

CHASING Grabber Claw A

User Manual

用户手册

用戶手冊

ユーザーマニュアル

사용 설명서

Benutzerhandbuch

Manual del usuario

Manuel Utilisateur

Manuale dell'utente

Bruksanvisning

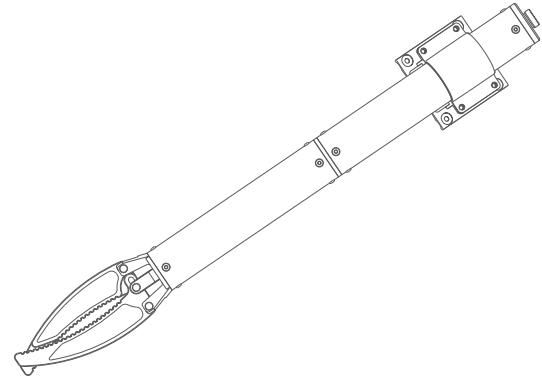
Bruksanvisning

Руководство пользователя

V1.0

CHASING

www.chasing.com
support@chasing-innovation.com



CHASING

Contents

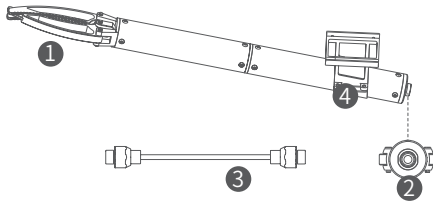
| | | |
|------|--------------------------|----|
| (EN) | User Manual | 03 |
| (CN) | 用户手册 | 05 |
| (HK) | 用戶手冊 | 07 |
| (JP) | ユーザーマニュアル | 09 |
| (KR) | 사용 설명서 | 11 |
| (DE) | Benutzerhandbuch | 13 |
| (ES) | Manual del usuario | 15 |
| (FR) | Manuel Utilisateur | 17 |
| (IT) | Manuale dell'utente | 19 |
| (NO) | Bruksanvisning | 21 |
| (SV) | Bruksanvisning | 23 |
| (RU) | Руководство пользователя | 25 |

CHASING Grabber Claw A

EN Manual V2.0

Introduction

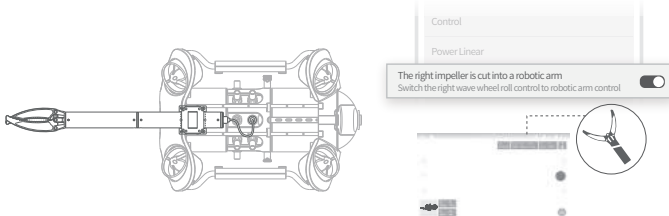
The CHASING Grabber Claw A is an accessory specially designed for Gladius series ROVs. The Maximum gripping force is 7kg which suitable for underwater fishing, sampling detection and other multi-dimensional uses.



1. Claw
2. Connection interface
3. Connection cable
4. Mount

Installation and connection

1. Make sure that the ROV is in a shutdown state, secure the Grabber Claw B Bracket at the back of the ROV (no SD card slot on the back) near the screw hole in the camera position, and secure it with 4PCS M3 x 8 screws.
2. Connect the Grabber Claw B to the ROV peripheral interface with the connection cable, then tighten the nuts.
3. Turn it on and wait for the ROV to start, then you can operate: Press and hold the grabber claw button on the remote controller or enable the grabber claw function in app settings, and then use the right thumb wheel on the remote controller to control the opening and closing of the grabber claw. Press and hold the grabber claw button again on the remote controller or disable the grabber claw function in app settings, and the right thumb wheel will be disabled.



Specifications

| | |
|-----------------------------|------------|
| Size | 460×33.5mm |
| Weight in the air | 370g |
| Weight in the water | 50g |
| Maximum gripping force | 7kg |
| Maximum open-close distance | 120mm |
| Maximum depth | 100 m |
| Single on / close time | 2.8s |

Precautions

1. Before using the remote controller to control the grabber claw, press and hold the button on the rear-right (with the grabber claw icon) or enable the grabber claw function in app settings.
2. Check whether the O-ring on the tether connector before putting it into water and make a replacement when it is missed or damaged.
3. Do not install the Robotic Arm while the ROV is not turned off, otherwise it may short-circuit the Grabber Claw B.
4. Do not touch the Grabber Claw B with your hands for safety.

Support

If you have any questions or technical issues, send an email to the aftersales services of Chasing or contact us on the official website.

Aftersales support on the official website: <https://www.chasing.com/> >> Contact us >> Online Customer Support >>Click here

Aftersales service email addresses: support01@chasing-innovation.com for Europe, support02@chasing-innovation.com for Asia and Oceania, and support03@chasing-innovation.com for South America, North America, and Africa.

CHASING

This guide may be updated without notice.
Visit the Chasing official website for the latest version: <https://www.chasing.com>

潜行机械臂

CN

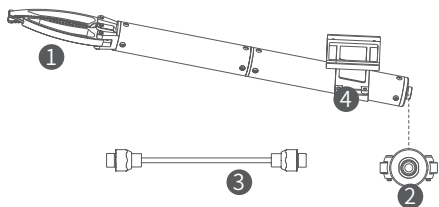
用户手册

V2.0

机械臂简介

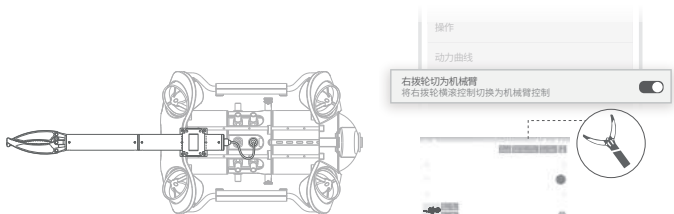
潜行机械臂是为潜蛟系列潜航器定制开发的专属配件。采用铝合金材质，最大夹持力7kg，体积小易安装，适用于水下捕捞、采样检测等多维度用途。

