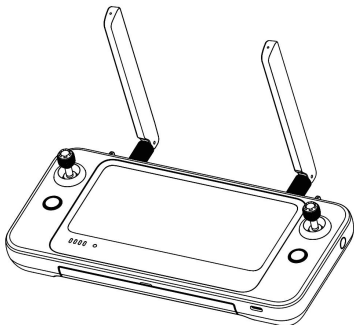


빠른 시작 가이드

Autel 스마트 컨트롤러 SE



AUTEL
ROBOTICS

1. 면책조항

Autel 스마트 컨트롤러의 안전하고 성공적인 작동을 보장하려면 SE(이하 '컨트롤러')는 다음 사항을 엄격히 준수하시기 바랍니다. 이 가이드의 작동 지침 및 단계.

사용자가 지침을 따르지 않는 경우, Autel Robotics는 감독의 간접적인 여부에 관계없이 모든 제품 손상이나 사용 중 손실에 대한 책임이 있습니다. 법적, 특별, 사고 또는 경제적 손실(재산 손실을 포함하되 이에 국한되지 않음) 이익) 및 보증 서비스를 제공하지 않습니다. 교환되지 않는 부품을 사용하지 마십시오 또는 Autel의 공식 지침을 준수하지 않는 방법을 사용하십시오. 제품을 수정하는 로봇공학.

이 문서의 안전 지침은 수시로 업데이트됩니다. 최신 버전을 받으려면 공식 웹사이트 (<https://www.autelrobotics.com/>)를 방문하세요.

2. 배터리 안전

컨트롤러는 스마트 리튬 이온 배터리로 구동됩니다. 리튬 이온 배터리를 부적절하게 사용하면 위험할 수 있습니다. 다음 배터리 사용, 충전 및 보관 지침을 엄격히 준수하십시오.

메모

- Autel Robotics에서 제공하는 배터리와 충전기만 사용하십시오. 배터리 어셈블리와 충전기를 개조하거나 타사 장비를 사용하여 교체하는 것은 금지되어 있습니다.
- 배터리의 전해액은 부식성이 매우 높습니다. 실수로 전해액이 눈이나 피부에 흘렀을 경우, 해당 부위를 깨끗한 물로 헹구고 즉시 의사의 진료를 받으십시오.

3. 주의사항

부적절하게 사용하면 항공기가 부상을 입거나 인명과 재산에 피해를 줄 수 있습니다. 사용시 주의하시기 바랍니다. 자세한 내용은 항공기의 면책조항 및 안전 지침을 참조하세요.

- 매번 비행 전에 컨트롤러가 완전히 충전되어 있는지 확인하십시오.
- 최상의 비행 결과를 얻으려면 컨트롤러 안테나가 펼쳐져 있고 적절한 위치로 조정되어 있는지 확인하십시오.
- 컨트롤러 안테나가 손상되면 성능에 영향을 미칩니다. 즉시 판매 후 기술 지원에 문의하십시오.
- 항공기 손상으로 인해 변경된 경우 다시 연결해야 합니다. 사용하기 전에.
- 매번 컨트롤러를 끄기 전에 기체 전원을 꺼야 합니다.
- 사용하지 않을 때에는 3개월에 한 번씩 컨트롤러를 완전히 충전하십시오.
- 컨트롤러의 전원이 10% 미만이 되면 과방전 오류를 방지하기 위해 충전하시기 바랍니다. 이는 배터리 충전량이 낮은 상태에서 장기간 보관할 때 발생합니다. 컨트롤러를 장기간 사용하지 않을 경우 보관하기 전에 배터리를 40%-60% 사이에서 방전시키십시오.
- 컨트롤러의 과열 및 성능 저하를 방지하기 위해 컨트롤러의 통풍구를 막지 마십시오.
- 컨트롤러를 분해하지 마십시오. 컨트롤러의 부품이 손상된 경우 Autel Robotics 판매 후 지원팀에 문의하세요.

