.

1. DJI Fly 앱을 사용하여 기체, 고글, 조종기를 포함한 전체 기기 세트의 펌웨어를 업데이트합니다.
2. DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용)를 사용하여 기기 하나씩 펌웨어를 업데이트합니다.

### DJI Fly 사용

DJI Avata 2와 함께 사용할 경우: 기체, 고글 및 조종기의 전원을 켭니다. 모든 기기가 연동되어 있는지 확인하십시오. 고글의 USB-C 포트를 모바일 기기에 연결하고, DJI Fly를 실행한 다음 알림 메시지에 따라 업데이트합니다. 펌웨어를 업데이트하는 동안 모바일 기기가 인터넷에 연결되어 있는지 확인하십시오.

### DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용) 사용

1. 기기의 전원을 켜고 USB-C 케이블을 사용하여 기기를 컴퓨터에 연결합니다.
2. DJI Assistant 2를 실행하고 등록된 DJI 계정으로 로그인합니다.
3. 기기를 선택하고 화면 왼쪽의 '펌웨어 업데이트'를 클릭합니다.
4. 업데이트할 펌웨어 버전을 선택하고 확인합니다.
5. 펌웨어가 다운로드될 때까지 기다립니다. 펌웨어 업데이트가 자동으로 시작됩니다.
6. 펌웨어 업데이트가 완료되면 기기가 자동으로 다시 시작합니다.



- 펌웨어를 업데이트하기 전에 기기의 전력이 충분한지 확인하십시오.
- 업데이트 중에 컴퓨터가 인터넷에 연결되어 있는지 확인하십시오.
- 펌웨어를 업데이트하는 모든 단계를 따르십시오. 그렇지 않으면 업데이트가 실패할 수 있습니다.
- 펌웨어 업데이트는 몇 분 정도 소요됩니다. 펌웨어 업데이트가 완료될 때까지 기다리십시오.
- 업데이트를 하는 동안 기기가 자동으로 재시작하는 것은 정상입니다. 업데이트 중에는 기기 전원을 끄거나 USB-C 케이블을 뽑거나 소프트웨어를 종료하지 마십시오.

## 부록

### 사양

최대 작동 시간	약 10시간
작동 온도	-10~40 °C
충전 온도	0~50 °C
충전 시간	2시간
충전 유형	5 V, 2 A
배터리 용량	2600 mAh
무게	약 240 g
크기	165×119×62 mm (L×W×H)
작동 주파수	2.4000 ~ 2.4835 GHz
송신기 출력 (EIRP)	2.4000 GHz: <26 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC)

### A/S 정보

A/S 서비스 정책, 수리 서비스 및 지원에 대한 자세한 내용은 <https://www.dji.com/support> 를 참조하십시오.

고객 지원



문의  
DJI 고객지원

이 문서의 내용은 언제든지 변경될 수 있습니다.



<https://www.dji.com/avata-2/downloads>

이 문서에 관한 질문이 있으면 [DocSupport@dji.com](mailto:DocSupport@dji.com)  
으로 문의해 주십시오.

DJI 및 DJI AVATA는 DJI의 상표입니다.

Copyright © 2024 DJI All Rights Reserved.