1. 手抓
2. 连接接口
3. 连接线
4. 安装座



安装与连接

1. 确保潜航器在关机状态，将潜行机械臂 B 支架固定在 ROV 背面（背面无 SD 卡槽）靠近相机位置的螺丝孔处，用 4PCS M3*18 圆头手拧螺钉进行固定；
2. 用机械臂连接线分别连接到潜行机械臂 B 接口和 ROV 机械臂接口处，注意拧紧螺母。
3. 开机，等待机器启动后可进行操作：长按遥控器机械臂按键/APP 设置中打开机械臂功能，然后通过遥控器右拨轮控制机械臂开合。再次长按遥控器机械臂按键/APP 设置中关闭机械臂功能，右拨轮恢复为无功能状态。



规格参数

| | |
|---------|-------------|
| 尺寸 | 460×33.5 mm |
| 空气中重量 | 370 g |
| 水中重量 | 50 g |
| 最大夹持力 | 7kg |
| 最大开合距离 | 120 mm |
| 最大深度 | 100 m |
| 单次开/合时间 | 2.8 s |

CN

注意事项

- 1) 使用遥控器控制机械臂前，需长按遥控器右后侧按键（机械臂图案）/APP 设置中来开启机械臂功能。
- 2) 使用前检查连接接口插头上 O 型密封圈是否掉落或破损，如缺失或破损请及时更换。
- 3) 在机器未关机状态禁止拔插机械臂连接线，否则可能烧坏机械臂。
- 4) 机械手抓在收紧过程中禁止触碰，以免受伤。

支持

有任何疑问或者技术问题请发送邮件至潜行售后或通过官网客户热线联系我们。

售后客服热线：400-667-6959

售后邮箱地址：support01@chasing-innovation.com--欧洲

support02@chasing-innovation.com --亚洲&大洋洲

support03@chasing-innovation.com--北美洲&非洲

CHASING

潜行创新

本指南如有更新，恕不另行通知。

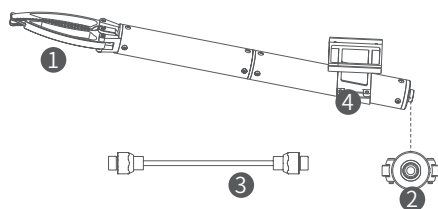
您可以进入潜行官网查询最新版本：<https://www.chasing.com>

CHASING 抓取爪A

HK 說明書 版本2.0

簡介

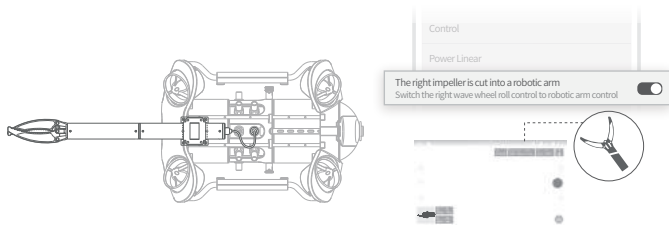
以鋁合金材料製造的CHASING抓取爪是專為潛蛟系列潛航器開發的專屬配件。最大夾持力為7公斤，適用於水底捕魚、採樣檢驗等眾多用途。



1. 爪子
2. 連接介面
3. 連接線
4. 支架

安裝與連接

1. 確保遙控潛水器處於關閉狀態，將抓取爪B撐架固定於遙控潛水器靠近螺絲孔相機位置（並非背面的SD卡槽），並以4顆M3 x 8 螺絲進行固定。
2. 用連接線將抓取爪B連接至遙控潛水器週邊介面，然後擰緊螺絲帽。
3. 打開電源，待遙控潛水器開啟，即可操作：長按遙控器機械臂按鍵/在應用程式設定中打開機械臂功能，然後通過遙控器右撥輪控制機械臂開合。再次長按遙控器機械臂按鍵/在應用程式設定中關閉機械臂功能，右撥輪恢復為無功能狀。



規格

| | |
|---------|------------|
| 尺寸 | 460×33.5毫米 |
| 空氣中重量 | 370克 |
| 水底重量 | 50克 |
| 最大夾持力 | 7公斤 |
| 最大開合距離 | 120毫米 |
| 最大深度 | 100米 |
| 單次開/關時間 | 2.8秒 |

注意事項

1. 使用遙控器控制機械臂前，需長按遙控器右後側按鍵（機械臂圖案）/在應用程式設定中來開啟機械臂功能。
2. 將繫繩連接器上的O形環放入水底前，請先進行檢查，如有遺失或損壞，請即更換。
3. 請勿在遙控潛水器未關閉的情況下安裝機械臂，這樣做的話或將使抓取爪B短路。
4. 為安全起見，請勿用手觸摸抓取爪B

支援

如有任何疑問或者技術問題，請傳送郵件至潛行售後或透過官方網站支援聯絡我們。
售後官方網站支援：<https://www.chasing.com/> >> Contact us >> Online Customer Support >> Click here

售後郵箱地址：support01@chasing-innovation.com—歐洲
support02@chasing-innovation.com—亞洲&大洋洲
support03@chasing-innovation.com—北美洲&非洲