4. 아이템 목록

아이템	도표	상품명	수량
-----	----	-----	----

		제어 장치	1개
		전원 어댑터	1개
		USB-C 케이블	1개
		가슴끈	1개
		예비 조종 스틱	2개
		선택 서류 비치 (빠른 시작 가이드)	1개

5. 개요

Autel 스마트 컨트롤러 SE는 2340x1080 픽셀 해상도를 자랑하는 6.4인치 터치 스크린과 통합되어 있습니다. 컨트롤러 f

멀리 떨어진 항공기[1]에서 라이브 HD 뷰를 전송할 수 있습니다.

15km[1](9.32마일)까지. 컨트롤러는 안드로이드 운영을 사용합니다

체계는 Wi-Fi 인터넷 연결, Bluetooth 및 지원합니다

GNSS. 사용자는 타사 앱을 다운로드할 수 있습니다.

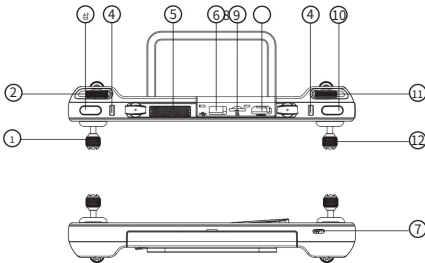
내장 배터리는 1900mAh 용량을 탑재해

최대 작동 시간은 약 3시간입니다[2].

[1] 실제 비행 환경에서 최대 전송 범위는 이 공칭 거리보다 작을 수 있으며 간섭 강도에 따라 달라집니다.

[2] 위에서 언급한 작동 시간은 실온의 실험실 환경에서 측정되었습니다. 배터리 수명은 사용 시나리오에 따라 달라집니다.

6. 다이어그램



1.왼쪽 조종 스틱

2. 짐벌 피치 다이얼

3.사용자 정의 가능한 버튼

4.가슴 스트랩 후크

5. 공기 배출구

6.USB-A 포트

7.USB-C 포트

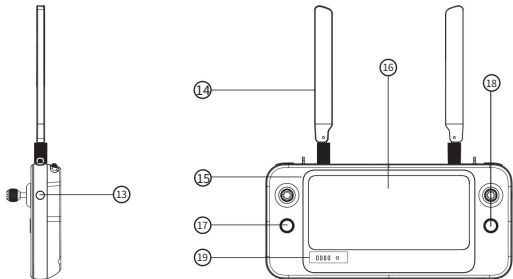
8.Micro-SD 카드 슬롯

9.HDMI 포트

10.녹화/셔터 버튼

11. 줌 제어 휠

12.오른쪽 조종 스틱



13.전원 버튼

14. 안테나

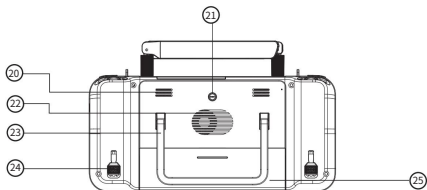
15.마이크

16.터치스크린

17.자동 이륙/RTH 버튼

18. 일시 정지 버튼

19.배터리 잔량 표시기



20.스피커 구멍

21.삼각대 장착 구멍

22. 공기 흡입구

23.손잡이





24.스틱 저장 슬롯

25.배터리 케이스

7. 배터리 충전

7.1 배터리 잔량 확인

전원 버튼을 눌러 배터리 잔량을 확인하세요.





배터리 잔량 표시기(비충전 상태)	
	
1개의 표시등이 켜져 있음: Battery ≥ 25%	2개의 표시등이 켜져 있음: Battery ≥ 50%
	
표시등 3개 켜짐: Battery ≥ 75%	표시등 4개 켜짐: 배터리는 100%

7.2 전원 켜기/끄기

컨트롤러를 켜고 끄려면 전원 버튼을 2초간 길게 누르세요.