CHASING

本指引如有更新，恕不另行通知。
你可以進入潛行官方網站查詢最新版本：<https://www.chasing.com>

CHASING グラバークローA

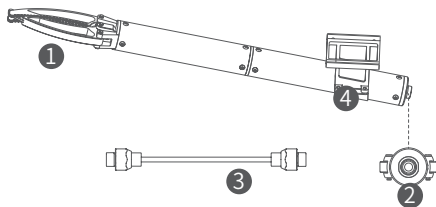
JP マニュアル

V2.0

概要

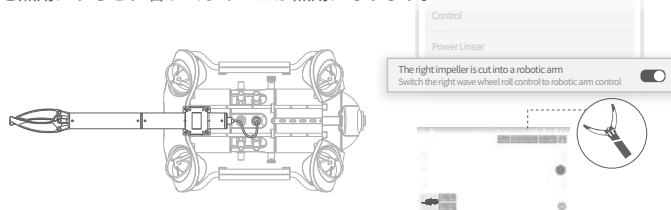
CHASINGグラバークローはアルミニウム合金製で、CHASINGロボットアーム AIは、GladiusシリーズのROV用に特別設計されたアクセサリです。最大牽引力は7kgで、水中集魚やサンプリング検知など多用途にお使いになれます。

1. クロー
2. 接続部分
3. 接続ケーブル
4. マウント



インストールと接続

1. ROVがシャットダウン状態になっていることを確認し、M3×8ネジ4本で、カメラ位置のネジ穴近くのROV後部に、グラバークローBブラケットを固定します（後部のスロットにSDカードが入っていない状態で）。
2. 接続ケーブルでROV周辺機器インターフェイスにグラバークローBを接続し、ナットを締め付けます。
3. 電源を入れてROVが起動するまで待つと操作できます。リモコンのアームクローボタンを長押し、またはアプリの設定でアームクロー機能を有効にしてから、リモコンの右サムホイールでアームクローの開閉をコントロールします。リモコンのアームクローボタンを再度長押し、またはアプリの設定でアームクロー機能を無効にすると、右サムホイールが無効になります。



仕様

| | |
|---------|--------------|
| サイズ | 460 x 33.5mm |
| 空中の重量 | 370g |
| 水中の重量 | 50g |
| 最大握力 | 7kg |
| 最大開閉距離 | 120mm |
| 最大深度 | 100m |
| 1回の開閉時間 | 2.8秒 |

注意事項

1. リモコンでアームクローを操作する前に、（アームクローのアイコンがある）右後方ボタンを長押し、またはアプリの設定でアームクロー機能を有効にします。
2. 水中に浸漬する前に、テザーコネクタのOリングを確認してください。紛失していたり破損している場合は交換してください。
3. ROVがオフになっていない状態でロボットアームを取り付けしないでください。さもないとグラバークローBが短絡することがあります。
4. 安全のため、グラバークローBに手を触れないでください。

サポート

ご質問や技術的な問題があれば、弊社のアフターサービスにメールでお問い合わせ、または公式サイトをサポートを経由してご連絡してください。

アフターサービス・サポートのウェブサイト : <https://www.chasing.com/> >> Contact us >> Online Customer Support >> Click here

アフターサービス用メールアドレス : support01@chasing-innovation.com --ヨーロッパ
support02@chasing-innovation.com --アジア・オセアニア
support03@chasing-innovation.com --北・南アメリカ&アフリカ

CHASING

本ガイドは通知せずに更新する場合がありますが、ご了承ください。
最新バージョンはChasingのホームページまで : <https://www.chasing.com>

CHASING 그레버 클로 A

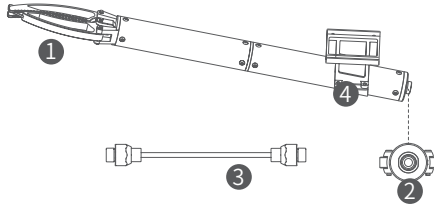
KR 사용 설명서

V2.0

소개

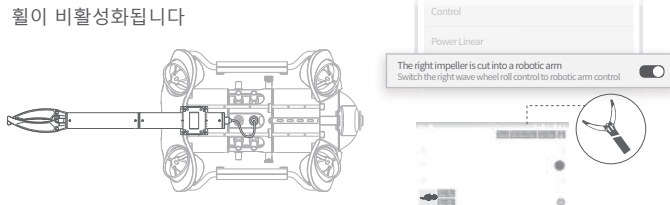
CHASING 그레버 클로 A는 Gladius 시리즈 ROV용으로 특수 설계된 액세서리입니다. 최대 항력은 수중 낚시, 샘플링 감지 및 기타 다차원 용도에 적합한 7kg입니다.

1. 클로
2. 연결 인터페이스
3. 연결 케이블
4. 장착



설치 및 연결

1. ROV가 종료 상태인지 확인하고 카메라 위치의 나사 구멍 근처에 있는 ROV 후면의 그레버 클로 B 브래킷 (후면에 SD 카드 슬롯 없음)을 고정한 다음 4PCS M3 x 8 나사로 고정합니다.
2. 연결 케이블을 사용하여 그레버 클로 B를 ROV 주변 장치 인터페이스에 연결한 다음 너트를 조입니다.
3. 전원을 켜고 ROV가 실행될 때까지 기다린 후, 조종기의 그레버 클로 버튼을 길게 누르거나 앱 설정에서 그레버 클로 기능을 활성화한 다음, 조종기의 오른쪽 썸휠을 사용하여 그레버 클로의 개폐를 제어합니다. 조종기의 그레버 클로 버튼을 다시 길게 누르거나 앱 설정에서 그레버 클로 기능을 비활성화하면 오른쪽 썸휠이 비활성화됩니다.



사양

| | |
|------------|------------|
| 크기 | 460×33.5mm |
| 공기 중의 무게 | 370g |
| 물속의 무게 | 50g |
| 최대 파지력 | 7kg |
| 최대 개폐 거리 | 120mm |
| 최대 깊이 | 100m |
| 단일 / 폐쇄 시간 | 2.8s |

지침사항

1. 조종기를 사용하여 그레버 클로를 제어하기 전에 후면 오른쪽에 있는 버튼(그레버 클로 아이콘 포함)을 길게 누르거나 앱 설정에서 그레버 클로 기능을 활성화하십시오.
2. 물에 넣기 전에 테더 커넥터의 O-링이 있는지 확인하고 누락되거나 손상된 경우 교체하십시오.
3. ROV가 꺼져 있지 않은 상태에서 로봇 암을 설치하지 마십시오. 그렇지 않으면 그레버 클로 B가 단락 될 수 있습니다.
4. 안전을 위해 손으로 그레버 클로 B를 만지지 마십시오.