7.3 요금

USB-C 케이블의 한쪽 끝을 컨트롤러 상단의 USB-C 인터페이스에 연결하고 다른 쪽 끝을 전원 어댑터에 연결합니다. 전원 어댑터를 AC 전원 콘센트(100-240V)에 연결하세요.

배터리 잔량 표시기(충전 중)	
	
1개의 표시등이 켜져 있음: Battery ≥ 25%	2개의 표시등이 켜져 있음: Battery ≥ 50%
	
3개의 표시등이 켜져 있음: Battery ≥ 75%	4개의 표시등이 켜져 있음: 배터리는 100%

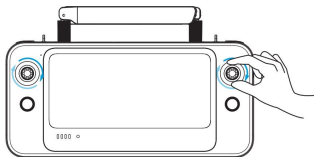
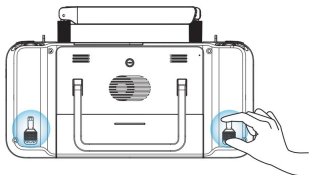
⚠ 메모

- 충전하는 동안 LED 표시등이 깜박입니다.
- Autel Robotics에서 제공하는 배터리와 충전기만 사용하십시오.
- 과방전을 방지하려면 최소한 3개월에 한 번씩 배터리를 충전하십시오. 장기간 보관하면 배터리가 방전됩니다.

8. 컨트롤러 설정

8.1 스틱 설치

스틱 저장 슬롯은 컨트롤러 뒷면에 있습니다.
스틱을 꺼내서 해당 베이스에 나사로 고정하십시오.



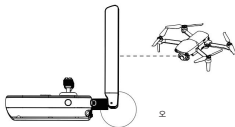
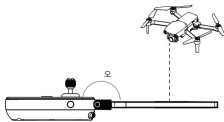
8.2 안테나 조정

컨트롤러 안테나를 펼치고 최적의 각도로 조정하세요. 안테나 각도에 따라 신호 강도가 달라집니다.

다른. 안테나와 컨트롤러 뒷면이 위치할 때

각도는 180° 또는 270°이고 안테나 표면은

항공기와 관제사 사이의 신호 품질이 최적의 상태에 도달합니다.



메모

- 컨트롤러 신호 간섭을 방지하려면 다른 장치를 사용하지 마십시오.
동일한 주파수 대역을 사용하는 통신 장비 같은 시간.
- 작동 중에 이미지가 표시되면 앱에서 사용자에게 메시지를 표시합니다.
전송 신호가 좋지 않습니다. 컨트롤러와 항공기가 올바른 위치에 있는지 확인하기 위해 프롬프트에 따라 안테나 각도를 조정합니다.
최고의 통신 범위.

9. 주파수 페어링

1. 기체 본체 오른쪽에 있는 USB 포트 옆에 있는 연결 버튼을 눌러(짧게 누르기) 기체를 연결 모드로 전환합니다.

2. 스마트 컨트롤러의 전원을 켜고 Autel Explorer 앱을 실행한 후 임무 비행 인터페이스에 진입하고 오른쪽 상단의 기어 아이콘을 클릭한 후 설정 메뉴에 진입하고 "원격 제어 -> 데이터 전송 및 이미지 전송 연결> 연결 시작"을 클릭합니다. "라는 메시지가 표시되면 데이터 전송이 올바르게 설정되고 연결이 성공할 때까지 몇 초 정도 기다리십시오.

10. 이륙/착륙(모드 2)

⚠ 메모

- 모드 2는 스마트 조종기의 기본 제어 모드입니다. 왼쪽 스틱은 기체의 고도와 방향을 제어하고, 오른쪽 스틱은 전진, 후진, 측면 이동을 제어합니다.
- 이륙하기 전에 기체를 평평하고 수평인 표면에 놓고 기체의 뒤쪽이 사용자를 향하도록 하십시오.
- 컨트롤러가 기체와 성공적으로 페어링되었는지 확인하세요.

10.1 모터 시동

시작하려면 양쪽 커맨드 스틱을 약 2초 동안 누르거나 누르세요.

모터.



10.2 이륙

왼쪽 스틱을 천천히 위로 밀어 기체를 2.5m 높이까지 이륙하세요.



10.3 착륙 기체가

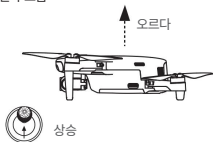
착륙할 때까지 왼쪽 스틱을 천천히 아래로 누릅니다. 모터가 멈출 때까지 왼쪽 스틱을 잡고 있습니다.



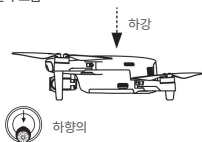
11. 조종 스틱 작동(모드 2)

왼쪽 조종 스틱

왼쪽 모습



왼쪽 모습



평면도

코가 왼쪽으로 회전함



평면도

코가 오른쪽으로 회전함

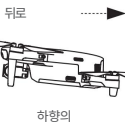


오른쪽 조종 스틱

왼쪽 모습



왼쪽 모습



배면도

←..... 왼쪽



배면도

오른쪽 →



12. 펌웨어 업데이트

사용자에게 최고의 운영 경험을 보장하기 위해 Autel Robotics는 필요할 때 펌웨어를 업데이트합니다. 다음 단계를 참조하여 업그레이드할 수 있습니다.

1. 컨트롤러의 전원을 켜고 인터넷에 연결되어 있는지 확인하세요.
2. Autel Explorer 앱을 실행하세요. 새 펌웨어를 사용할 수 있으면 팝업이 나타납니다. 알림을 탭하여 업데이트 인터페이스로 들어갑니다.
3. 최신 펌웨어를 다운로드한 후 자동으로 업데이트가 시작됩니다. 업데이트가 완료되면 컨트롤러를 다시 시작하세요.



메모

- 업데이트하기 전에 컨트롤러 배터리가 50% 이상.
- 펌웨어 다운로드 도중 네트워크 연결이 끊어지면, 업그레이드가 실패합니다.
- 업데이트에는 약 15분 정도 소요됩니다. 만들다. 기다리세요 꼭.

13. 사양

이미지 전송

*동작 주파수

902-928MHz(FCC)
2.400-2.4835GHz
5.725-5.850GHz(일본 외 지역)
5.650-5.755GHz(일본만 해당)

최대 신호 전송
거리(간섭 없음,
장애물 없음)

FCC :15km CE :8km

송신기 전력 (EIRP)	FCC: 33dBm CE: 20dBm@2.4G, 14dBm@5.8G SRRC: 20dBm@2.4G, 33dBm@5.8G/5.7G
------------------	--

와이파이

프로토콜	Wi-Fi 802.11a/b/g/n/ac, 2×2 MIMO
동작 주파수	2.400-2.4835GHz 5.725-5.850GHz
송신기 전력 (EIRP)	FCC: 26dBm CE: 20dBm@2.4G, 14dBm@5.8G SRRC: 20dBm@2.4G, 26dBm@5.8G

블루투스

프로토콜	블루투스 5.0
동작 주파수	2.400-2.4835GHz
송신기 전력 (EIRP)	11dBm 이하

화면

해결	2340×1080
치수	6.4인치
프레임 속도	60fps
최대. 명도	800니트
터치 스크린	10포인트 멀티 터치

배터리

유형	리튬 이온
용량	1900mAh
전압	7.7V
정격 전력	14.63W
운영 시간	~2시간(최대 밝기) ~3시간(50% 밝기)
충전 시간	90분
충전 온도	5°C ~ 45°C(41°F ~ 113°F)

전원 어댑터

입력	100-240V~,50/60Hz,최대 1A
산출	5V 3A, 9V 2A, 12V 2.5A
정격 전력	30W

일반 사양

내부 저장소	ROM GB + 마이크로 SD 카드를 통한 확장 가능한 스토리지
비디오 출력 포트	HDMI 포트
USB-A 전압/전류	V/ A
작동 온도	- °C~ °C(°F~ °F)