기술 지원

질문이나 기술적인 문제가 있는 경우 당사 애프터 서비스에 이메일을 보내거나 공식 웹 사이트 지원을 통해 문의하십시오.

판매 후 공식 웹사이트 지원: <https://www.chasing.com/> >> Contact us >> Online Customer Support >> Click here

애프터서비스 센터 이메일 주소: support01@chasing-innovation.com--유럽
support02@chasing-innovation.com --아시아 및 오세아니아
support03@chasing-inno vation.com--북미 및 남미 및 아프리카

CHASING

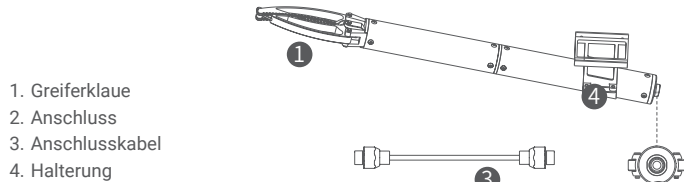
이 지침서는 예고 없이 갱신될 수 있습니다. CHASING 공식 웹사이트에 방문하시면 최신 버전을 확인하실 수 있습니다. <https://www.chasing.com>

CHASING Greiferklaue A

DE Manuell V2.0

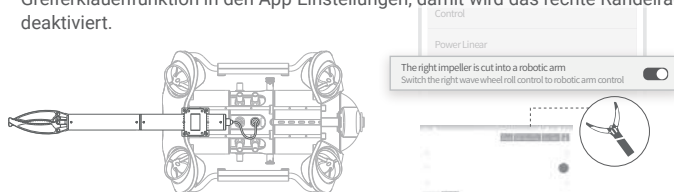
Einführung

Die CHASING Greiferklaue A ist ein speziell für ROVs der Gladius-Serie entwickeltes Zubehör. Die maximale Zugkraft beträgt 7 kg und eignet sich für Unterwasserfischfang, Probeentnahme und andere mehrdimensionale Anwendungen.



Installieren und anschließen

1. Vergewissern Sie sich, dass sich das ROV im ausgeschalteten Zustand befindet, befestigen Sie die Greiferklaue B auf der Rückseite des ROV (kein SD-Kartensteckplatz auf der Rückseite) in der Nähe der Gewindebohrung in der Kameraposition und sichern Sie sie mit 4 x M3x8 Schrauben.
2. Schließen Sie die Greiferklaue B über das Anschlusskabel am die ROV-Anschluss für Peripheriegeräte an und ziehen Sie dann die Muttern fest.
3. Schalten Sie das ROV ein und warten Sie, bis es startet; dann können Sie es bedienen: Halten Sie die Taste für die Greiferklaue auf der Fernbedienung gedrückt oder aktivieren Sie die Greiferklauenfunktion in den App-Einstellungen und verwenden Sie dann das rechte Rändelrad auf der Fernbedienung, um das Öffnen und Schließen der Greiferklaue zu steuern. Halten Sie die Taste für die Greiferklaue auf der Fernbedienung erneut gedrückt oder deaktivieren Sie die Greiferklauenfunktion in den App-Einstellungen, damit wird das rechte Rändelrad deaktiviert.



Tehnische Daten

| | |
|-------------------------------------|---------------|
| Abmessungen | 460 × 33,5 mm |
| Gewicht in der Luft | 370 g |
| Gewicht im Wasser | 50 g |
| Maximale Greifkraft | 7 kg |
| Maximaler Abstand offen/geschlossen | 120 mm |
| Maximale Tauchtiefe | 100 m |
| Einmalige Einschalt-/Schließzeit | 2,8 s |

Sicherheitshinweise

1. Bevor Sie die Fernbedienung zur Steuerung der Greiferklaue verwenden, halten Sie die Taste hinten rechts (mit dem Greiferklauen-Symbol) gedrückt oder aktivieren Sie die Greiferklauenfunktion in den App-Einstellungen.
2. Überprüfen Sie, ob der O-Ring am Anschluss der Halteleine vorhanden ist, bevor Sie das ROV ins Wasser setzen, und tauschen Sie ihn aus, wenn er fehlt oder beschädigt ist.
3. Installieren Sie den Roboterarm nicht, wenn das ROV nicht ausgeschaltet ist, da es sonst zu einem Kurzschluss der Greiferklaue B kommen kann.
4. Berühren Sie die Greiferklaue B aus Sicherheitsgründen nicht mit den Händen.

Support

Wenn Sie Fragen oder technische Probleme haben, senden Sie eine E-Mail an den Kundendienst von Chasing oder kontaktieren Sie uns über die offizielle Website. Kundendienst auf der offiziellen Website: <https://www.chasing.com/> >> Contact us >> Online Customer Support >> hier klicken
E-Mail-Adressen des Kundendienstes: support01@chasing-innovation.com für Europa, support02@chasing-innovation.com für Asien und Ozeanien und support03@chasing-innovation.com für Südamerika, Nordamerika und Afrika.

CHASING

Diese Bedienungsanleitung kann ohne vorherige Ankündigung aktualisiert werden. Besuchen Sie die offizielle Chasing-Website, um die neueste Version zu erhalten: <https://www.chasing.com>

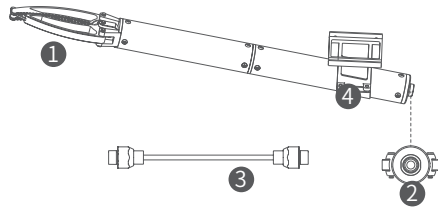
CHASING Pinza manipuladora A

ES Manual

V2.0

Introducción

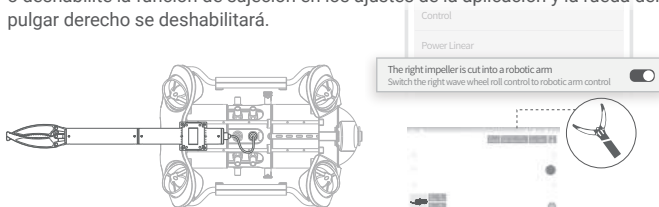
El manipulador de Chasing es un accesorio exclusivo personalizado y desarrollado para el submarino de la serie Gladius. Hecho de aleación de aluminio, Il supporte une force de trainée maximale de 7kg, ce qui convient à la pêche sous-marine, à la détection d'échantillonnage et autres utilisations multidimensionnelles



1. Pinza
2. Interfaz de conexión
3. Cable de conexión
4. Soporte

Instalación y conexión

1. Asegúrese de que el ROV esté apagado, fije el soporte de la pinza manipuladora B en la parte inferior del ROV (no hay ranura para tarjetas SD), en los orificios para tornillos cercanos a la cámara, y fíjelo con 4 tornillos M3 x 8;
2. Conecte la pinza manipuladora B a la interfaz periférica del ROV con el cable de conexión y apriete las tuercas.
3. Encienda el ROV y espere a que se ponga en marcha, entonces podrá operar la pinza. Mantenga pulsado el botón de sujeción del mando a distancia o habilite la función de sujeción en los ajustes de la aplicación y después use la rueda del pulgar derecho del mando a distancia para controlar la apertura y cierre de la sujeción. Vuelva a mantener pulsado el botón de sujeción del mando a distancia o deshabilite la función de sujeción en los ajustes de la aplicación y la rueda del pulgar derecho se deshabilitará.



Especificaciones

| | |
|--------------------------------|---------------|
| Tamaño | 460 × 33,5 mm |
| Peso en la superficie | 370 g |
| Peso en el agua | 50 g |
| Fuerza máxima de agarre | 7 kg |
| Distancia máxima de apertura | 120 mm |
| Profundidad máxima | 100 m |
| Tiempo de apertura y de cierre | 2,8 s |

Precauciones

1. Antes de usar el mando a distancia para controlar la sujeción, mantenga pulsado el botón situado en la parte posterior trasera (con el icono de la sujeción) o habilite la función de sujeción en los ajustes de la aplicación.
2. Compruebe la junta tórica del conector del cable de anclaje antes de ponerlo en el agua y sustitúyala cuando se dañe o se pierda.
3. No instale el brazo robótico mientras el ROV no esté apagado, de lo contrario podría provocar un cortocircuito en la pinza manipuladora B.
4. Por seguridad, no toque la pinza manipuladora B con las manos.

Ayuda

Si tiene alguna duda o problema técnico, envíe un correo electrónico al servicio posventa de chasing o contáctenos por el sitio web oficial.

Servicio de postventa oficial del sitio web:

<https://www.chasing.com/> >> Contáctenos >> Atención al cliente en línea >> haga clic aquí

Correo electrónico posventa: support01@chasing-innovation.com-- Europa
support02@chasing-innovation.com --Asia y Oceanía
support03@chasing-innovation.com - América del Norte, del Sur y África

CHASING

Esta guía está sujeta a las actualizaciones sin previo aviso.

Puedes verificarlo en el sitio web oficial de Chasing para la última versión:

<https://www.chasing.com>

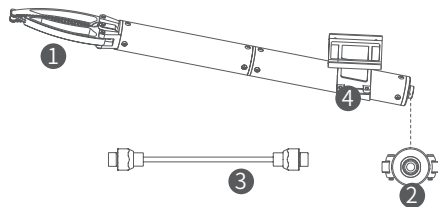
CHASING Pince robotique « Grabber Claw A »

FR Manuelle

V2.0

Introduction

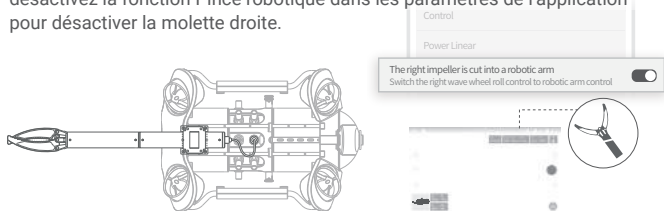
La Pince robotique A de CHASING est un accessoire spécialement conçu pour les drones de la gamme Gladius. Il supporte une force de traînée maximale de 7 kg, ce qui convient à la pêche sous-marine, à la détection d'échantillonnage et autres utilisations multidimensionnelles.



1. Pince
2. Interface de connexion
3. Câble de connexion
4. Support

Installation et connexion

1. Assurez-vous que le drone est hors tension. Fixez le support de la pince robotique « Grabber Claw B » à l'arrière du drone (il n'y a pas de fente pour carte SD à l'arrière) près du trou de vis du point de positionnement de la caméra, et fixez-le avec 4 vis M3 x 8 ;
2. Connectez la pince robotique « Grabber Claw B » à l'interface périphérique du drone à l'aide du câble de connexion, puis serrez les écrous.
3. Mettez le drone sous tension et attendez qu'il démarre pour actionner la pince : Appuyez sur le bouton Pince robotique de la télécommande et maintenez-le enfoncé ou activez la fonction Pince robotique dans les paramètres de l'application, puis utilisez la molette droite de la télécommande pour contrôler l'ouverture et la fermeture de la pince de la pince robotique. Appuyez à nouveau sur le bouton Pince robotique de la télécommande et maintenez-le enfoncé ou désactivez la fonction Pince robotique dans les paramètres de l'application pour désactiver la molette droite.