보관 온도	3개월 초과: -20°C ~ 25°C(-4°F ~ 77°F) 1~3 개월: -20°C ~ 45°C(-4°F ~ 113°F) 1개월 미만: -20°C ~ 60°C(-4) °F ~ 140°F)
진입 보호	IP43
치수	226.3×137.7×31.5mm(안테나 접힌 상태) 226.3×215.4×31.5(안테나 펼친 상태)
무게	617g
**지원되는 모델	EVO II Pro V3 EVO II 듀얼 640T V3 EVO II RTK 시리즈 V3 EVO II 엔터프라이즈 V3
GPS	GPS/GLONASS/갈릴레오/BeiDou/ 내비C/QZSS



참고 *

작동 주파수 대역은 국가 및 모델에 따라 다릅니다.

** 앞으로 더 많은 모델을 지원할 예정입니다. 최신 정보를 보려면 공식 웹사이트 <https://www.autelrobotics.com/>을 방문하세요.

FCC 및 ISED 캐나다 규정 준수

이 장치는 FCC 규정 15조 및 ISED 캐나다 라이선스 면제 RSS 표준을 준수합니다. 작동에는 다음 두 가지 조건이 적용됩니다. (1) 이 장치는 유해한 간섭을 일으키지 않으며, (2) 이 장치는 원치 않는 작동을 유발할 수 있는 간섭을 포함하여 수신된 모든 간섭을 수용해야 합니다.

이 장치는 라이선스 면제 무선 장치에 적용되는 ISED 캐나다 RSS를 준수합니다. 작동에는 다음 두 가지 조건이 적용됩니다. (1) 이 장치는 유해한 간섭을 일으키지 않으며 (2) 간섭으로 인해 원치 않는 작동이 발생할 수 있다라도 장치는 수신된 모든 무선 간섭을 수용해야 합니다.

메모

이 장비는 테스트를 거쳐 FCC 규정 제15조에 따라 클래스 B 디지털 장치에 대한 제한 사항을 준수하는 것으로 확인되었습니다.

이러한 제한은 주거용 설치 시 유해한 간섭으로부터 합리적인 보호를 제공하기 위해 고안되었습니다. 이 장비는 무선 주파수 에너지를 생성, 사용 및 방출할 수 있으며, 지침에 따라 설치 및 사용하지 않을 경우 무선 통신에 유해한 간섭을 일으킬 수 있습니다. 그러나 특정 설치에서 간섭이 발생하지 않는다는 보장은 없습니다.

이 장비가 라디오나 TV 수신에 유해한 간섭을 일으키는 경우(장비를 껐다가 켜서 확인할 수 있음) 사용자는 다음 조치 중 하나 이상을 수행하여 간섭을 교정하도록 권장됩니다.

- 1) 수신 안테나의 방향을 바꾸거나 위치를 변경합니다.
- 2) 장비와 수신기 사이의 거리를 늘리십시오.
- 3) 수신기가 연결된 회로와 다른 회로의 콘센트에 장비를 연결하십시오.
- 4) 대리점이나 숙련된 라디오/TV 기술자에게 도움을 요청하세요.

규정 준수 책임이 있는 당사자가 명시적으로 승인하지 않은 변경 또는 개조를 수행할 경우 사용자의 장비 작동 권한이 무효화될 수 있습니다.

FCC 전자파 흡수율(SAR) 정보

SAR 테스트는 테스트된 모든 주파수 대역에서 인증된 가장 높은 전력 수준으로 전송하는 장치를 사용하여 FCC에서 승인한 표준 작동 위치를 사용하여 수행됩니다. SAR은 인증된 가장 높은 전력 수준에서 결정되지만 작동 중 장치의 실제 SAR 수준은 최대값보다 훨씬 낮습니다. 일반적으로 무선 기지국 안테나에 가까울수록 전력 출력은 낮아집니다. 새 모델 장치가 대중에게 판매되기 전에 FCC가 설정한 노출 제한을 초과하지 않는다는 테스트를 거쳐 FCC에 인증을 받아야 합니다. 각 장치에 대한 테스트는 위치와 위치(예: 귀에 착용하고 몸에 착용) FCC에서 요구하는 대로.