Caractéristiques

| | |
|---|---------------|
| Taille | 460 × 33,5 mm |
| Poids hors de l'eau | 370 g |
| Poids dans l'eau | 50 g |
| Force de préhension maximale | 7kg |
| Distance d'ouverture-fermeture maximale | 120 mm |
| Profondeur maximale | 100 m |
| Actionnement unique/heure de fermeture | 2,8 s |

Précautions

1. Avant d'utiliser la télécommande pour contrôler la pince robotique, appuyez sur le bouton situé à l'arrière droit (avec l'icône de la pince robotique) et maintenez-le enfoncé ou activez la fonction Pince robotique dans les paramètres de l'application.
2. Vérifiez l'état du joint torique sur le connecteur de l'ombilical avant de le mettre dans l'eau et remplacez-le s'il est manqué ou endommagé.
3. N'installez pas le bras robotique tant que le drone n'est pas hors tension, sinon cela pourrait provoquer un court-circuit dans la pince robotique « Grabber Claw B ».
4. Ne touchez pas la pince robotique « Grabber Claw B » avec vos mains pour des raisons de sécurité.

Support

Si vous avez des questions ou des problèmes techniques, envoyez un courriel aux services après-vente de Chasing ou contactez-nous sur le site officiel.

Service après-vente sur le site officiel :

<https://www.chasing.com/> >> Contactez-nous >> Client en ligne Assistance >> Cliquez ici

Adresses électroniques du service après-vente pour l'Europe :

support01@chasing-innovation.com, support02@chasing-innovation.com pour l'Asie et l'Océanie, et support03@chasing-innovation.com pour l'Amérique du Sud, l'Amérique du Nord et l'Afrique.

CHASING

Ce guide peut être mis à jour sans préavis.

Consultez le site Web officiel de Chasing pour la dernière version : <https://www.chasing.com>

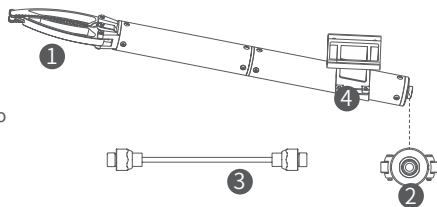
CHASING Grabber A

IT Manuale

V2.0

Introduzione

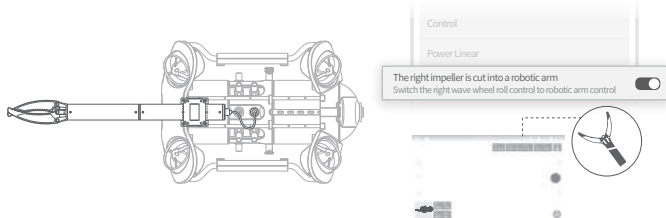
La pinza grabber A di CHASING è un accessorio pensato appositamente per i ROV della serie Gladius. Offre una resistenza massima di 7 kg ed è adatto per la pesca subacquea, il rilevamento di campioni e altri usi multidimensionali.



1. Pinza
2. Interfaccia di collegamento
3. Cavo di collegamento
4. Supporto

Installazione e collegamento

1. Assicurarsi che il ROV sia in stato di spegnimento, fissare la staffa del grabber B sul retro del ROV (senza slot per scheda SD) vicino al foro per vite nella posizione della fotocamera, quindi fissarlo con 4 viti M3x8;
2. Collegare il grabber B all'interfaccia periferica del ROV utilizzando il cavo di collegamento, quindi stringere i dadi.
3. Accendere il ROV e attendere che si avvii per poterlo utilizzare. premere e tenere premuto il pulsante del grabber sul telecomando o abilitare la funzione grabber nelle impostazioni dell'app, quindi utilizzare la rotella di destra del telecomando per controllare l'apertura e la chiusura del grabber. Premere nuovamente e tenere premuto il pulsante del grabber sul telecomando o disabilitare la funzione grabber nelle impostazioni dell'app per disattivare la rotella di destra.



Specifiche

| | |
|------------------------------------|---------------|
| Dimensioni | 460 x 33,5 mm |
| Peso in aria | 370 g |
| Peso in acqua | 50 g |
| Massima forza di presa | 7 kg |
| Massima distanza aperto/chiuso | 120 mm |
| Profondità massima | 100 m |
| Tempo di singola apertura/chiusura | 2,8 s |

Precauzioni

1. Prima di utilizzare il telecomando per controllare il grabber, premere e tenere premuto il pulsante sul lato posteriore destro (contrassegnato con l'icona del grabber) o abilitare la funzione grabber nelle impostazioni dell'app.
2. Prima di immergere il dispositivo in acqua, controllare la guarnizione del connettore del cavo e sostituirla nel caso in cui manchi o sia danneggiata.
3. Non installare il braccio robotico mentre il ROV è acceso, poiché ciò potrebbe causare un cortocircuito del grabber B.
4. Non toccare il grabber B con le mani, per garantire la propria sicurezza.

Assistenza

In caso di domande o problemi tecnici, è possibile inviare un'e-mail al servizio di assistenza postvendita Chasing oppure contattarci sul nostro sito web ufficiale.

Servizio di assistenza postvendita sul sito web ufficiale:
<https://www.chasing.com/> >> Contact us >> Online Customer Support >> Click here

Indirizzo e-mail del servizio di assistenza postvendita:
support01@chasing-innovation.com per l'Europa;
support02@chasing-innovation.com per l'Asia e l'Oceania;
support03@chasing-innovation.com per il Sud America, il Nord America e l'Africa.

CHASING

La presente guida può essere aggiornata senza preavviso.
Visita il sito web ufficiale Chasing per scaricare l'ultima versione: <https://www.chasing.com>

CHASING Gripeklo A

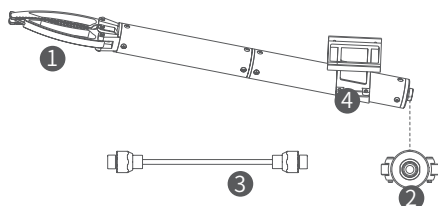
NO Manual

V2.0

Innledning

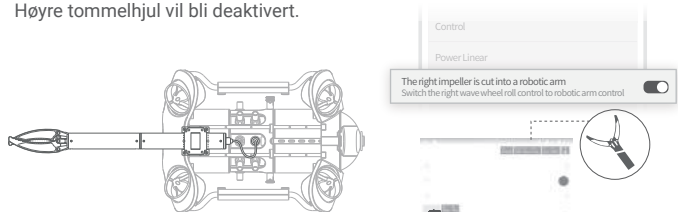
CHASING gripeklo A er et tilbehør spesielt laget for ROV-er i Gladius-serien. Den maksimale drakraften er 7 kg, som er egnet for undervannsfiske, henting av prøver og annen multidimensjonell bruk.

1. Klo
2. Tilkoblingsgrensesnitt
3. Tilkoblingskabel
4. Montering



Installasjon og tilkobling

1. Sørg for at ROV-en er i nedstengt status, sikre gripeklo B-braketten bak på ROV-en (ingen SD-kortspor bak) nær skruhellene i kameraposisjon, og sikre den med 4 stk. M3 x 8 skruer;
2. Koble gripeklo B til ROV-periferigrensesnittet med tilkoblingskabelen, og stramme skruene.
3. Slå den på og vent på at ROV-en starter, da kan du betjene den: Trykk og hold inne gripekloknappen på fjernkontrollen eller aktiver gripeklofunksjonen i appinnstillingene. Bruk deretter høyre tommelhjul på fjernkontrollen for å kontrollere åpning og lukking av gripekloen. Trykk og hold inne gripekloknappen på fjernkontrollen igjen, eller deaktivert gripeklofunksjonen i appinnstillingene. Høyre tommelhjul vil bli deaktivert.



Spesifikasjoner

| | |
|-----------------------------|---------------|
| Størrelse | 460 x 33,5 mm |
| Vekt i luften | 370 g |
| Vekt i vann | 50 g |
| Gripekloens maksimale kraft | 7 kg |
| Maksimal åpen-lukk-distanse | 120 mm |
| Maksimal dybde | 100 m |
| Enkelt på / lukketid | 2,8 s |

NO

Forholdsregler

1. Før fjernkontrollen brukes til å kontrollere gripekloen, trykker du på og holder inne knappen bak til høyre (med gripeklo-ikonet) eller aktiverer gripeklofunksjonen i appinnstillingene.
2. Kontroller O-ringene på Tether-tilkoblingen før den plasseres i vann, bytt dersom den mangler eller er skadet.
3. ROV skal være avslått når robotarmen monteres, hvis ikke kan man risikere å kortslutte robotarmen.
4. Av sikkerhetsårsaker må du ikke røre gripeklo B med hendene.

Støtte

Hvis du har spørsmål eller tekniske problemer, kan du sende en e-post til CHASING etter salg eller kontakte oss via offisiell nettside støtte.

Offisiell nettside støtte for ettersalg:

<https://www.chasing.com/> >> Kontakt oss >> online kundeservice >> Klikk her</479>

E-postadresse etter salg: support01@chasing-innovation.com-Europa
support02@chasing-innovation.com --Asia &Oseania
support03@chasing-innovation.com- Nord- og Sør-Amerika og Afrika

CHASING

Denne veiledningen kan oppdateres uten forvarsel.

Du kan gå til den offisielle nettsiden til CHASING for den nyeste versjonen:

<https://www.chasing.com>

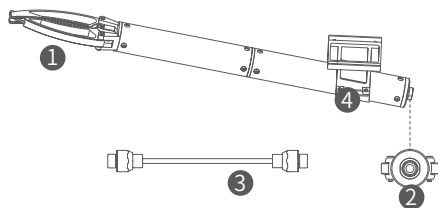
CHASING Griparklo A

SV Manual

V2.0

Inledning

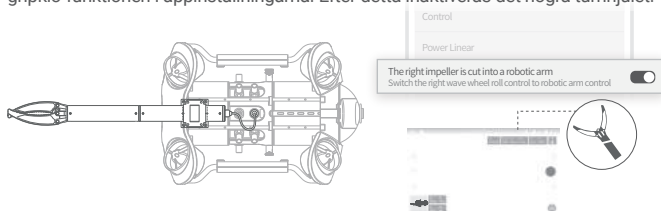
CHASING-gripklo A är ett tillbehör som är specialdesignat för Gladius-seriens ROV:er. Den maximala dragkraften är 7 kg som är lämplig för undervattenfiske, provtagningsdetektering och andra flerdimensionella användningar.



1. Klo
2. Anslutningsgränssnitt
3. Anslutningskabel
4. Fäste

Montera och ansluta

1. Se till att din ROV är avstängd. Fäst griparklon B-fästet på baksidan av din ROV (ingen SD-kortplats på baksidan) nära skruvhålet i kamerapositionen och säkra den med 4 st M3 x 8 skruvar;
2. Anslut griparklon B till det periferi gränssnittet på din ROV med anslutningskabeln och dra sedan åt muttrarna.
3. Slå på enheten och vänta till din ROV startar. Du kan sedan använda följande: Tryck på och håll gripklo-knappen nedtryckt på fjärrkontrollen eller aktivera gripklo-funktionen i appinställningarna och använd sedan det högra tumhjulet på fjärrkontrollen för att styra öppningen och stängningen av gripklo. Tryck på och håll gripklo-knappen nedtryckt igen på fjärrkontrollen eller inaktivera gripklo-funktionen i appinställningarna. Efter detta inaktiveras det högra tumhjulet.