사지 착용 작동에 대해 이 장치는 테스트를 거쳤으며 이 제품용으로 지정된 액세서리와 함께 사용하거나 금속이 포함되지 않은 액세서리와 함께 사용할 때 FCC RF 노출 지침을 충족합니다.

신체 착용 작동에 대해 이 장치는 테스트를 거쳤으며 이 제품용으로 지정된 액세서리와 함께 사용하거나 금속이 포함되지 않고 장치를 신체에서 최소 10mm 떨어진 곳에 배치하는 액세서리와 함께 사용할 때 FCC RF 노출 지침을 충족합니다.

ISED 전자파 흡수율(SAR) 정보

SAR 테스트는 테스트된 모든 주파수 대역에서 인증된 가장 높은 전력 수준으로 전송하는 장치를 사용하여 ISED에서 승인한 표준 작동 위치를 사용하여 수행됩니다. SAR은 인증된 가장 높은 전력 수준에서 결정되지만 작동 중 장치의 실제 SAR 수준은 최대값보다 훨씬 낮습니다. 일반적으로 무선 기지국 안테나에 가까울수록 전력 출력은 낮아집니다.

새로운 모델 장치가 대중에게 판매되기 전에 ISED에서 설정한 노출 한계를 초과하지 않는다는 테스트를 거쳐 ISED에 인증을 받아야 합니다. 각 장치에 대한 테스트는 위치와 위치(예: 귀에 착용하고 몸에 착용) ISED에서 요구하는 대로.

사지 착용 작동의 경우, 이 장치는 테스트를 거쳤으며 이 제품용으로 지정된 액세서리와 함께 사용하거나 금속이 포함되지 않은 액세서리와 함께 사용할 때 ISEDCRF 노출 지침을 충족합니다.

신체 착용 작동에 대해 이 장치는 테스트를 거쳤으며 이 제품용으로 지정된 액세서리와 함께 사용하거나 금속이 포함되지 않고 장치를 신체에서 최소 10mm 떨어진 곳에 배치하는 액세서리와 함께 사용할 때 ISEDC RF 노출 지침을 충족합니다. .

전자파 흡수율(SAR) 정보 SAR 테스트

ISEDC가 승인한 표준화된 작동 위치를 사용하여 수행되며, 장치는 모든 주파수 대역에서 인증된 가장 높은 전력 수준으로 전송됩니다. 새로운 모델의 장치가 대중에게 판매되기 전에 테스트 및 인증을 받아야 합니다. ISEDC는 ISEDC에서 설정한 노출 제한을 초과하지 않는지 확인하고, 각 장치에 대한 테스트는 ISEDC에서 요구하는 위치와 위치(예: 귀, 신체에 착용)에서 수행됩니다.

사지 착용 작업에 대해 이 장치는 테스트를 거쳤으며 이 제품용으로 지정된 액세서리와 함께 사용하거나 금속이 포함되지 않은 액세서리와 함께 사용할 때 ISEDC RF 노출 지침을 충족합니다.

착용한 신체 작동에 대해 이 장치는 테스트를 거쳤으며 이 제품용으로 지정된 액세서리와 함께 사용하거나 금속을 포함하지 않고 이 장치를 신체에서 최소 10mm 떨어진 곳에 배치하는 액세서리와 함께 사용할 때 ISEDC RF 노출 지침을 충족합니다.



(주)오텔로보틱스

18th Floor, Block C1, Nanshan iPark, No. 1001 Xueyuan Avenue, Nanshan District, Shenzhen, Guangdong, 518055, China 22522 29th Dr

SE STE 101, Bothell, WA 98021 미국 무료: (844) MY AUTEL 또는 (844)

692-8835 www.autelrobotics.com © 2022 Autel

Robotics Co., Ltd. 판권 소유