Specifikationer

| | |
|--|---------------|
| Storlek | 460 × 33,5 mm |
| Vikt i luften | 370 g |
| Vikt i vatten | 50 g |
| Maximal gripkraft | 7 kg |
| Maximalt avstånd mellan öppet och stängd tillstånd | 120 mm |
| Maximalt djup | 100 m |
| Tid mellan öppet och stängt tillstånd | 2,8 s |

Försiktighetsåtgärder

1. Innan du använder fjärrkontrollen för att styra gripklo, ska du trycka på och håll knappen längst bak till höger (med ikonen för en gripklo) nedtryckt eller aktivera gripklo-funktionen i appinställningarna.
2. Kontrollera O-ringen på kabelkontakten innan du placerar den i vatten och byt ut när den saknas eller är skadad.
3. Montera inte robotarmen medan din ROV är påslagen. Om så är fallet kan detta kortsluta griparklon B.
4. Rör inte vid griparklon B med händerna för din säkerhets skull.

Support

Om du har några frågor eller tekniska problem, skicka ett e-postmeddelande till Chasings kundtjänst eller kontakta oss på den officiella webbplatsen.

Kundtjänst på den officiella webbplatsen:

<https://www.chasing.com/> >> Contact us (Kontakta oss) >> Online Customer (Online-kund)Support >> Click here (Klicka här)

Kundtjänstens e-postadresser: support01@chasing-innovation.com för Europa, support02@chasing-innovation.com för Asien och Oceanien och support03@chasing-innovation.com för Sydamerika, Nordamerika och Afrika.

CHASING

Denna guide kan uppdateras utan föregående meddelande.
Besök Chasings officiella webbplats för den senaste versionen: <https://www.chasing.com>

CHASING Манипулятор с захватом серии А

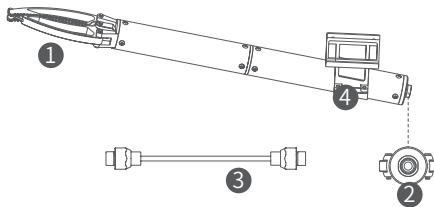
RU Ручной режим

V2.0

Введение

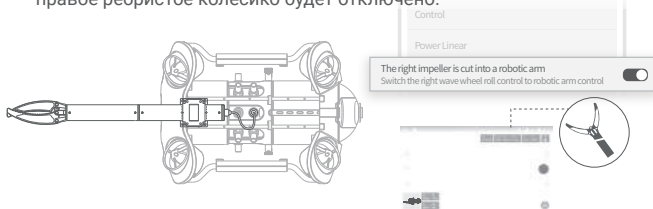
Манипулятор с захватом CHASING A — это аксессуар, специально разработанный для подводных дронов серии Gladius. Максимальное усилие захвата манипулятора составляет 7 кг, что позволяет использовать его для подводной рыбалки, взятия образцов и многих других целей.

1. Захват
2. Интерфейс подключения
3. Соединительный кабель
4. Монтажная опора



Установка и подключение

1. Убедитесь, что подводный дрон выключен, установите монтажную опору манипулятора с захватом серии В на заднюю часть дрона (в этой части нет слота для SD-карты) рядом с отверстиями для винтов камеры и прикрепите опору с помощью 4-х винтов М3 х 8.
2. Подключите манипулятор с захватом серии В к периферийному интерфейсу подводного дрона с помощью соединительного кабеля, а затем затяните гайки.
3. Включите питание и подождите, пока подводный дрон запустится. После этого можно начать работу: Нажмите и удерживайте кнопку манипулятора с захватом на пульте ДУ или включите функцию манипулятора с захватом в настройках приложения, используйте правое ребристое колесо на дистанционном контроллере для управления раскрытием и закрытием манипулятора с захватом. Вновь нажмите и удерживайте кнопку манипулятора с захватом на пульте ДУ или включите функцию манипулятора с захватом в настройках приложения — правое ребристое колесико будет отключено.



Характеристики

| | |
|------------------------------------|---------------|
| Размеры | 460 × 33,5 мм |
| Вес в воздухе | 370 г |
| Вес в воде | 50 г |
| Максимальное усилие захвата | 7 кг |
| Макс. расстояние раскрытия захвата | 120 мм |
| Макс. глубина | 100 м |
| Время одной операции захвата | 2,8 сек. |

Меры предосторожности

1. Перед использованием дистанционного контроллера для управления манипулятором с захватом нажмите и удерживайте кнопку с правой стороны сзади (со значком манипулятора с захватом) или включите функцию манипулятора с захватом в настройках приложения.
2. Перед запуском устройства в воду проверьте состояние уплотнительного кольца в разъеме кабеля. Если уплотнительное кольцо отсутствует или повреждено, установите новое.
3. Не устанавливайте манипулятор с захватом серии В, когда подводный дрон включен, поскольку это может вызвать короткое замыкание внутри манипулятора.
4. Во избежание травм не прикасайтесь к захвату манипулятора серии В.

Поддержка

Если у вас есть какие-либо вопросы или технические проблемы, пожалуйста, отправьте электронное письмо, чтобы связаться с нами после продажи или свяжитесь с нами через службу поддержки официального сайта.

Поддержка официального сайта после продажи:

<https://www.chasing.com/> >> Свяжитесь с нами>>Онлайн-служба поддержки клиентов>> Нажмите здесь

Адрес электронной почты после продажи:

support01@chasing-innovation.com-Европа

support02@chasing-innovation.com- Азия и Океания

support03@chasing-innovation.com-Северная и Южная Америка и Африка

CHASING

Данное руководство может быть обновлено без предварительного уведомления. Вы можете проверить последнюю версию на официальном сайте погружаемого аппарата: <https://www.chasing.com>